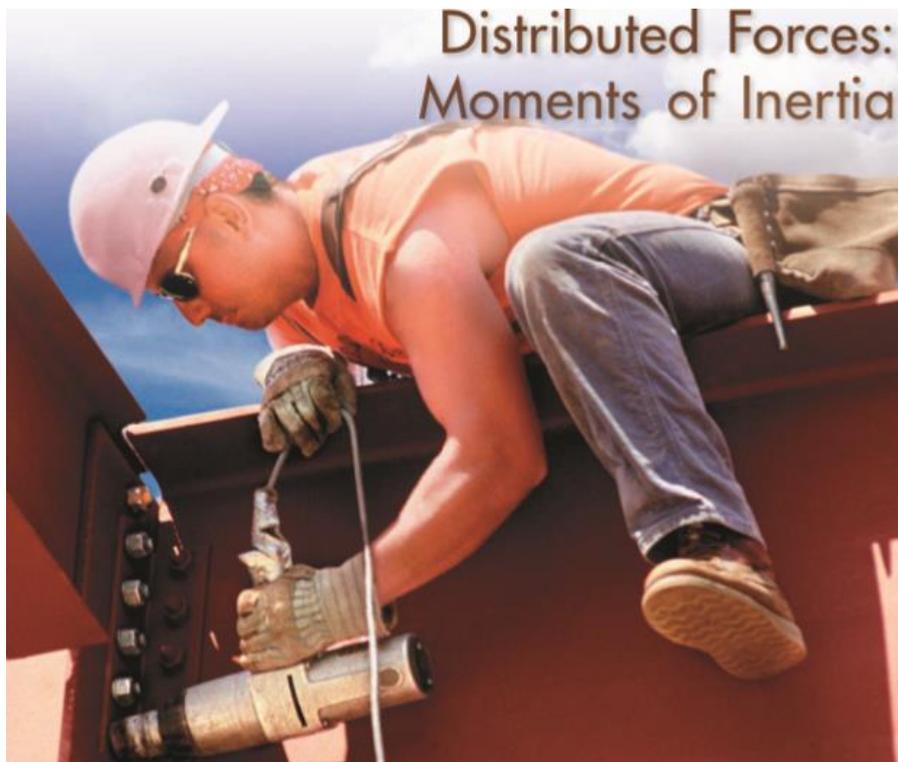




UNIVERSIDADE FEDERAL  
DE ALAGOAS

UNIVERSIDADE FEDERAL DE ALAGOAS  
CAMPUS SERTÃO  
EIXO TECNOLOGIA



# Mecânica dos Sólidos I

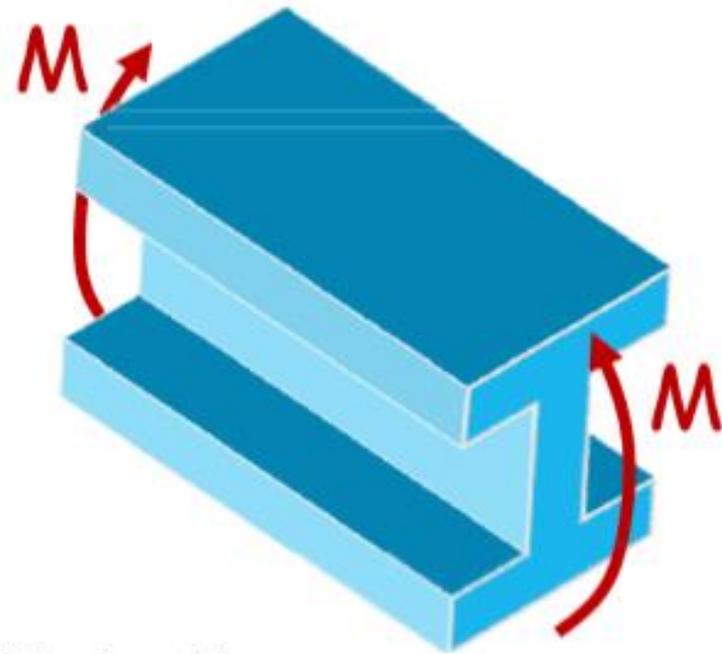
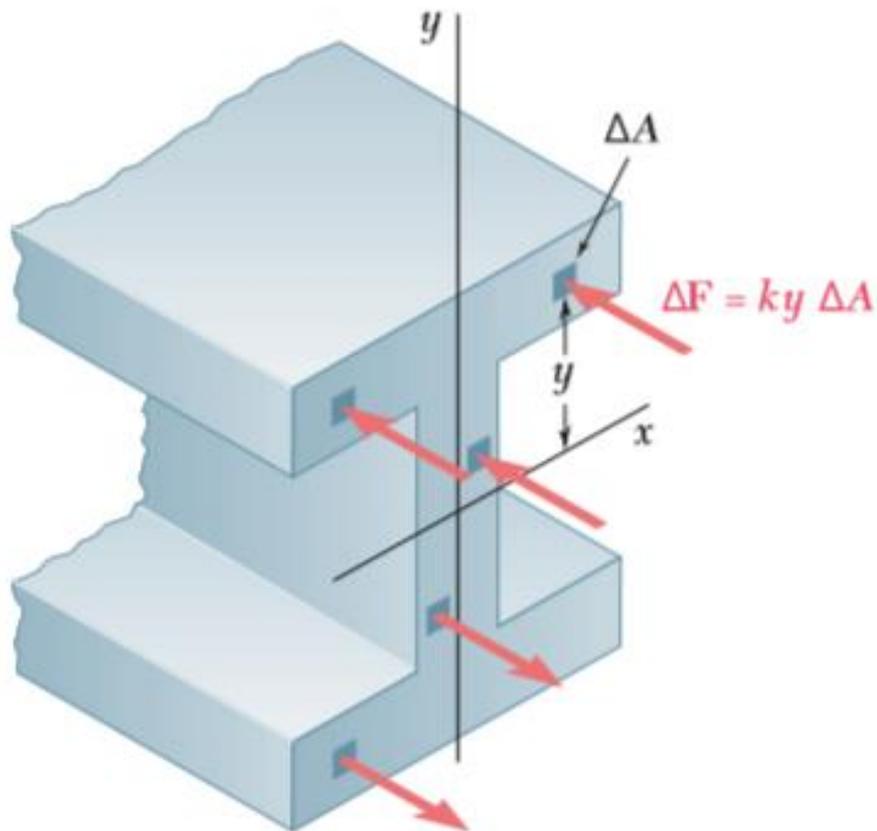
Prof. Dr. Alverlando Ricardo

## Aula 6: Forças Distribuídas: Momento de Inércia

**MOTIVAÇÃO**

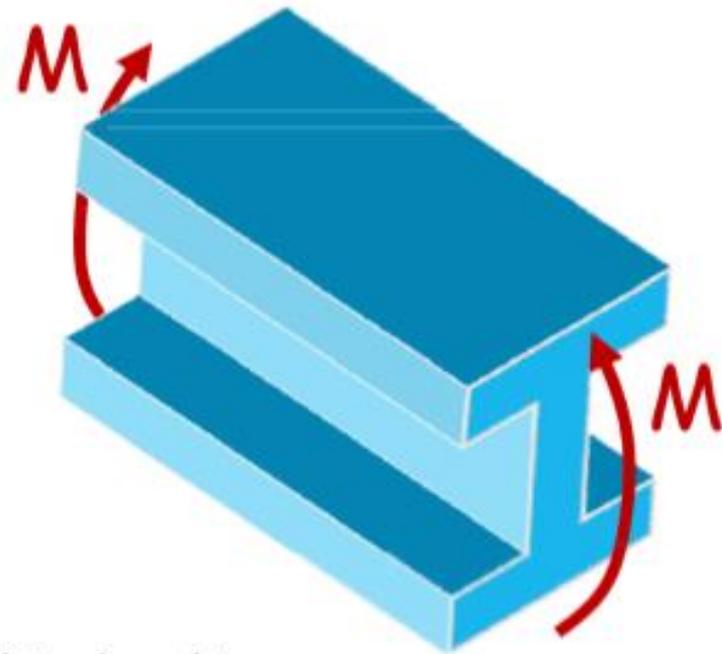
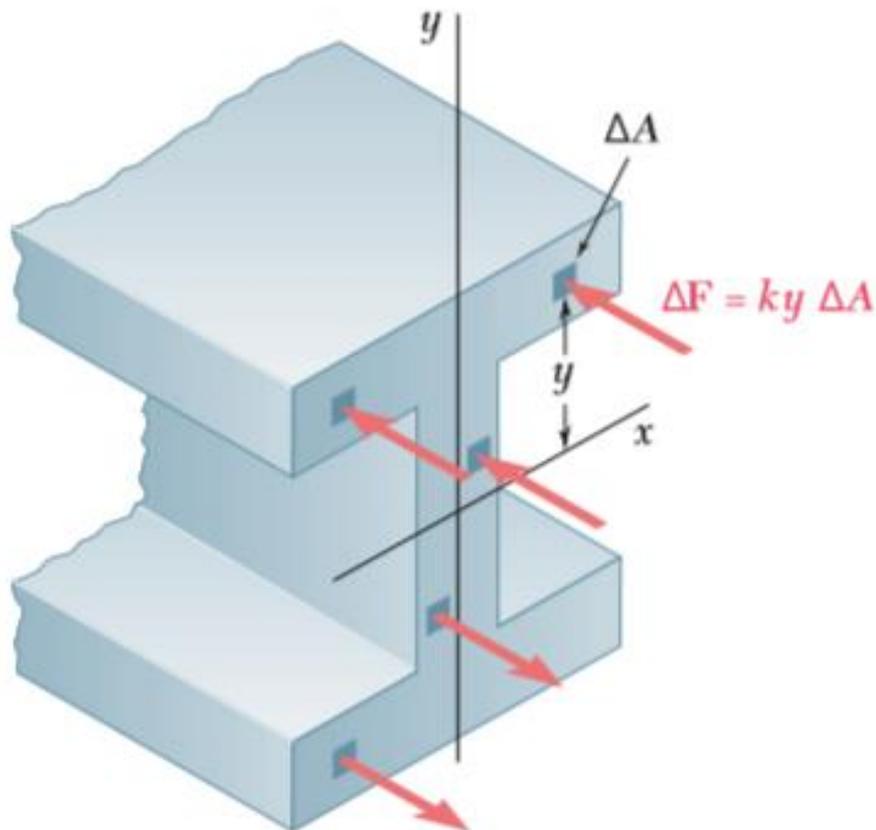
# VIGA SUBMETIDA À FLEXÃO

● Flexão em vigas



# VIGA SUBMETIDA À FLEXÃO

● Flexão em vigas



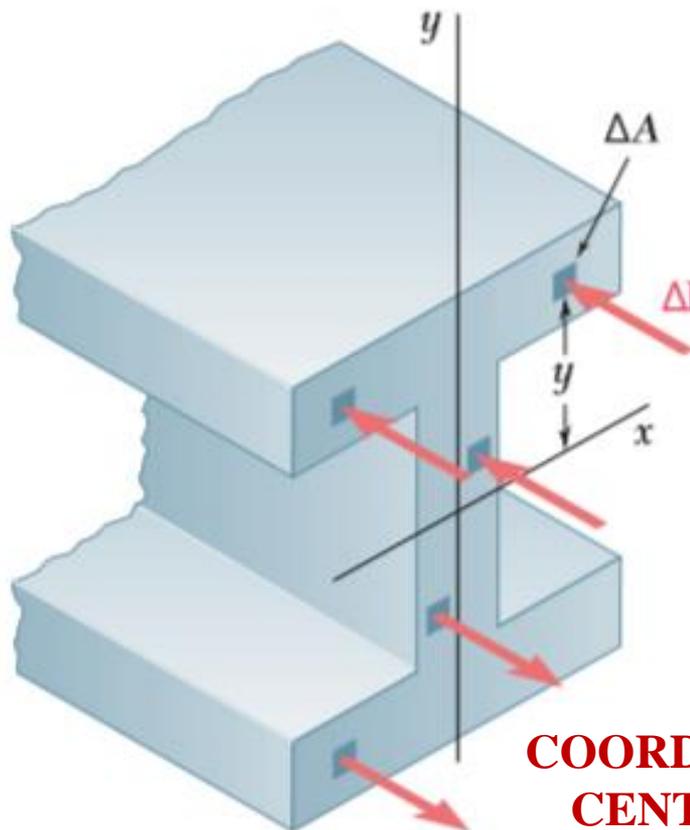
$$dF = k y dA$$

$$\begin{aligned} \blacksquare R &= \int dF = \int_A ky dA = k \int_A y dA \\ &= kQ_x = k\bar{y}A = 0 \quad \rightarrow \quad \bar{y} = 0 \end{aligned}$$

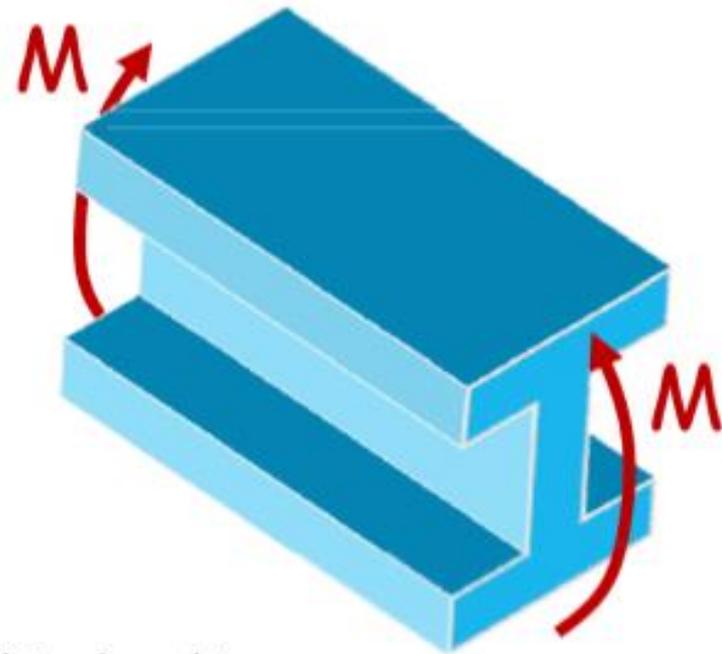
$$\blacksquare M = \int y dF = \int_A ky^2 dA = k \int_A y^2 dA$$

# VIGA SUBMETIDA À FLEXÃO

● Flexão em vigas



**COORDENADA  $y$   
CENTRÓIDE**

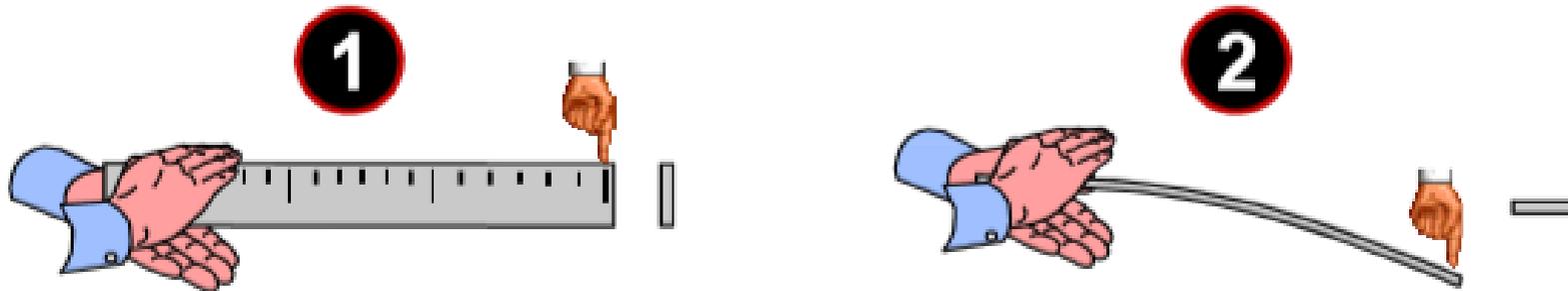


$$dF = k y dA$$

$$\begin{aligned} \blacksquare R &= \int dF = \int_A ky dA = k \int_A y dA \\ &= kQ_x = k\bar{y}A = 0 \quad \rightarrow \quad \bar{y} = 0 \end{aligned}$$

$$\blacksquare M = \int y dF = \int_A ky^2 dA = k \int_A y^2 dA$$

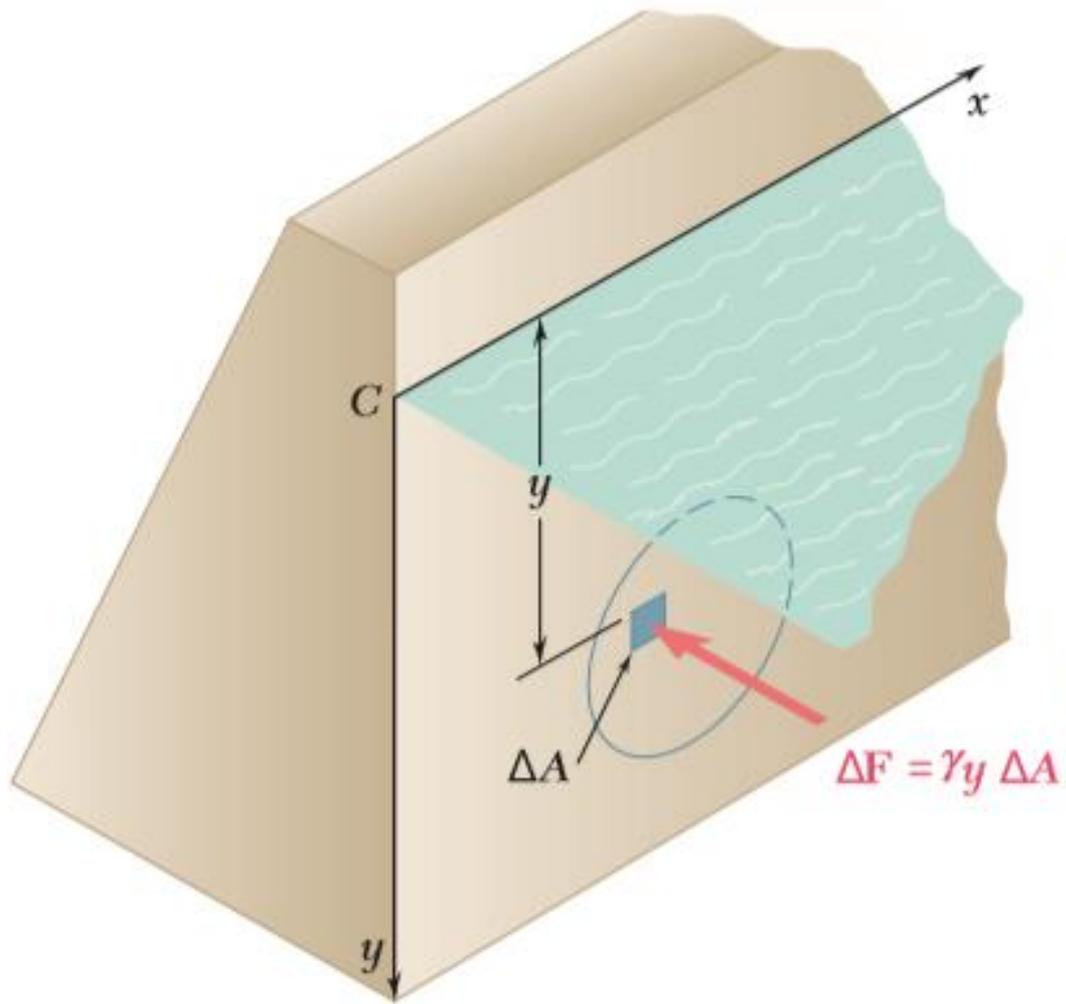
# VIGA SUBMETIDA À FLEXÃO



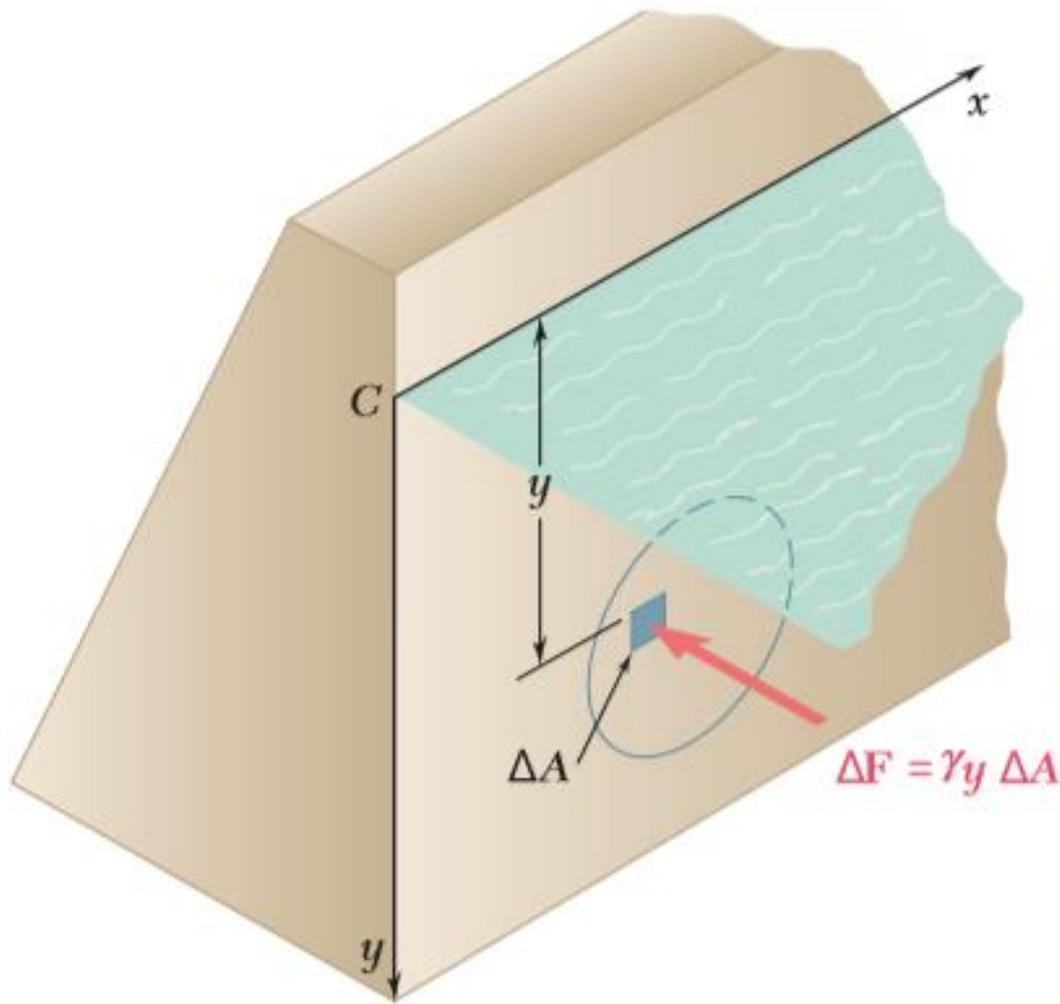
Consumindo-se um mesmo volume de material, é possível modificar a rigidez à flexão da estrutura.

**Exemplo:** Para uma seção de 2 mm x 36 mm (seção retangular), o arranjo 1 é 324 vezes mais rígido que o arranjo 2.

# PRESSÃO SOBRE COMPORTAS



# PRESSÃO SOBRE COMPORTAS



$$\begin{aligned} \blacksquare R &= \int dF = \int_A \gamma y dA = \gamma \int_A y dA \\ &= \gamma Q_x = \gamma \bar{y} A \end{aligned}$$

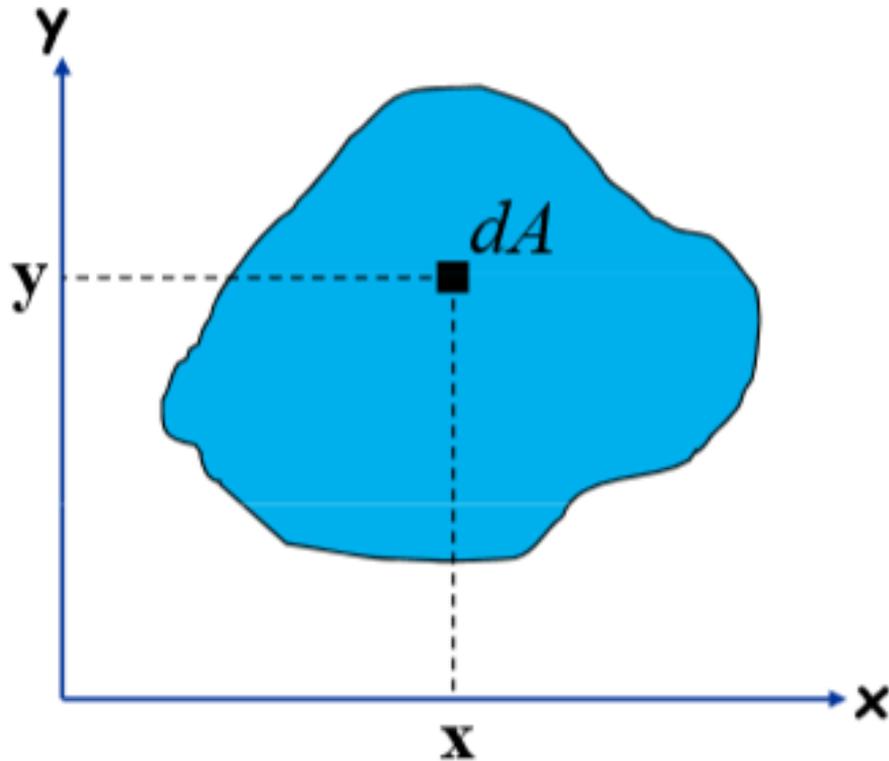
$$\blacksquare M = \int y dF = \int_A \gamma y^2 dA = \gamma \int_A y^2 dA$$

# INÉRCIA DE UMA ÁREA

- ❑ Quando determinamos o centróide de uma área consideramos  $\int x dA$  (chamado de *PRIMEIRO MOMENTO DA ÁREA*).
- ❑ Uma integral do *SEGUNDO MOMENTO* ( $\int x^2 dA$ ) é chamada de *MOMENTO DE INÉRCIA DE ÁREA!*
- ❑ O momento de inércia, expressa o grau de **dificuldade** em se alterar o estado de **movimento de um corpo em rotação**.

# SEGUNDO MOMENTO OU MOMENTO DA INÉRCIA DE UMA ÁREA

# 2º MOMENTO OU INÉRCIA DE UMA ÁREA



Momento de inércia ou de 2ª ordem em relação ao eixo x

$$I_x = \int_A y^2 dA$$

Momento de inércia ou de 2ª ordem em relação ao eixo y

$$I_y = \int_A x^2 dA$$

# 2º MOMENTO OU INÉRCIA DE UMA ÁREA

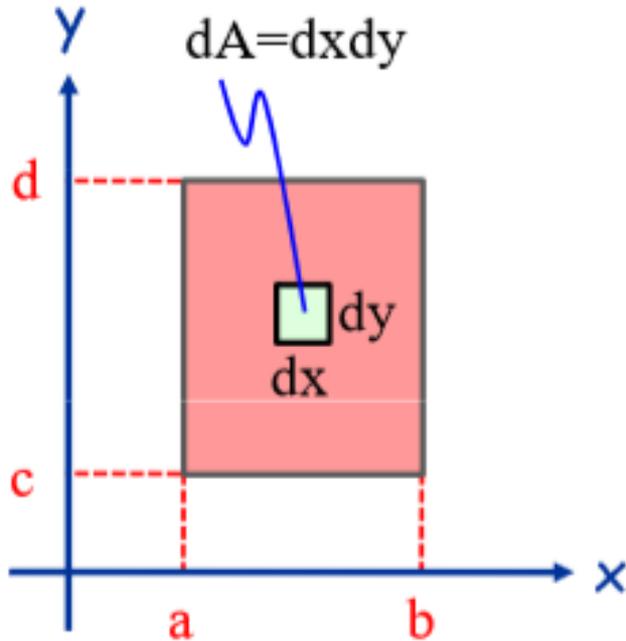
$$I_x = \int y^2 dA \quad I_y = \int x^2 dA$$

Em princípio, esses momentos  
são calculados a partir de  
**INTEGRAIS DUPLAS** (no  
domínio representativo da  
região estudada)



# 2º MOMENTO OU INÉRCIA DE UMA ÁREA

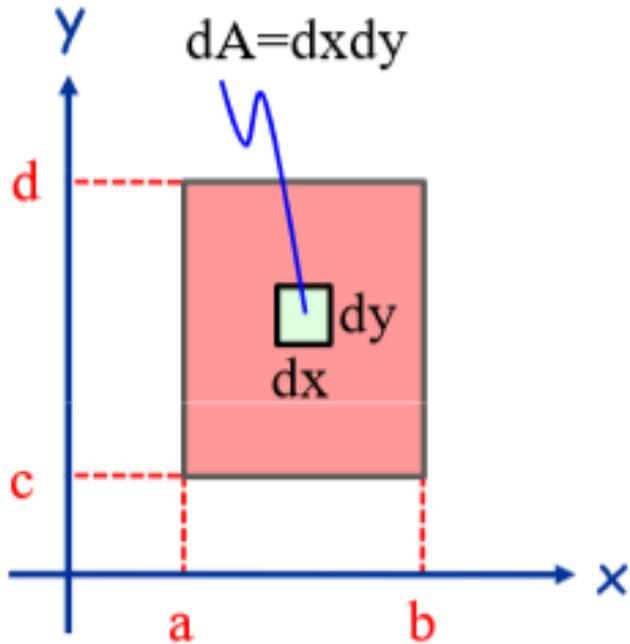
$$D = \{ (x, y) \mid a \leq x \leq b \text{ e } c \leq y \leq d \}$$



$$\begin{aligned} I_x &= \int y^2 dA = \int_c^d \int_a^b y^2 dx dy \\ &= \int_c^d [xy^2]_a^b dy = \int_c^d (b-a)y^2 dy \\ &= \left[ (b-a) \frac{y^3}{3} \right]_c^d \\ &= \frac{(b-a)(d^3 - c^3)}{3} \end{aligned}$$

# 2º MOMENTO OU INÉRCIA DE UMA ÁREA

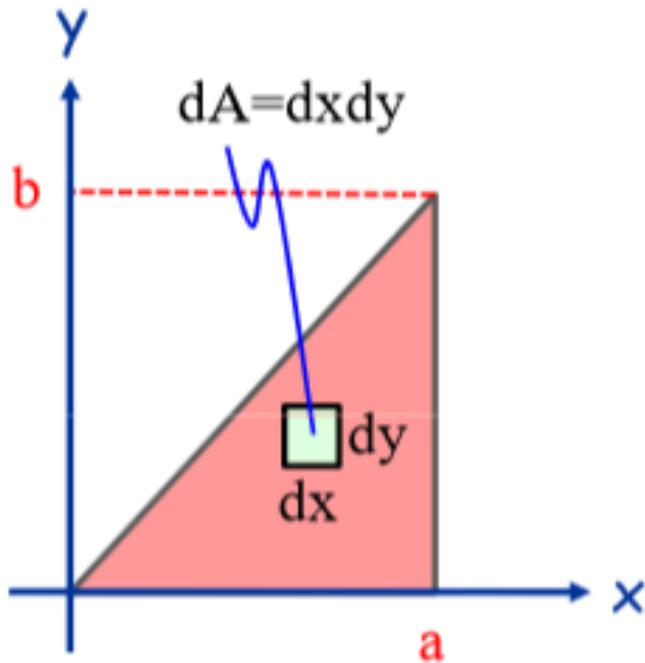
$$D = \{(x, y) \mid a \leq x \leq b \text{ e } c \leq y \leq d\}$$



$$\begin{aligned} I_y &= \int x^2 dA = \int_c^d \int_a^b x^2 dx dy \\ &= \int_c^d \left[ \frac{x^3}{3} \right]_a^b dy = \int_c^d \frac{b^3 - a^3}{3} dy \\ &= \left[ \frac{b^3 - a^3}{3} y \right]_c^d \\ &= \frac{(b^3 - a^3)(d - c)}{3} \end{aligned}$$

# 2º MOMENTO OU INÉRCIA DE UMA ÁREA

$$D = \left\{ (x, y) \mid 0 \leq x \leq a \text{ e } 0 \leq y \leq \frac{b}{a}x \right\}$$



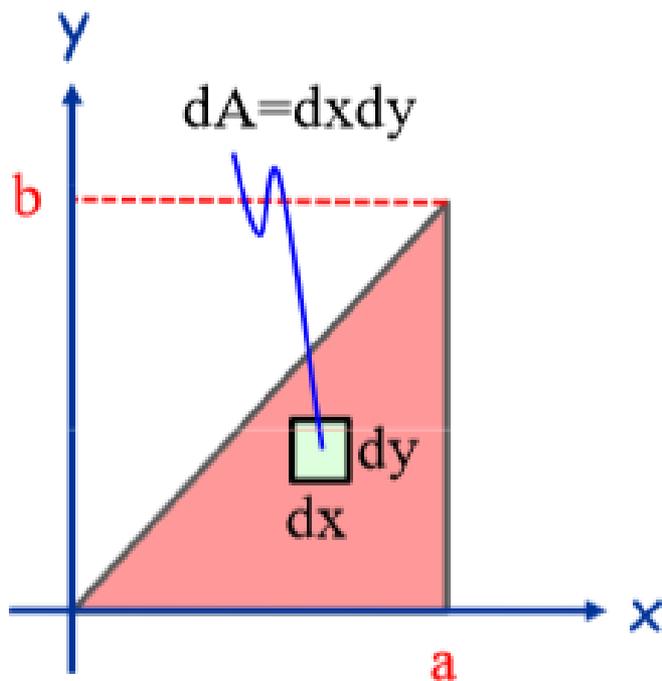
$$I_x = \int y^2 dA = \int_0^a \int_0^{\frac{b}{a}x} y^2 dy dx$$

$$= \int_0^a \left[ \frac{y^3}{3} \right]_0^{\frac{b}{a}x} dx = \int_0^a \frac{b^3}{3a^3} x^3 dx$$

$$= \left[ \frac{b^3}{3a^3} \frac{x^4}{4} \right]_0^a = \frac{ab^3}{12}$$

# 2º MOMENTO OU INÉRCIA DE UMA ÁREA

$$D = \left\{ (x, y) \mid 0 \leq x \leq a \text{ e } 0 \leq y \leq \frac{b}{a}x \right\}$$



$$I_y = \int x^2 dA = \int_0^a \int_0^{\frac{b}{a}x} x^2 dy dx$$

$$= \int_0^a \left[ x^2 y \right]_0^{\frac{b}{a}x} dx = \int_0^a \frac{b}{a} x^3 dx$$

$$= \left[ \frac{b}{a} \frac{x^4}{4} \right]_0^a = \frac{a^3 b}{4}$$

# DETERMINAÇÃO DOS MOMENTOS DE INÉRCIA POR INTEGRAÇÃO DE FATIAS

# MOMENTOS POR INTEGRAÇÃO DE FATIAS

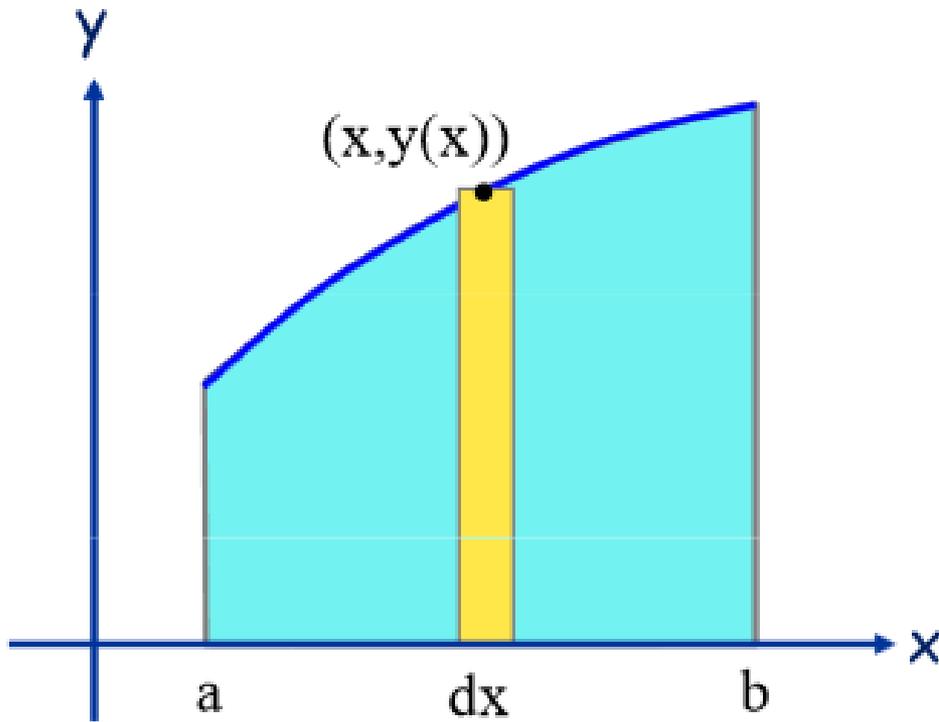
●  $I_x = \int y^2 dA = \int dI_x^{\text{el}}$

$$I_y = \int x^2 dA = \int dI_y^{\text{el}}$$

- A idéia desta sistemática é considerar que a região de interesse é formada pela composição de infinitas fatias infinitesimais cujas formas correspondem a regiões cujo momento de inércia já é conhecido.



# MOMENTOS POR INTEGRAÇÃO DE FATIAS



$$dI_x^{\text{el}} = \frac{y(x)^3}{3} dx$$

$$dI_y^{\text{el}} = x^2 y(x) dx$$

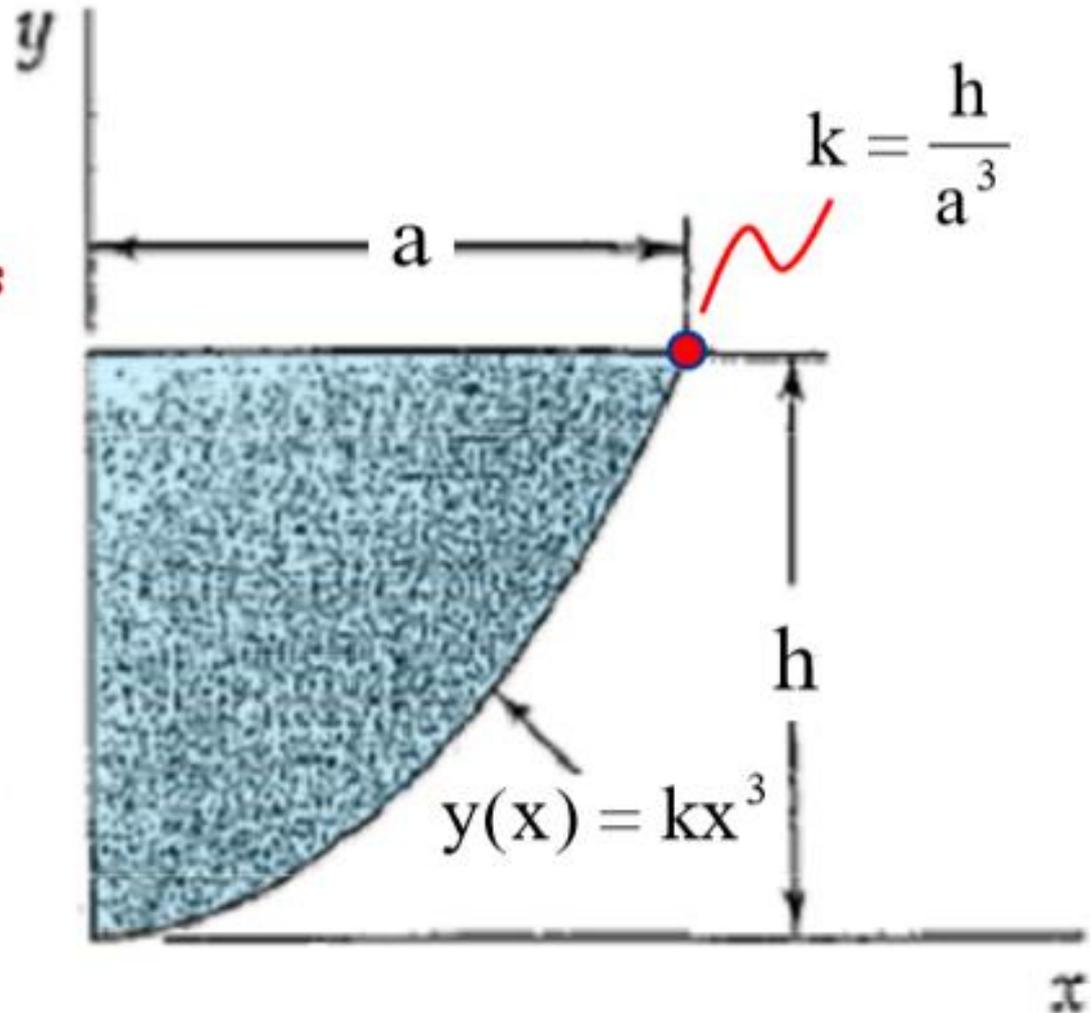
$$\begin{aligned} I_x &= \int y^2 dA = \int dI_x^{\text{el}} \\ &= \int_a^b \frac{y(x)^3}{3} dx \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} I_y &= \int x^2 dA = \int dI_y^{\text{el}} \\ &= \int_a^b x^2 y(x) dx \end{aligned}$$

# MOMENTOS POR INTEGRAÇÃO DE FATIAS

## Exemplo:

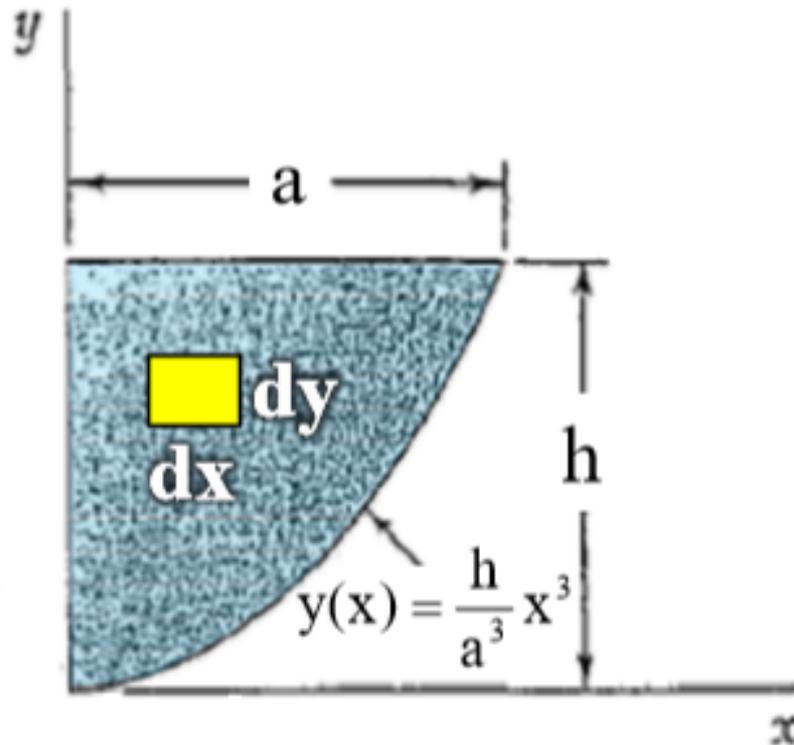
Determine por integração os momentos de inércia da superfície mostrada em relação aos eixos coordenados em termos de  $a$  e  $h$ .



# MOMENTOS POR INTEGRAÇÃO DE FATIAS

## Exemplo (continuação):

Por integração dupla



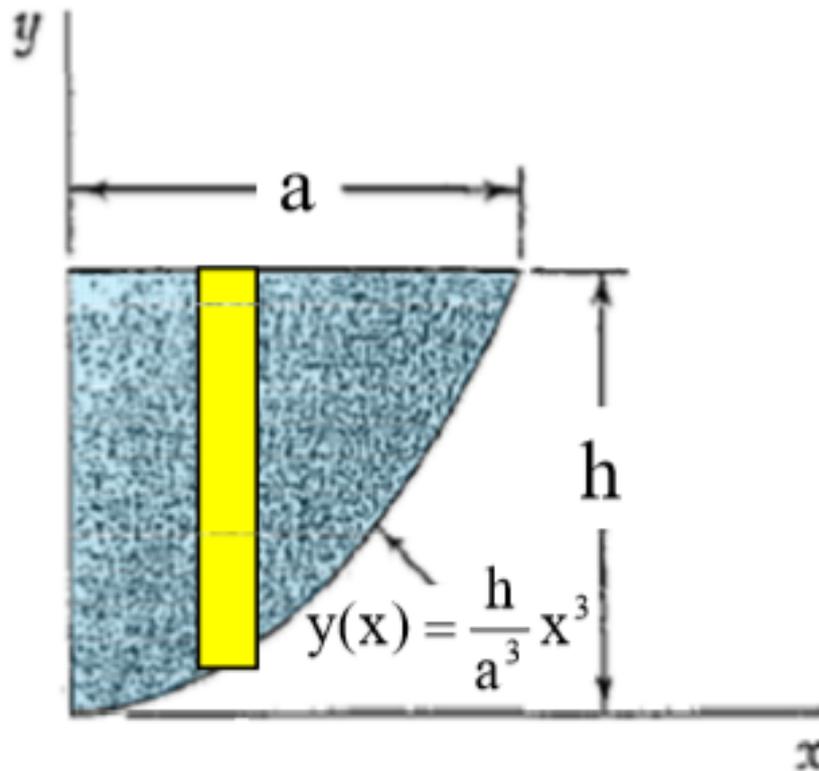
$$D = \left\{ (x, y) \mid 0 \leq x \leq a \text{ e } \frac{h}{a^3}x^3 \leq y \leq h \right\}$$

$$\begin{aligned} I_x &= \int_0^a \int_{\frac{h}{a^3}x^3}^h y^2 dy dx \\ &= \int_0^a \left[ \frac{y^3}{3} \right]_{\frac{h}{a^3}x^3}^h dx \\ &= \int_0^a \left( \frac{h^3}{3} - \frac{h^3}{3a^9}x^9 \right) dx \\ &= \left[ \frac{h^3}{3}x - \frac{h^3}{3a^9} \frac{x^{10}}{10} \right]_0^a \\ &= \frac{3ah^3}{10} \end{aligned}$$

# MOMENTOS POR INTEGRAÇÃO DE FATIAS

## Exemplo (continuação):

Por integração de fatias



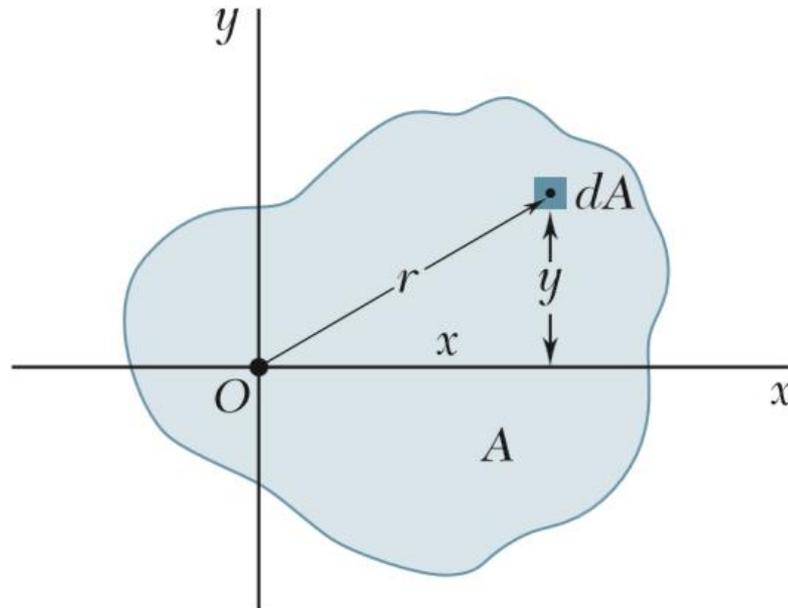
$$D = \left\{ (x, y) \mid 0 \leq x \leq a \text{ e } \frac{h}{a^3}x^3 \leq y \leq h \right\}$$

$$\begin{aligned} I_x &= \int dI_x \\ &= \int_0^a \left[ \frac{h^3}{3} - \frac{y(x)^3}{3} \right] dx \\ &= \int_0^a \left[ \frac{h^3}{3} - \frac{h^3 x^9}{3a^9} \right] dx \\ &= \left[ \frac{h^3 x}{3} - \frac{h^3 x^{10}}{30a^9} \right]_0^a \\ &= \frac{3ah^3}{10} \end{aligned}$$

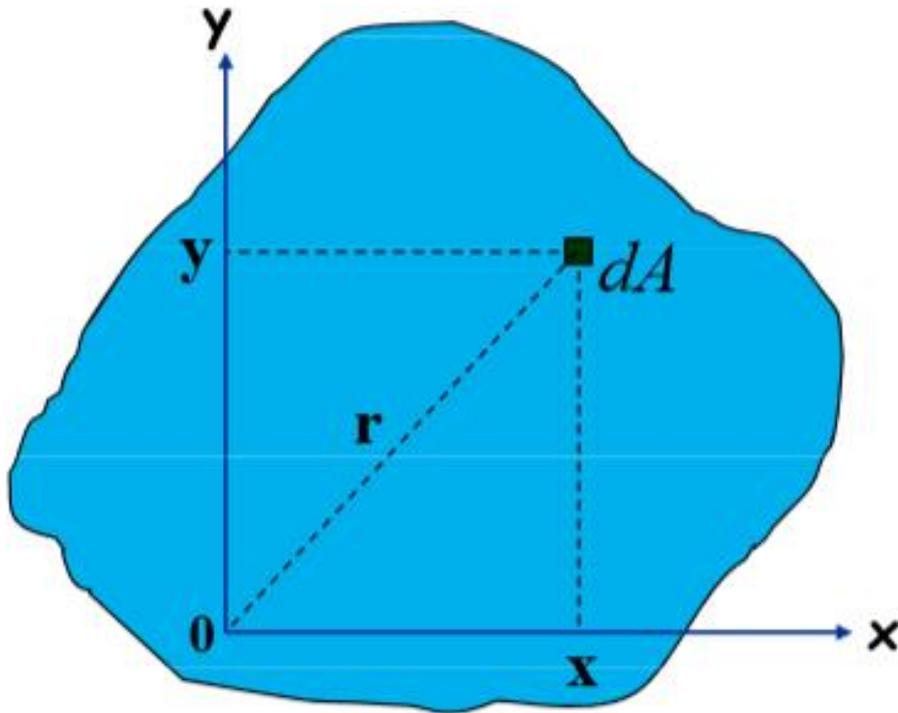
**MOMENTO POLAR DE INÉRCIA  
RAIO DE GIRAÇÃO &  
TEOREMA DOS EIXOS PARALELOS**

# RAIO DE GIRAÇÃO

- Pode-se também formular o segundo momento em relação a **ORIGEM (O)** das coordenadas. Esse momento é denominado de **MOMENTO POLAR DE INÉRCIA**.

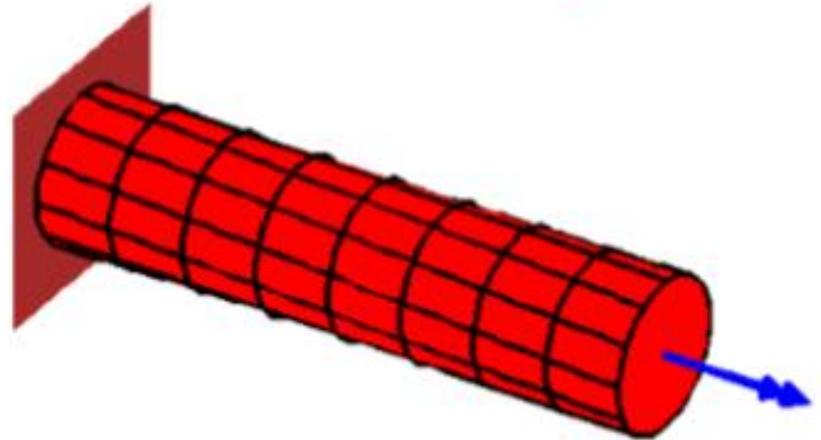


# MOMENTO POLAR DE INÉRCIA

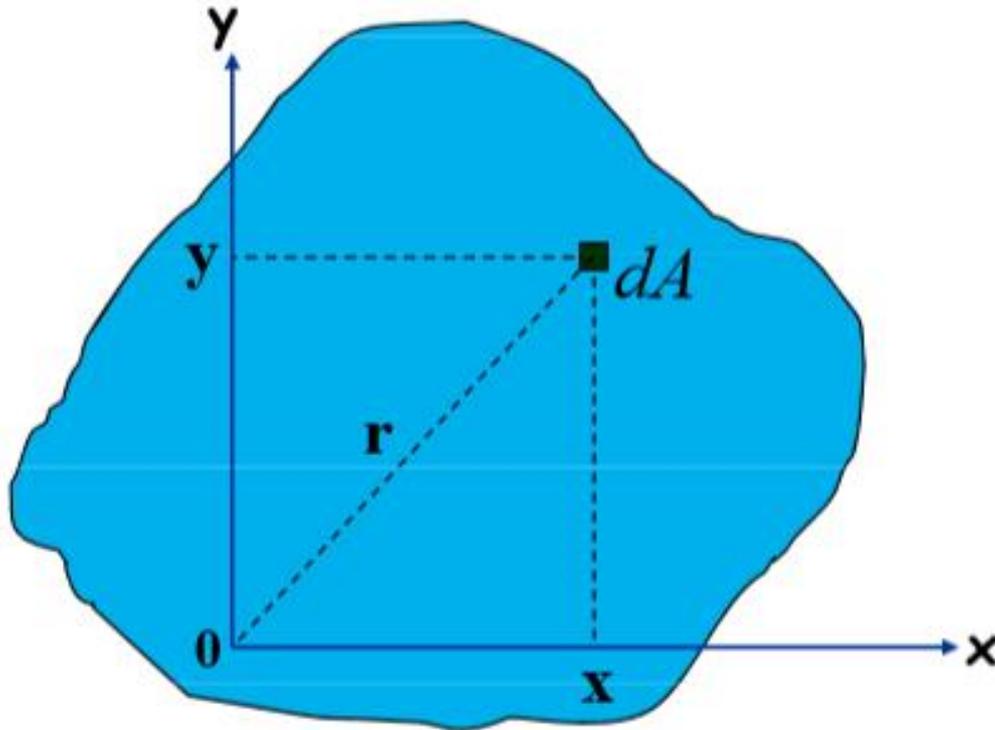


$$J_0 = \int_A r^2 dA$$

Presente no estudo de  
barras sob torção



# MOMENTO POLAR DE INÉRCIA



$$r^2 = y^2 + x^2$$

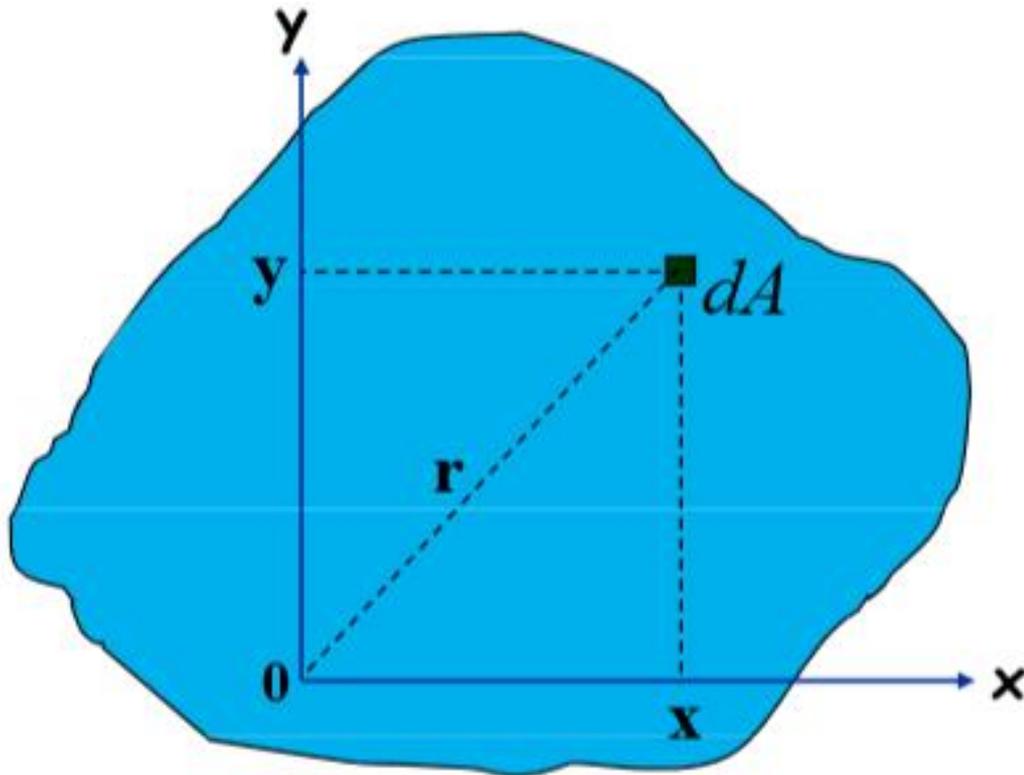


$$J_0 = \int_A (y^2 + x^2) dA$$

$$J_0 = \int_A y^2 dA + \int_A x^2 dA$$

$$J_0 = I_x + I_y$$

# RAIO DE GIRAÇÃO



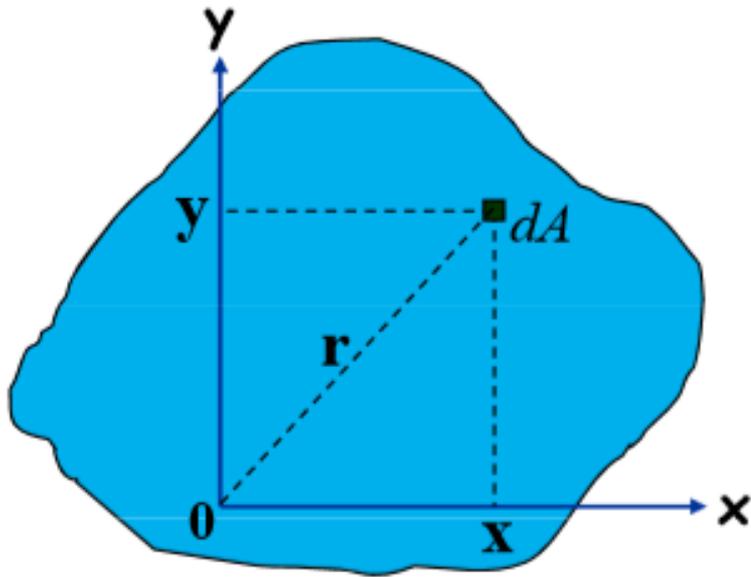
$$I_x = \int_A y^2 dA$$

$$I_y = \int_A x^2 dA$$

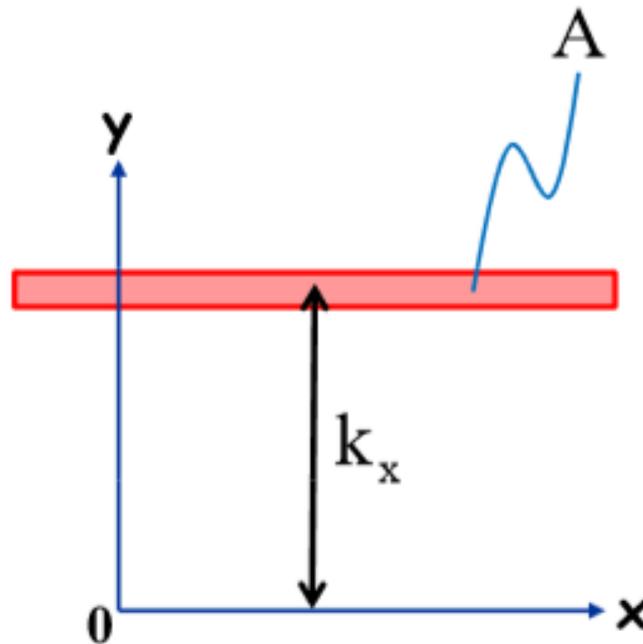
$$J_0 = \int_A r^2 dA$$

Cada raio de giração representa a distância ao eixo ou ponto correspondente na qual se pode concentrar toda a área da superfície estudada de modo que se tenha o mesmo momento de inércia.

# RAIO DE GIRAÇÃO - $k_x$



$$I_x = \int_A y^2 dA$$

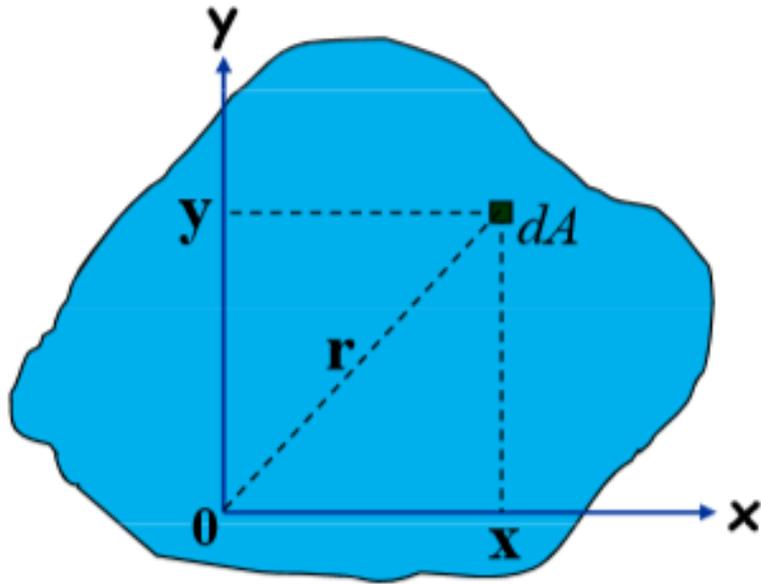


$$I_x = k_x^2 A$$

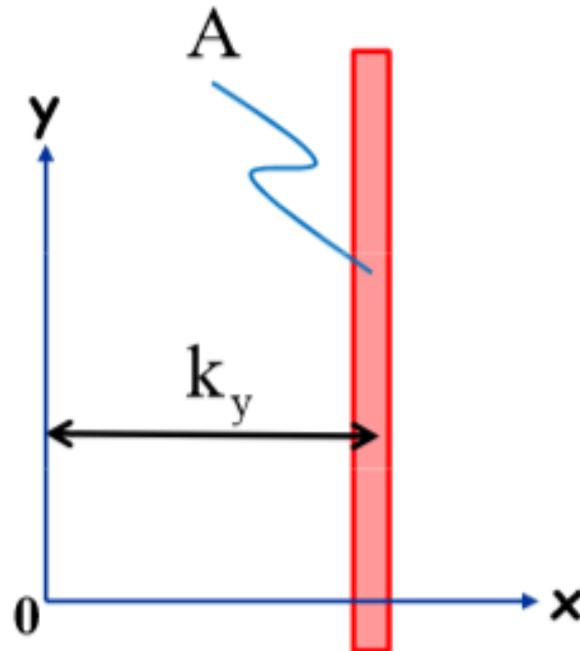


$$k_x = \sqrt{\frac{I_x}{A}}$$

# RAIO DE GIRAÇÃO - $k_y$



$$I_y = \int_A x^2 dA$$

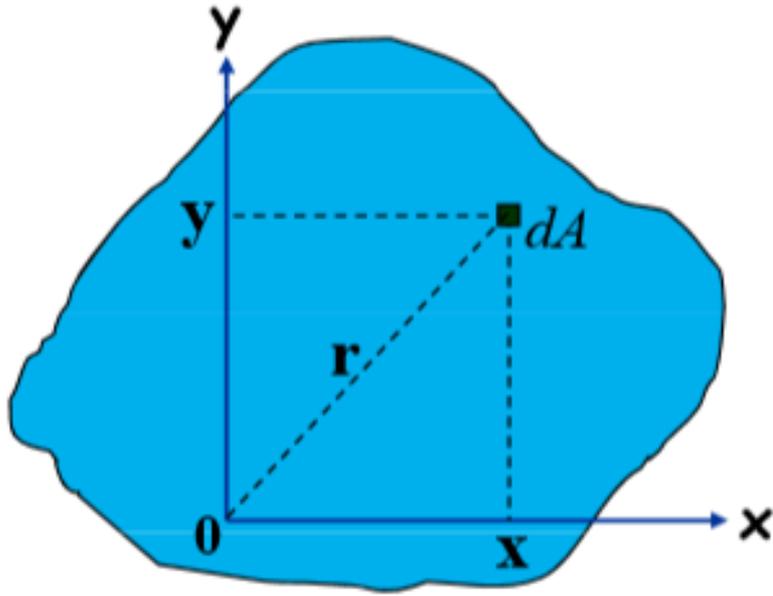


$$I_y = k_y^2 A$$

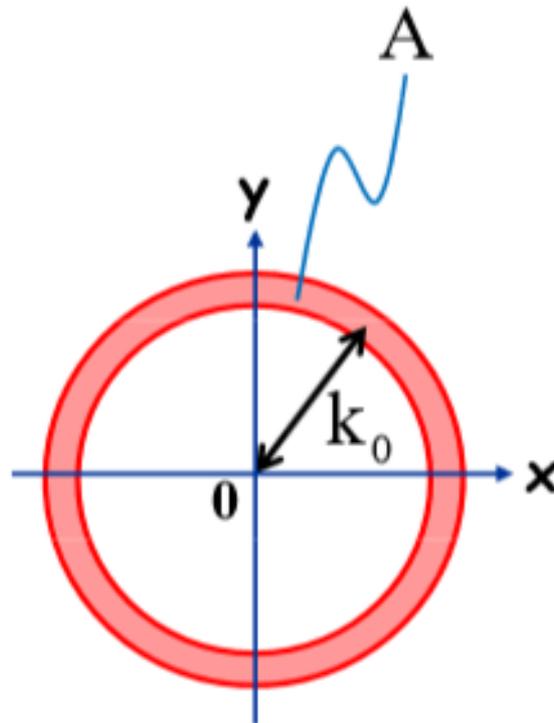


$$k_y = \sqrt{\frac{I_y}{A}}$$

# RAIO DE GIRAÇÃO – $k_0$



$$J_0 = \int_A r^2 dA$$

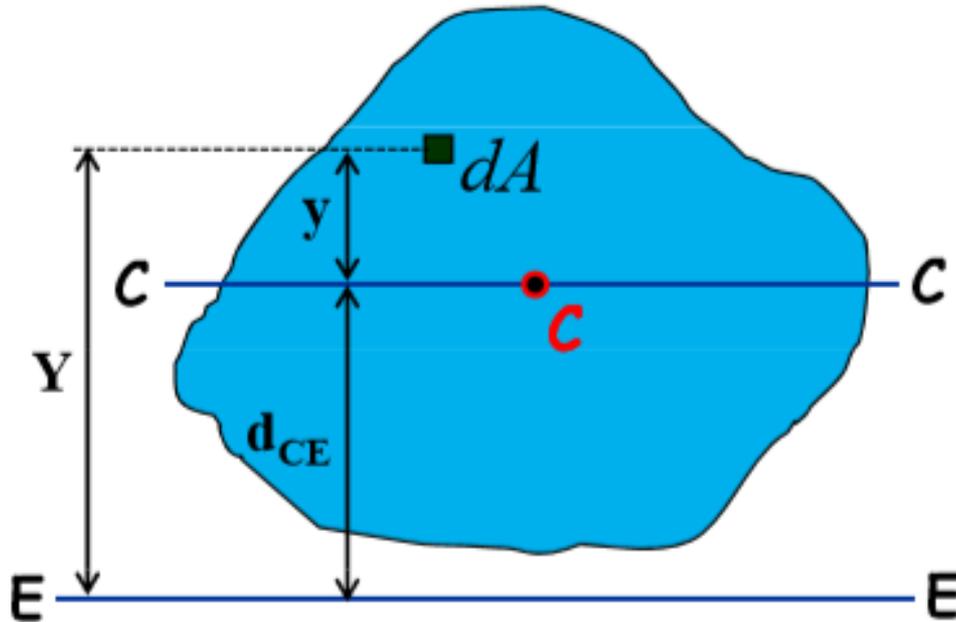


$$J_0 = k_0^2 A$$



$$k_0 = \sqrt{\frac{J_0}{A}}$$

# Teorema dos Eixos Paralelos



$$I_{CC} = \int_A y^2 dA$$

$$I_{EE} = \int_A Y^2 dA$$

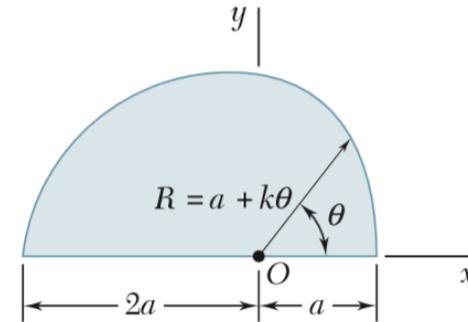
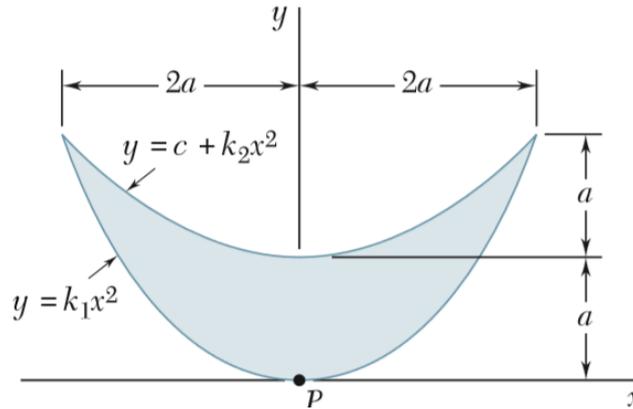
$$Y = y + d_{CE}$$

$$I_{EE} = \int_A (y + d_{CE})^2 dA = \int_A (y^2 + 2yd_{CE} + d_{CE}^2) dA$$

$$= \int_A y^2 dA + 2d_{CE} \int_A y dA + d_{CE}^2 \int_A dA$$

$$= I_{CC} + 2d_{CE} Q_{CC} + d_{CE}^2 A \rightarrow I_{EE} = I_{CC} + d_{CE}^2 A$$

# 2º MOMENTO OU INÉRCIA DE UMA ÁREA



Em princípio, essas  
momentos são **TODOS**  
calculados a partir de  
**INTEGRAÇÃO!**

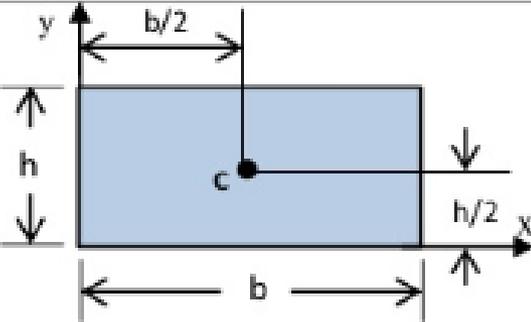
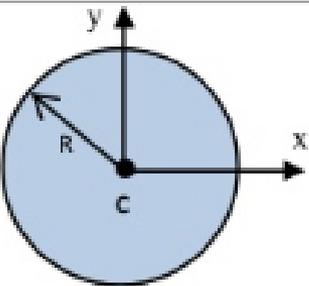
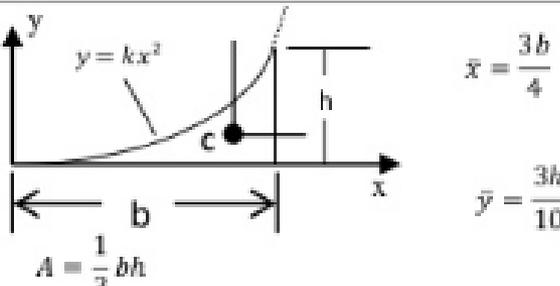
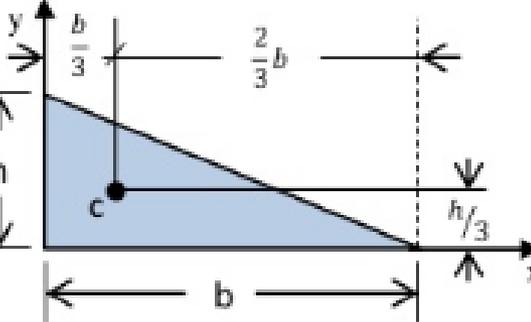
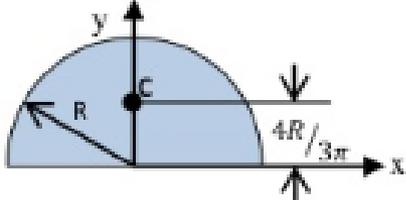
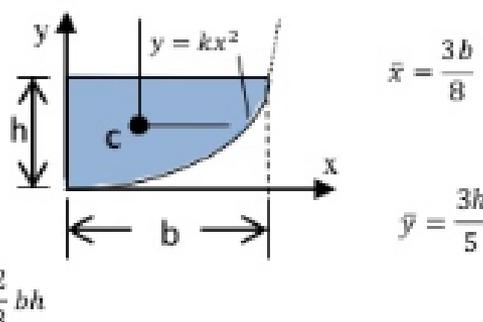


# 2º MOMENTO OU INÉRCIA DE UMA ÁREA

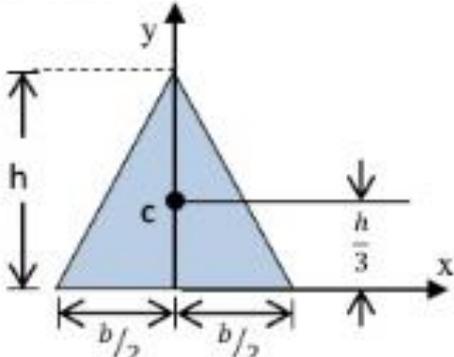
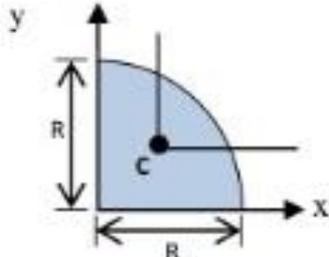
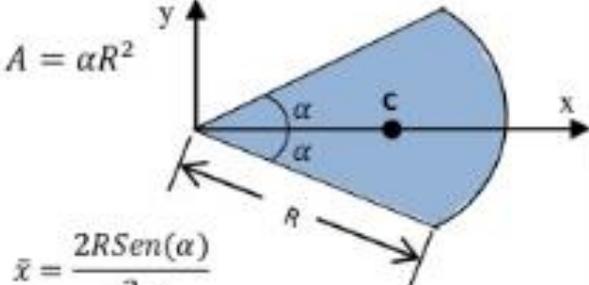
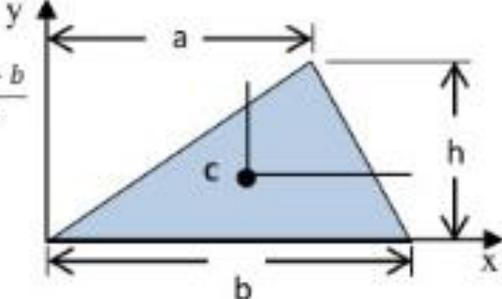
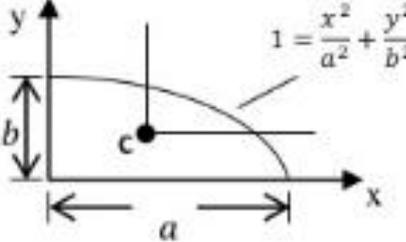
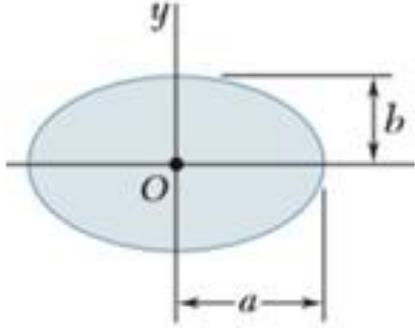
Quando se estiver interessado nos **MOMENTOS DE INÉRCIA** de regiões que são identificadas como composições de **regiões elementares**, aplicam-se essas composições por meio de valores previamente calculados!!!  
**(TABELADOS)**



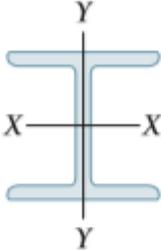
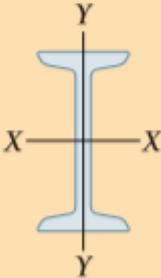
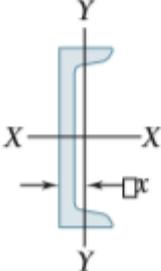
# 2º MOMENTO OU INÉRCIA DE UMA ÁREA

<p><b>Rectângulo</b></p> 	<p><b>Círculo</b></p> 	<p><b>Media Parabólica complementar</b></p> 
$\bar{I}_x = \frac{bh^3}{12} \quad \bar{I}_y = \frac{b^3h}{12} \quad \bar{I}_{xy} = 0$ $I_x = \frac{bh^3}{3} \quad I_y = \frac{b^3h}{3} \quad I_{xy} = \frac{b^2h^2}{4}$	$I_x = I_y = \frac{\pi R^4}{4} \quad I_{xy} = 0$	$\bar{I}_x = \frac{37bh^3}{2100} \quad I_x = \frac{bh^3}{21}$ $\bar{I}_y = \frac{b^3h}{80} \quad I_y = \frac{b^3h}{5}$ $\bar{I}_{xy} = \frac{b^2h^2}{120} \quad I_{xy} = \frac{b^2h^2}{12}$
<p><b>Triângulo Rectângulo</b></p> 	<p><b>Semicírculo</b></p> 	<p><b>Media Parábola</b></p> 
$\bar{I}_x = \frac{bh^3}{36} \quad \bar{I}_y = \frac{b^3h}{36} \quad \bar{I}_{xy} = -\frac{b^2h^2}{72}$ $I_x = \frac{bh^3}{12} \quad I_y = \frac{b^3h}{12} \quad I_{xy} = \frac{b^2h^2}{24}$	$\bar{I}_x = 0,1098R^4 \quad \bar{I}_{xy} = 0$ $I_x = I_y = \bar{I}_y = \frac{\pi R^4}{8} \quad I_{xy} = 0$	$\bar{I}_x = \frac{8bh^3}{175} \quad \bar{I}_y = \frac{19b^3h}{480} \quad \bar{I}_{xy} = \frac{b^2h^2}{60}$ $I_x = \frac{2bh^3}{7} \quad I_y = \frac{2b^3h}{15} \quad I_{xy} = \frac{b^2h^2}{6}$

# 2º MOMENTO OU INÉRCIA DE UMA ÁREA

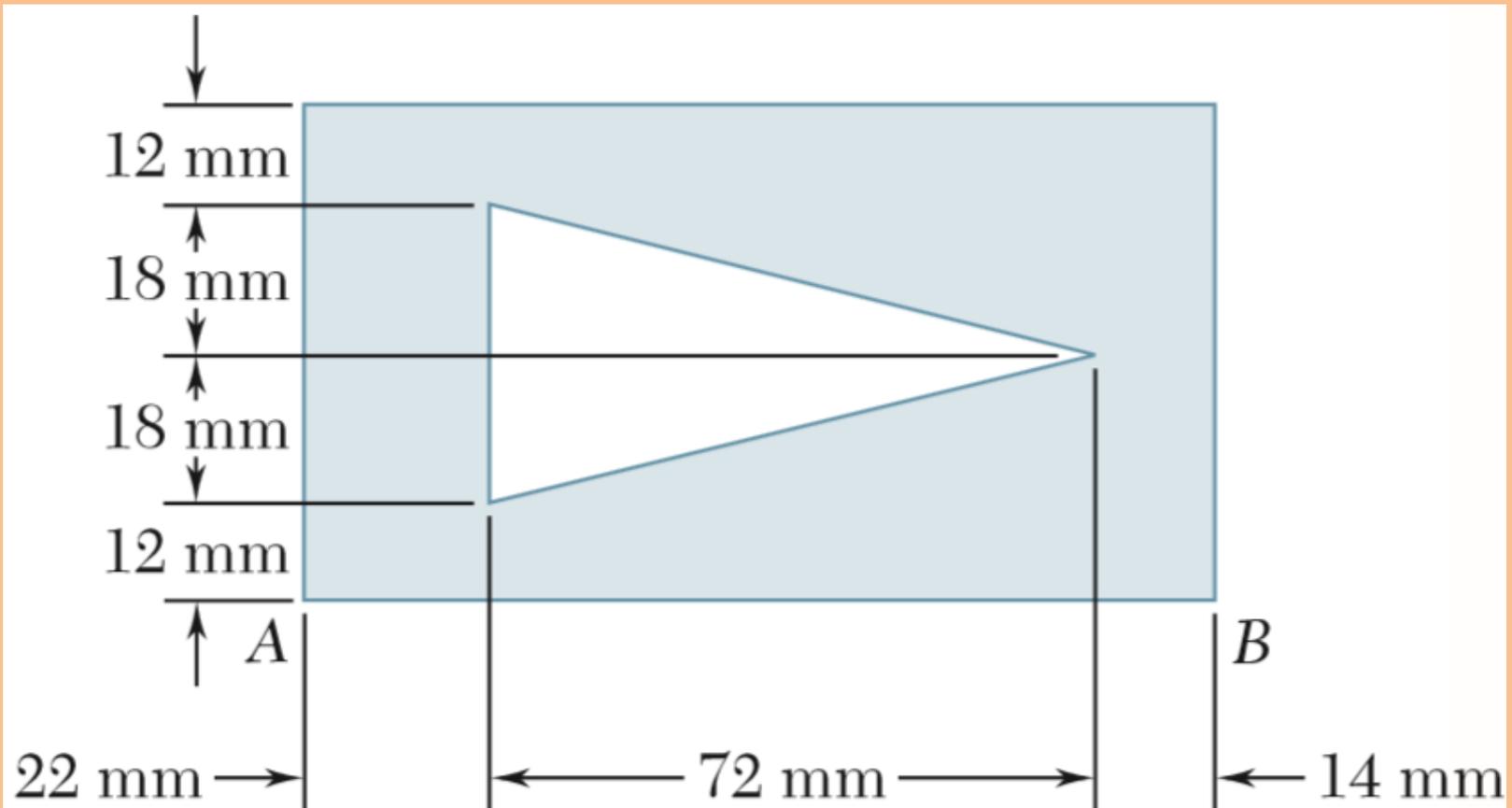
Triângulo Isósceles	Cuarto de círculo	Sector Circular
		
$\bar{I}_x = \frac{bh^3}{36} \quad \bar{I}_y = \frac{b^3h}{48} \quad \bar{I}_{xy} = 0$ $I_x = \frac{bh^3}{12} \quad I_{xy} = 0$	$\bar{I}_x = \bar{I}_y = 0,05488R^4 \quad I_x = I_y = \frac{\pi R^4}{16}$ $\bar{I}_{xy} = -0,01647R^4 \quad I_{xy} = \frac{R^4}{8}$	$I_x = \bar{I}_x = \frac{R^4}{8} (2\alpha - \text{sen}2\alpha)$ $I_y = \frac{R^4}{8} (2\alpha + \text{sen}2\alpha) \quad I_{xy} = 0$
Triângulo	Cuarto de elipse	
		
$\bar{I}_x = \frac{bh^3}{36} \quad I_x = \frac{bh^3}{12}$ $\bar{I}_y = \frac{bh}{36} (a^2 - ab + b^2) \quad I_y = \frac{bh}{12} (a^2 + ab + b^2)$ $\bar{I}_{xy} = \frac{bh^2}{72} (2a - b) \quad I_{xy} = \frac{bh^2}{24} (2a + b)$	$\bar{I}_x = 0,05488ab^3 \quad I_x = \frac{\pi ab^3}{16}$ $\bar{I}_y = 0,05488a^3b \quad I_y = \frac{\pi a^3b}{16}$ $\bar{I}_{xy} = -0,01647a^2b^2 \quad I_{xy} = \frac{a^2b^2}{8}$	$\square I_x = \frac{1}{4} \pi ab^3$ $\square I_y = \frac{1}{4} \pi a^3b$ $J_O = \frac{1}{4} \pi ab(a^2 + b^2)$

# 2º MOMENTO OU INÉRCIA DE UMA ÁREA

	Designation	Area in <sup>2</sup>	Depth in.	Width in.	Axis X-X			Axis Y-Y		
					$I_x$ , in <sup>4</sup>	$k_x$ , in.	$y$ , in.	$I_y$ , in <sup>4</sup>	$k_y$ , in.	$x$ , in.
W Shapes (Wide-Flange Shapes) 	W18 × 76†	22.3	18.2	11.0	1330	7.73		152	2.61	
	W16 × 57	16.8	16.4	7.12	758	6.72		43.1	1.60	
	W14 × 38	11.2	14.1	6.77	385	5.87		26.7	1.55	
	W8 × 31	9.12	8.00	8.00	110	3.47		37.1	2.02	
S Shapes (American Standard Shapes) 	S18 × 54.7†	16.0	18.0	6.00	801	7.07		20.7	1.14	
	S12 × 31.8	9.31	12.0	5.00	217	4.83		9.33	1.00	
	S10 × 25.4	7.45	10.0	4.66	123	4.07		6.73	0.950	
	S6 × 12.5	3.66	6.00	3.33	22.0	2.45		1.80	0.702	
C Shapes (American Standard Channels) 	C12 × 20.7†	6.08	12.0	2.94	129	4.61		3.86	0.797	0.698
	C10 × 15.3	4.48	10.0	2.60	67.3	3.87		2.27	0.711	0.634
	C8 × 11.5	3.37	8.00	2.26	32.5	3.11		1.31	0.623	0.572
	C6 × 8.2	2.39	6.00	1.92	13.1	2.34		0.687	0.536	0.512

# EXERCÍCIO

- Determine os momentos de inércia da superfície mostrada em relação aos eixos centroidais paralelo e perpendicular ao lado AB.



# EXERCÍCIO

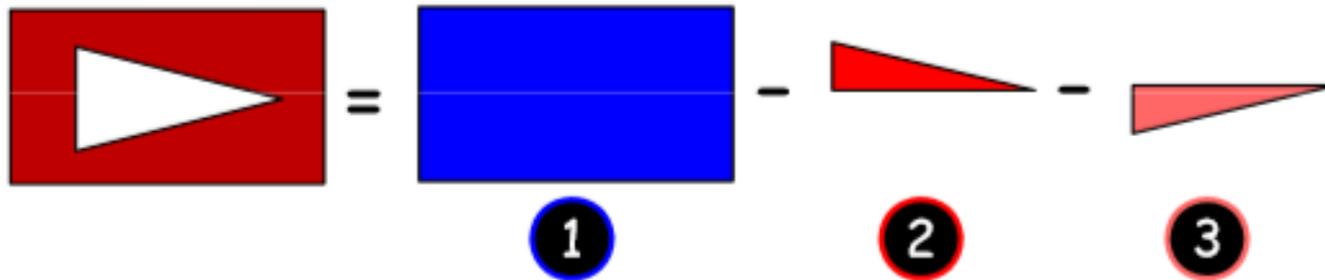
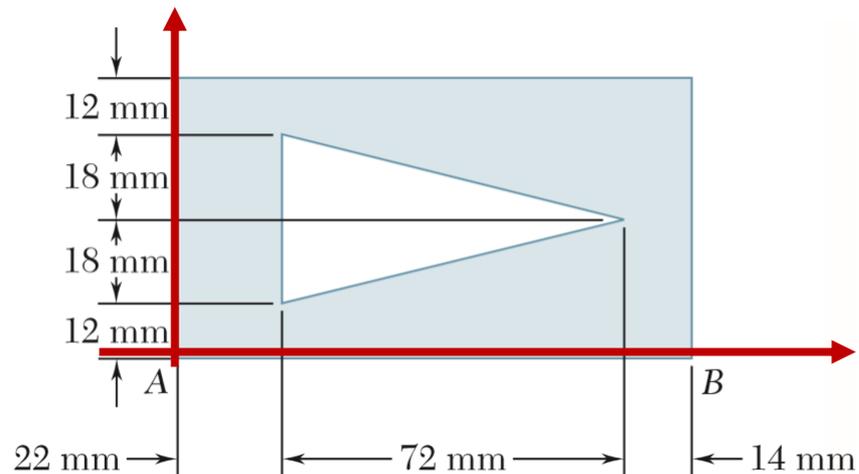


Fig	Geometria	A	x	y	xA	yA		Ixc	Iyc	(dx) <sup>2</sup>	(dy) <sup>2</sup>	Ix	Iy
1	retângulo	6480	54	30	349920	194400		1944000	6298560	4	0	1944000	6324480
2	triângulo	-648	46	36	-29808	-23328		-11664	-186624	100	36	-34992	-251424
3	triângulo	-648	46	24	-29808	-15552		-11664	-186624	100	36	-34992	-251424
<b>TOTAL</b>		<b>5184</b>			<b>290304</b>	<b>155520</b>						<b>1874016</b>	<b>5821632</b>

Centroide	X =	56
	Y =	30

Eixo de Ref.	X =	56
	Y =	30



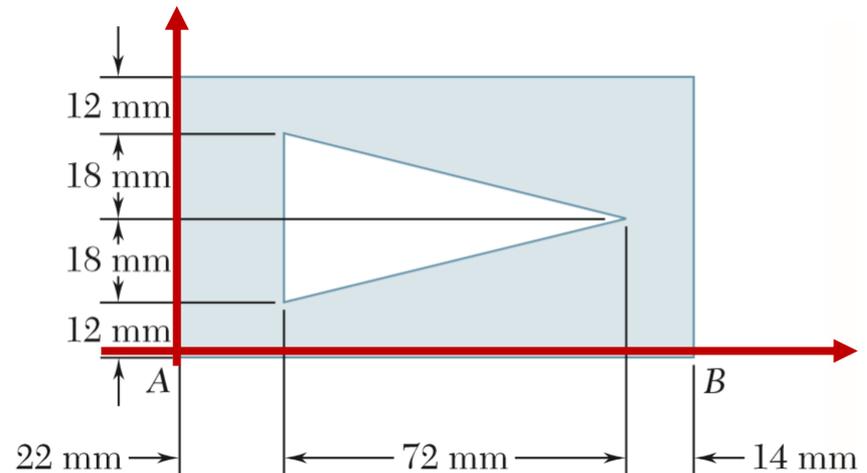
# EXERCÍCIO

*x e y = Coordenadas do  
centroide da figura analisada*

Fig	Geometria	A	x	y	xA	yA		Ixc	Iyc	(dx) <sup>2</sup>	(dy) <sup>2</sup>	Ix	Iy
1	retângulo	6480	54	30	349920	194400		1944000	6298560	4	0	1944000	6324480
2	triângulo	-648	46	36	-29808	-23328		-11664	-186624	100	36	-34992	-251424
3	triângulo	-648	46	24	-29808	-15552		-11664	-186624	100	36	-34992	-251424
<b>TOTAL</b>		<b>5184</b>			<b>290304</b>	<b>155520</b>						<b>1874016</b>	<b>5821632</b>

<b>Centroide</b>	X =	56
	Y =	30

<b>Eixo de Ref.</b>	X =	56
	Y =	30



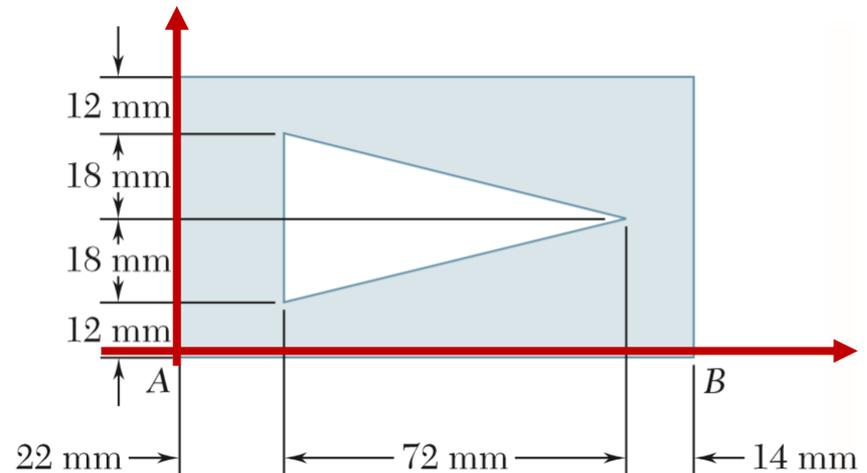
# EXERCÍCIO

*$I_x$  e  $I_y$  = Inércia em relação ao  
centroide da geometria  
analisada*

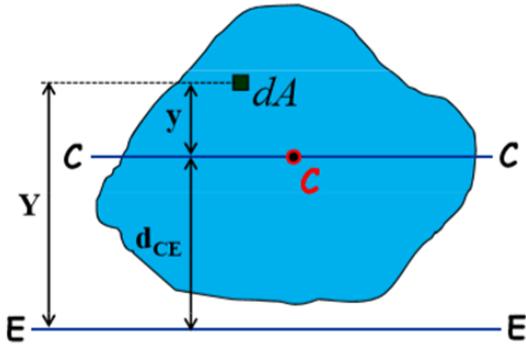
Fig	Geometria	A	x	y	$x_A$	$y_A$		$I_{xc}$	$I_{yc}$	$(dx)^2$	$(dy)^2$	$I_x$	$I_y$
1	retângulo	6480	54	30	349920	194400		1944000	6298560	4	0	1944000	6324480
2	triângulo	-648	46	36	-29808	-23328		-11664	-186624	100	36	-34992	-251424
3	triângulo	-648	46	24	-29808	-15552		-11664	-186624	100	36	-34992	-251424
<b>TOTAL</b>		<b>5184</b>			<b>290304</b>	<b>155520</b>						<b>1874016</b>	<b>5821632</b>

<b>Centroide</b>	X =	56
	Y =	30

<b>Eixo de Ref.</b>	X =	56
	Y =	30



# EXERCÍCIO

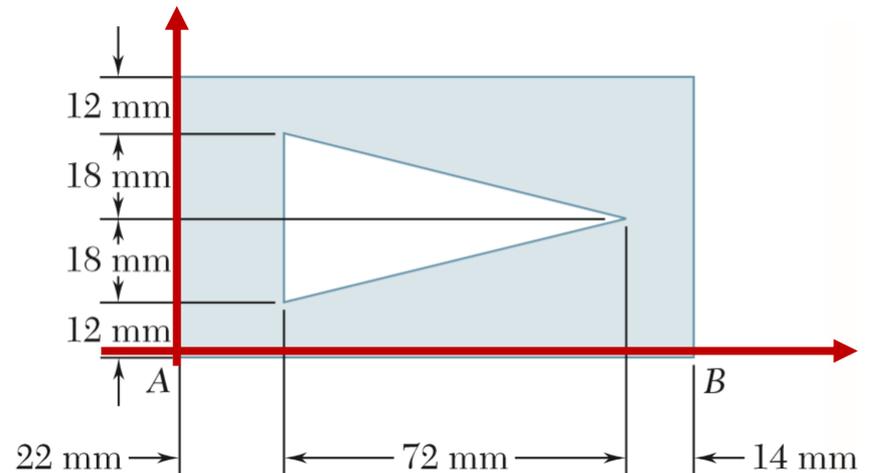


$$dx^2 = (X - x)^2 \quad dy^2 = (Y - y)^2$$

Fig	Geometria	A	x	y	xA	yA		Ixc	Iyc	(dx) <sup>2</sup>	(dy) <sup>2</sup>	Ix	Iy
1	retângulo	6480	54	30	349920	194400		1944000	6298560	4	0	1944000	6324480
2	triângulo	-648	46	36	-29808	-23328		-11664	-186624	100	36	-34992	-251424
3	triângulo	-648	46	24	-29808	-15552		-11664	-186624	100	36	-34992	-251424
<b>TOTAL</b>		<b>5184</b>			<b>290304</b>	<b>155520</b>						<b>1874016</b>	<b>5821632</b>

Centroide	X =	56
	Y =	30

Eixo de Ref.	X =	56
	Y =	30



# EXERCÍCIO

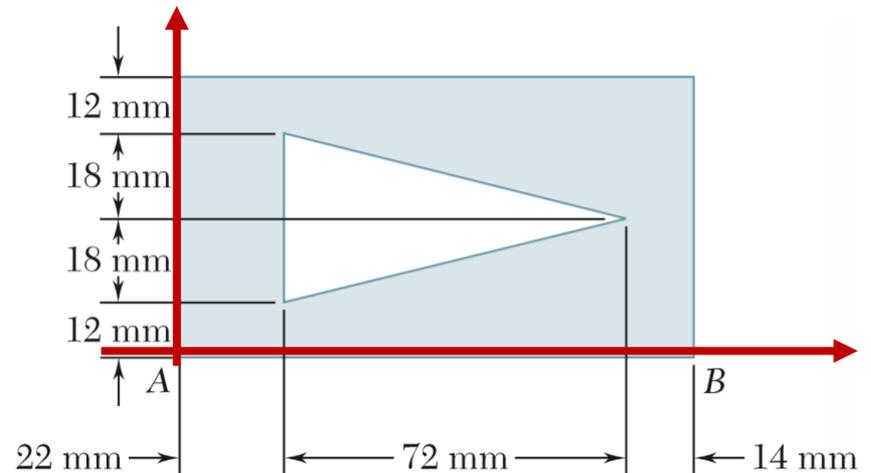
$$I_x = I_{xc} + dy^2 \cdot A$$

$$I_y = I_{yc} + dx^2 \cdot A$$

Fig	Geometria	A	x	y	x <sub>A</sub>	y <sub>A</sub>		I <sub>xc</sub>	I <sub>yc</sub>	(dx) <sup>2</sup>	(dy) <sup>2</sup>	I <sub>x</sub>	I <sub>y</sub>
1	retângulo	6480	54	30	349920	194400		1944000	6298560	4	0	1944000	6324480
2	triângulo	-648	46	36	-29808	-23328		-11664	-186624	100	36	-34992	-251424
3	triângulo	-648	46	24	-29808	-15552		-11664	-186624	100	36	-34992	-251424
<b>TOTAL</b>		<b>5184</b>			<b>290304</b>	<b>155520</b>						<b>1874016</b>	<b>5821632</b>

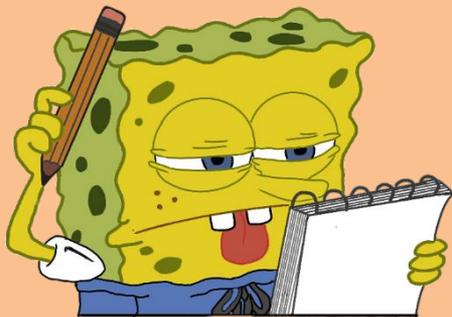
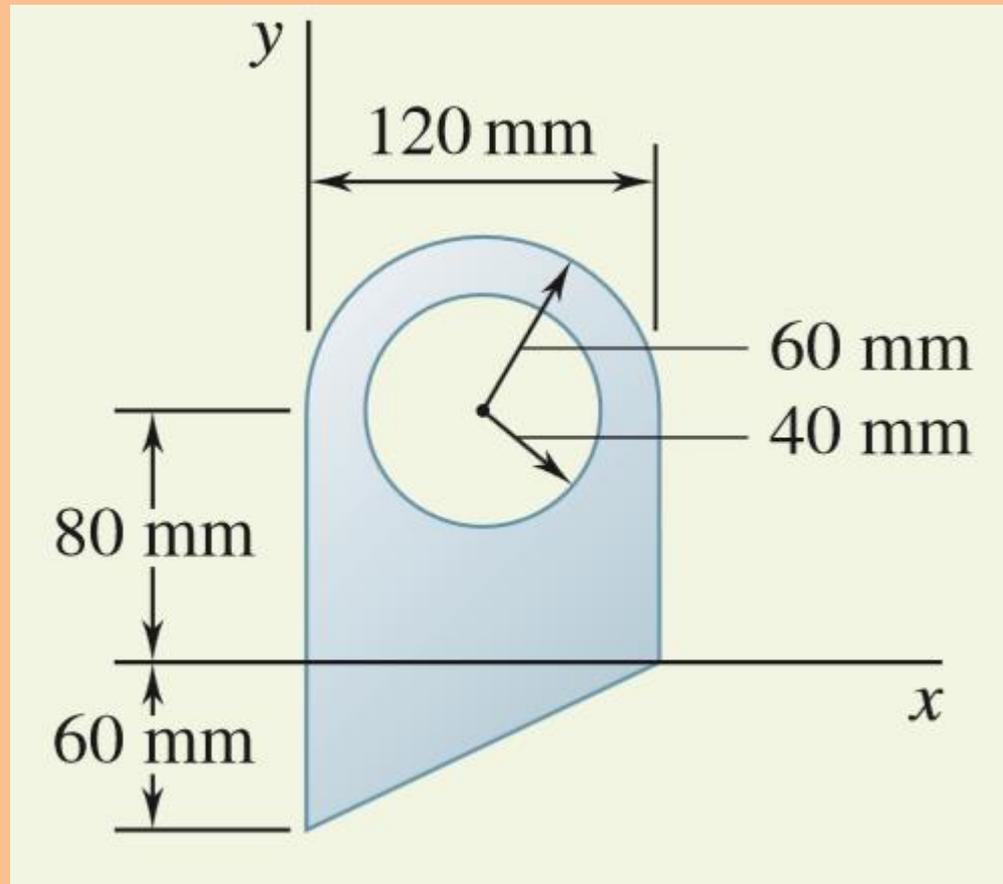
<b>Centroide</b>	X =	56
	Y =	30

<b>Eixo de Ref.</b>	X =	56
	Y =	30

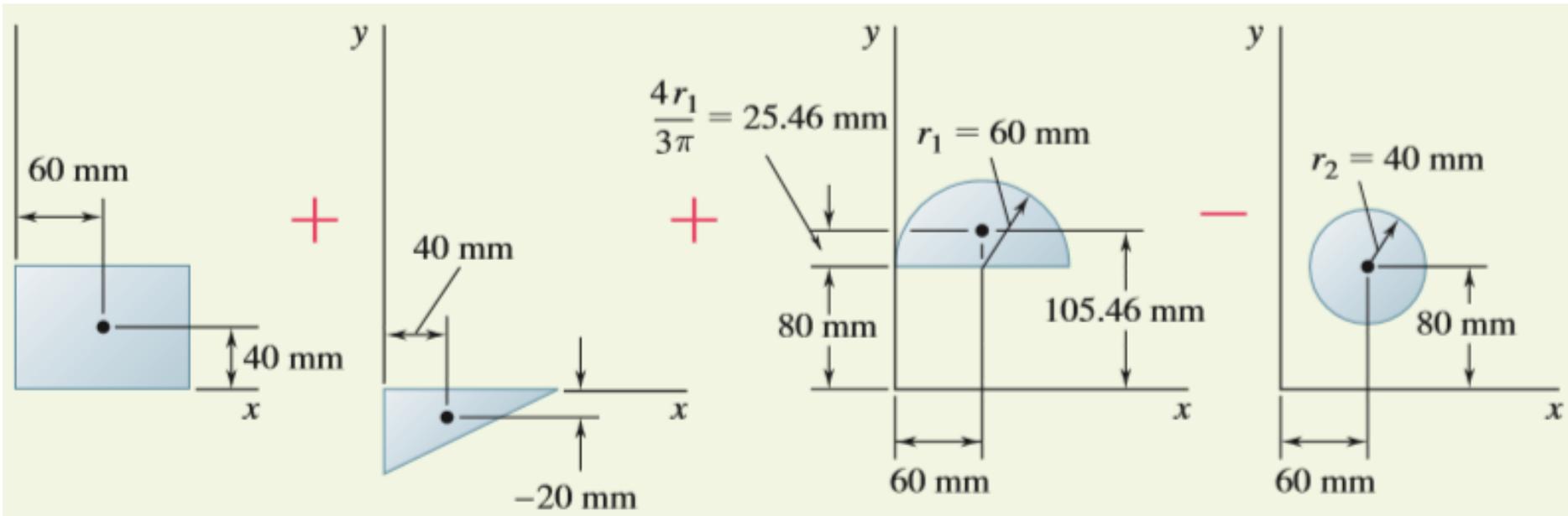


# EXERCÍCIO

- ❑ Determine os momentos de inércia da superfície mostrada em relação aos eixos centroidais paralelos AOS EIXOS  $x$  e  $y$ .



# EXERCÍCIO



Component	$A, \text{ mm}^2$	$\bar{x}, \text{ mm}$	$\bar{y}, \text{ mm}$	$\bar{x}A, \text{ mm}^3$	$\bar{y}A, \text{ mm}^3$
Rectangle	$(120)(80) = 9.6 \times 10^3$	60	40	$+576 \times 10^3$	$+384 \times 10^3$
Triangle	$\frac{1}{2}(120)(60) = 3.6 \times 10^3$	40	-20	$+144 \times 10^3$	$-72 \times 10^3$
Semicircle	$\frac{1}{2}\pi(60)^2 = 5.655 \times 10^3$	60	105.46	$+339.3 \times 10^3$	$+596.4 \times 10^3$
Circle	$-\pi(40)^2 = -5.027 \times 10^3$	60	80	$-301.6 \times 10^3$	$-402.2 \times 10^3$
	$\Sigma A = 13.828 \times 10^3$			$\Sigma \bar{x}A = +757.7 \times 10^3$	$\Sigma \bar{y}A = +506.2 \times 10^3$

# EXERCÍCIO

Component	$A, \text{mm}^2$	$\bar{x}, \text{mm}$	$\bar{y}, \text{mm}$	$\bar{x}A, \text{mm}^3$	$\bar{y}A, \text{mm}^3$
Rectangle	$(120)(80) = 9.6 \times 10^3$	60	40	$+576 \times 10^3$	$+384 \times 10^3$
Triangle	$\frac{1}{2}(120)(60) = 3.6 \times 10^3$	40	-20	$+144 \times 10^3$	$-72 \times 10^3$
Semicircle	$\frac{1}{2}\pi(60)^2 = 5.655 \times 10^3$	60	105.46	$+339.3 \times 10^3$	$+596.4 \times 10^3$
Circle	$-\pi(40)^2 = -5.027 \times 10^3$	60	80	$-301.6 \times 10^3$	$-402.2 \times 10^3$
	$\Sigma A = 13.828 \times 10^3$			$\Sigma \bar{x}A = +757.7 \times 10^3$	$\Sigma \bar{y}A = +506.2 \times 10^3$

$$\bar{X}\Sigma A = \Sigma \bar{x}A: \quad \bar{X}(13.828 \times 10^3 \text{ mm}^2) = 757.7 \times 10^3 \text{ mm}^3$$

$$\bar{X} = 54.8 \text{ mm} \quad \blacktriangleleft$$

$$\bar{Y}\Sigma A = \Sigma \bar{y}A: \quad \bar{Y}(13.828 \times 10^3 \text{ mm}^2) = 506.2 \times 10^3 \text{ mm}^3$$

$$\bar{Y} = 36.6 \text{ mm} \quad \blacktriangleleft$$

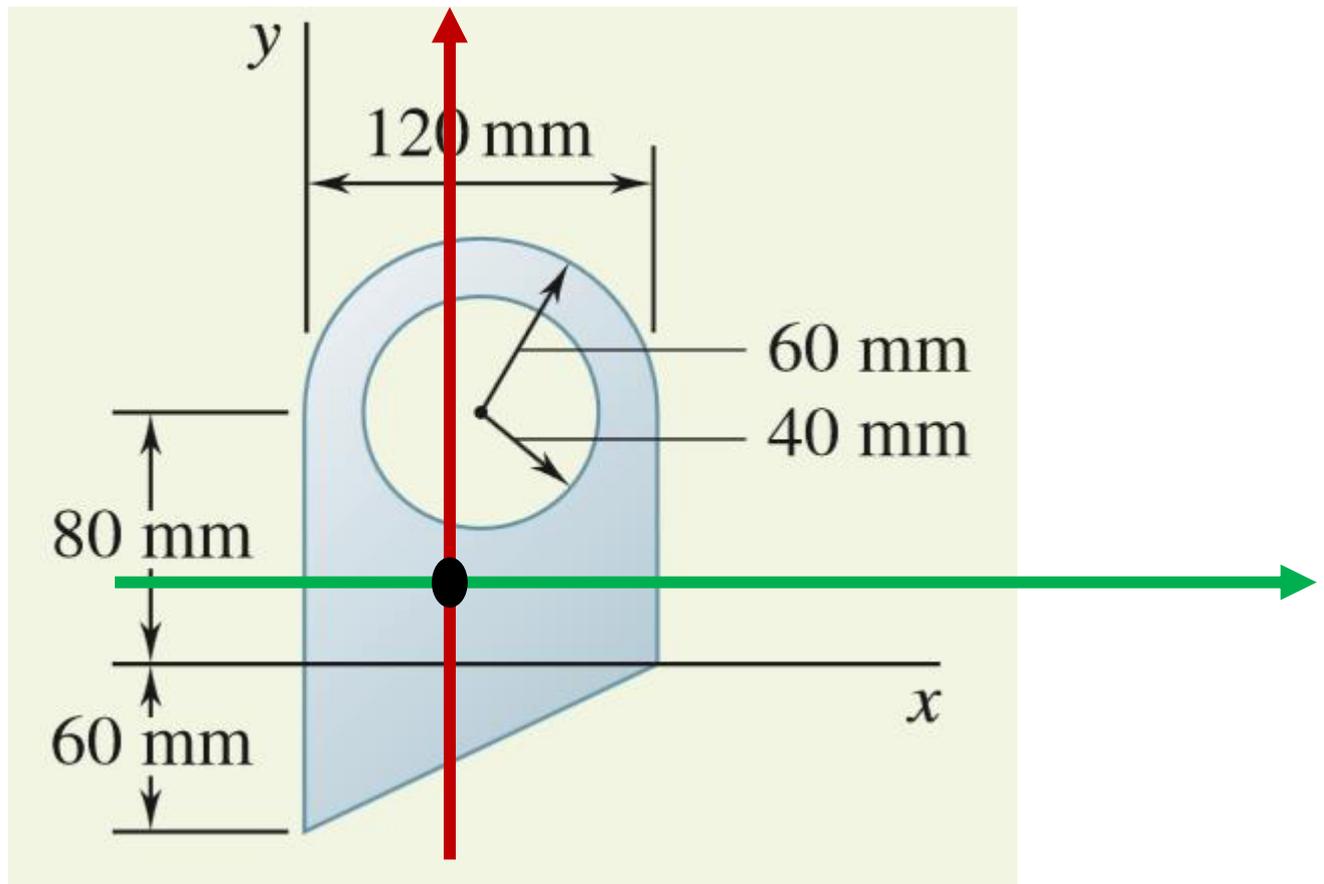
# EXERCÍCIO

$$\bar{X}\Sigma A = \Sigma \bar{x}A: \quad \bar{X}(13.828 \times 10^3 \text{ mm}^2) = 757.7 \times 10^3 \text{ mm}^3$$

$$\bar{X} = 54.8 \text{ mm}$$

$$\bar{Y}\Sigma A = \Sigma \bar{y}A: \quad \bar{Y}(13.828 \times 10^3 \text{ mm}^2) = 506.2 \times 10^3 \text{ mm}^3$$

$$\bar{Y} = 36.6 \text{ mm}$$



# EXERCÍCIO

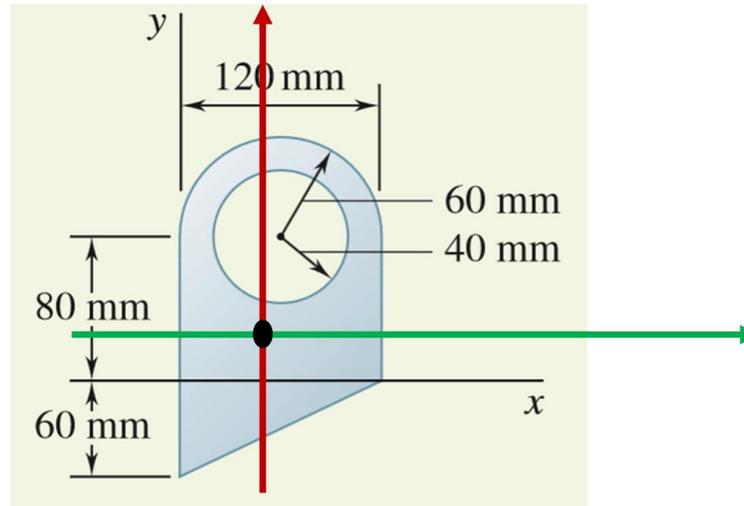


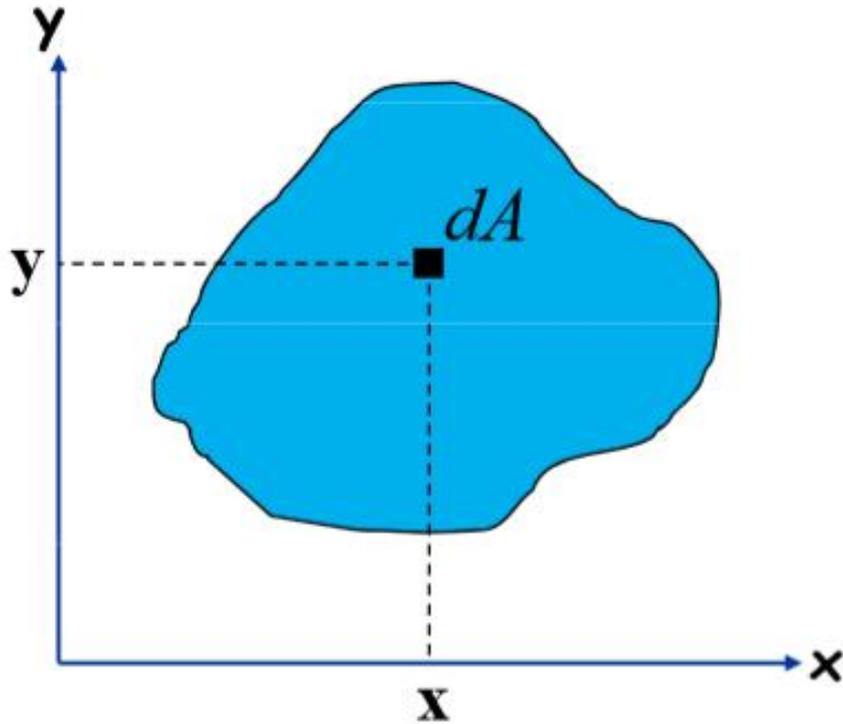
Fig	Geometria	A	x	y	xA	yA	Ixc	Iyc	(dx) <sup>2</sup>	(dy) <sup>2</sup>	Ix	Iy
1	retangulo	9600	60	40	576000	384000	5120000	11520000	27,1098	11,50012	5230401	11780254
2	triangulo	3600	40	-20	144000	-72000	7200000	2880000	218,8415	3204,558	18736410	3667829
3	semi-circulo	5654,867	60	105,46	339292	596362,3	1423008	5089380	27,1098	4740,485	28229821	5242682
4	circulo	-5026,55	60	80	-301593	-402124	-2010619	-2010619	27,1098	1882,795	-1,1E+07	-2146888
<b>TOTAL =</b>		<b>13828,32</b>			<b>757699,1</b>	<b>506238,4</b>					<b>40722054</b>	<b>18543878</b>

Centroide	X	54,79329
	Y	36,60882

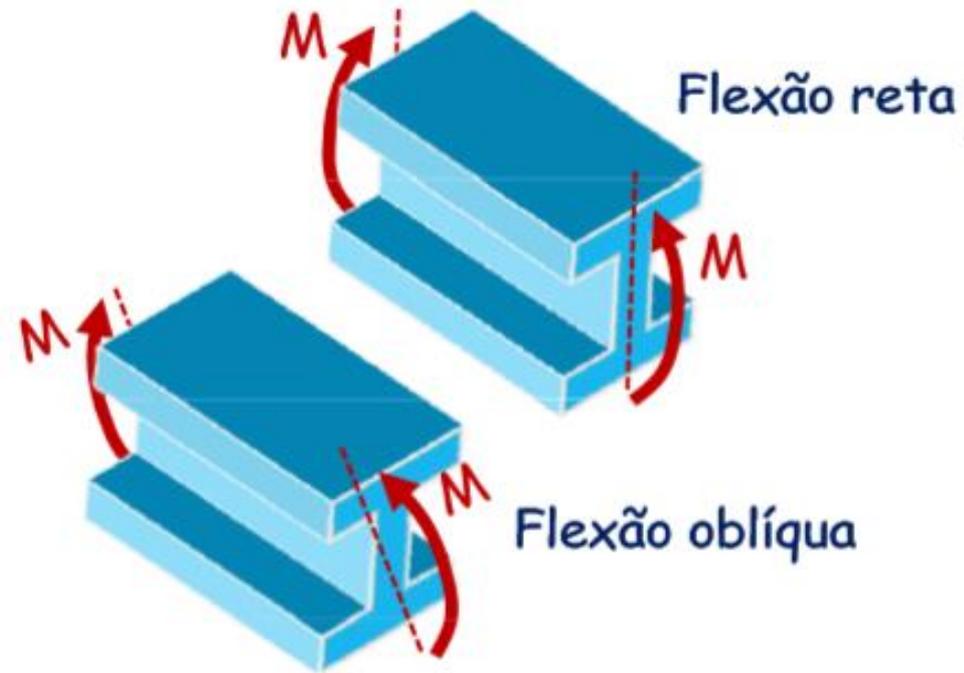
Eixo de Ref.	X =	54,8
	Y =	36,6

# PRODUTO DE INÉRCIA

# PRODUTO DE INÉRCIA



$$I_{xy} = \int_A xy dA$$



Quando pelo menos um dos eixos cartesianos é de simetria, o produto de inércia é nulo.

# PRODUTO DE INÉRCIA

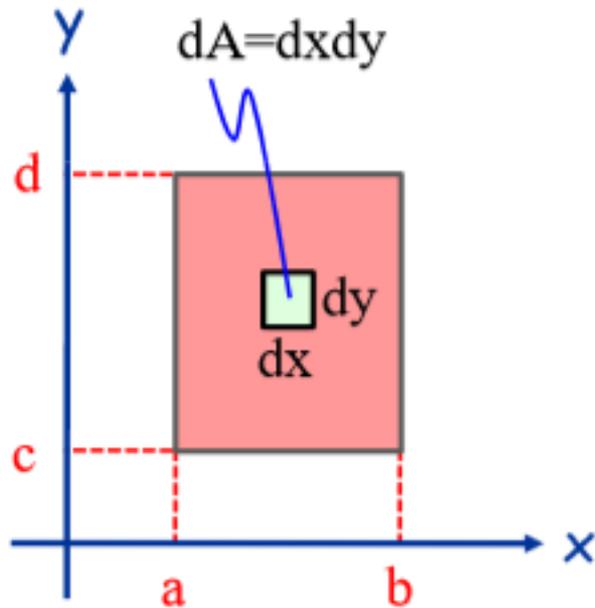
$$I_{xy} = \int xy dA$$

- Em princípio, para quantificação do produto de inércia, esse é calculado a partir de integral dupla no domínio representativo da região estudada, onde se deve escrever o elemento infinitesimal de área  $dA$  de acordo com a conveniência das coordenadas de descrição da região tratada.



# PRODUTO DE INÉRCIA

$$D = \{(x, y) | a \leq x \leq b \text{ e } c \leq y \leq d\}$$



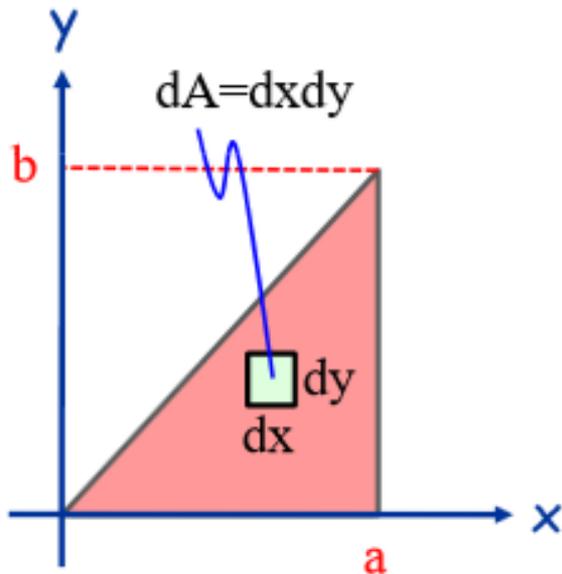
$$\begin{aligned} I_{xy} &= \int xy dA = \int_c^d \int_a^b xy dx dy \\ &= \int_c^d \left[ \frac{x^2}{2} y \right]_a^b dy = \int_c^d \frac{b^2 - a^2}{2} y dy \\ &= \left[ \frac{(b^2 - a^2) y^2}{4} \right]_c^d \end{aligned}$$

Neste caso, igual ao produto da área do retângulo pelas coordenadas do centróide do mesmo.

$$= \frac{(b^2 - a^2)(d^2 - c^2)}{4}$$

# PRODUTO DE INÉRCIA

$$D = \left\{ (x, y) \mid 0 \leq x \leq a \text{ e } 0 \leq y \leq \frac{b}{a}x \right\}$$



$$\begin{aligned} I_{xy} &= \int xy dA = \int_0^a \int_0^{\frac{b}{a}x} xy dy dx \\ &= \int_0^a \left[ \frac{xy^2}{2} \right]_0^{\frac{b}{a}x} dx = \int_0^a \frac{b^2}{2a^2} x^3 dx \\ &= \left[ \frac{b^2}{8a^2} x^4 \right]_0^a = \frac{a^2 b^2}{8} \end{aligned}$$

Em geral, não é igual ao produto da área pelas coordenadas do centróide da mesma.

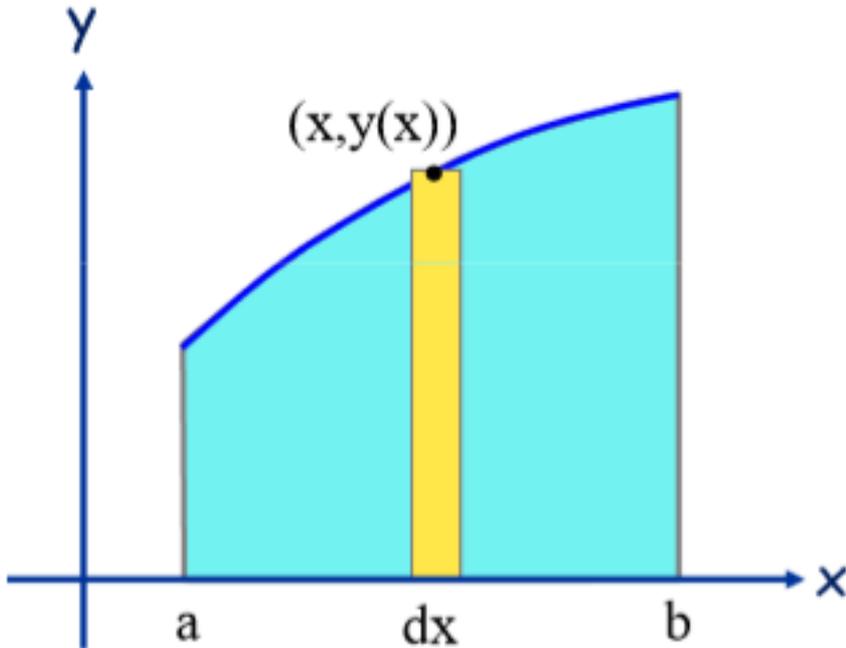
# PRODUTO POR INTEGRAÇÃO DE FATIAS

● 
$$I_{xy} = \int xy dA = \int dI_{xy}^{el}$$

- A idéia desta sistemática é considerar que a região de interesse é formada pela composição de infinitas fatias infinitesimais cujas formas correspondem a regiões cujo produto de inércia já é conhecido.



# PRODUTO POR INTEGRAÇÃO DE FATIAS



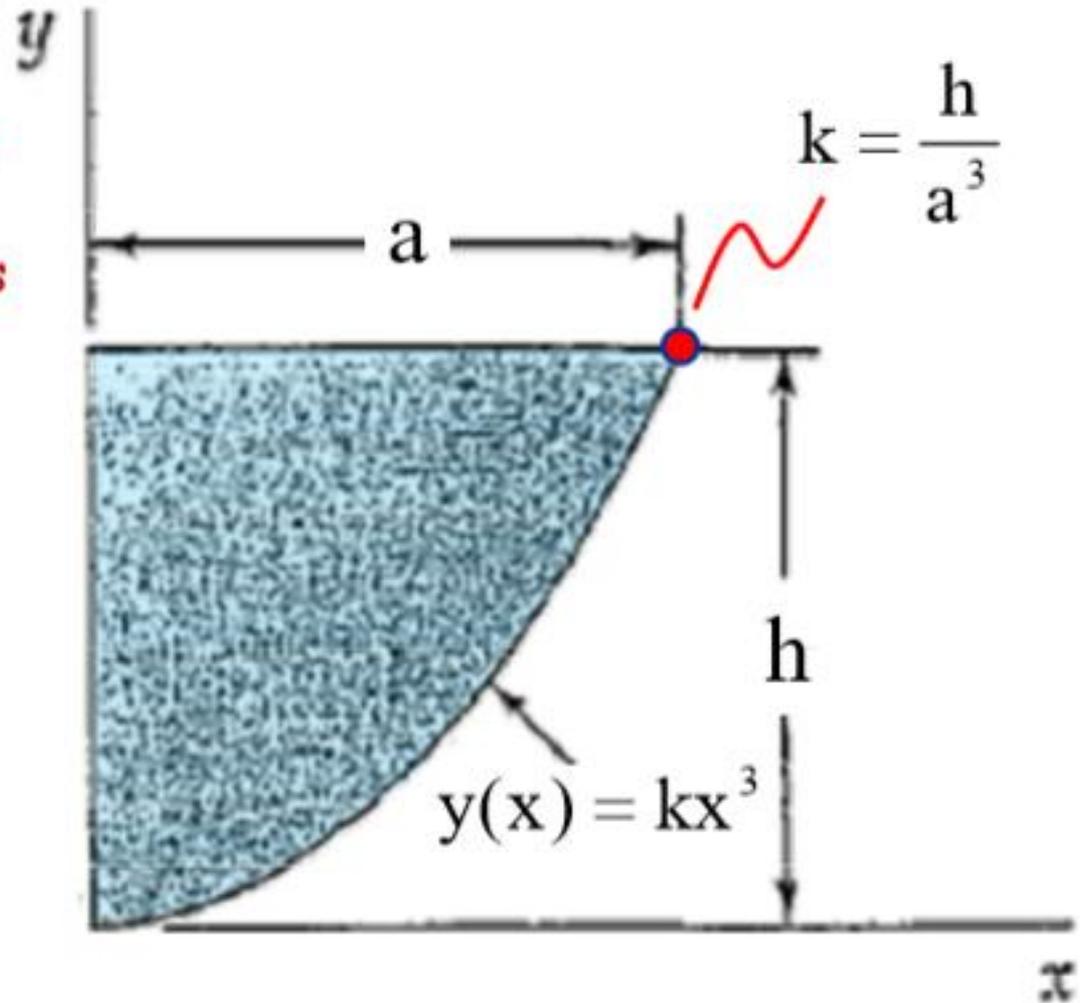
$$I_{xy} = \int xy dA = \int dI_{xy}^{\text{el}}$$
$$= \int_a^b x \frac{y(x)^2}{2} dx$$

$$dI_{xy}^{\text{el}} = x \frac{y(x)^2}{2} dx$$

# PRODUTO POR INTEGRAÇÃO DE FATIAS

## Exemplo:

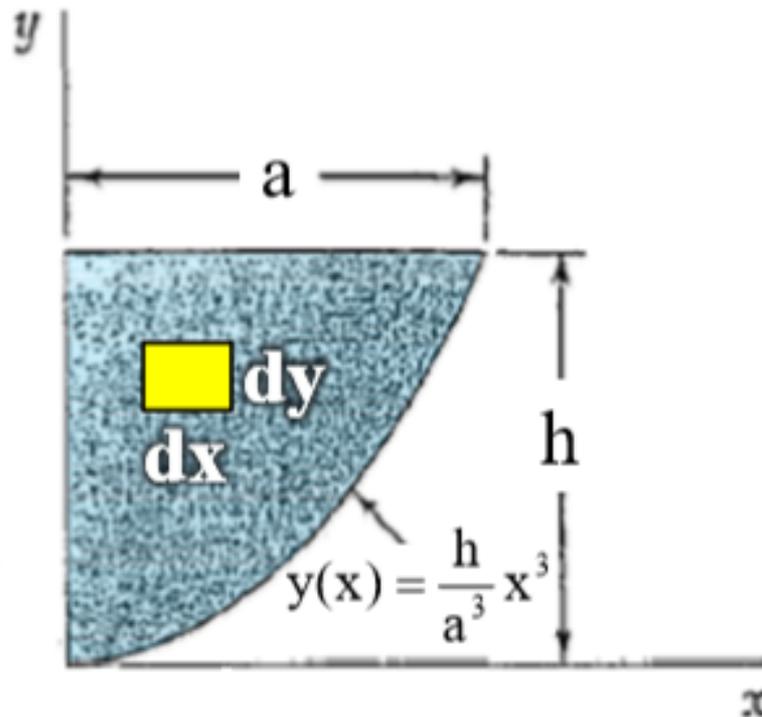
Determine por integração o produto de inércia da superfície mostrada em relação aos eixos coordenados em termos de  $a$  e  $h$ .



# PRODUTO POR INTEGRAÇÃO DE FATIAS

Exemplo (continuação):

Por integração dupla



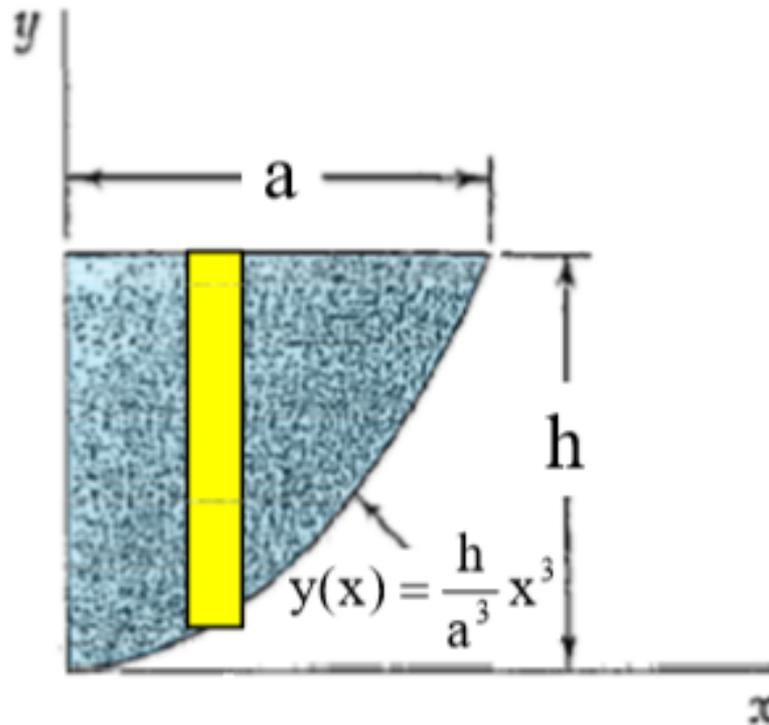
$$D = \left\{ (x, y) \mid 0 \leq x \leq a \text{ e } \frac{h}{a^3}x^3 \leq y \leq h \right\}$$

$$\begin{aligned} I_{xy} &= \int_0^a \int_{\frac{h}{a^3}x^3}^h xy \, dy \, dx \\ &= \int_0^a \left[ x \frac{y^2}{2} \right]_{\frac{h}{a^3}x^3}^h dx \\ &= \int_0^a \left( \frac{h^2 x}{2} - \frac{h^2 x^7}{2a^6} \right) dx \\ &= \left[ \frac{h^2 x^2}{4} - \frac{h^2 x^8}{16a^6} \right]_0^a \\ &= \frac{3a^2 h^2}{16} \end{aligned}$$

# PRODUTO POR INTEGRAÇÃO DE FATIAS

## Exemplo (continuação):

Por integração de fatias

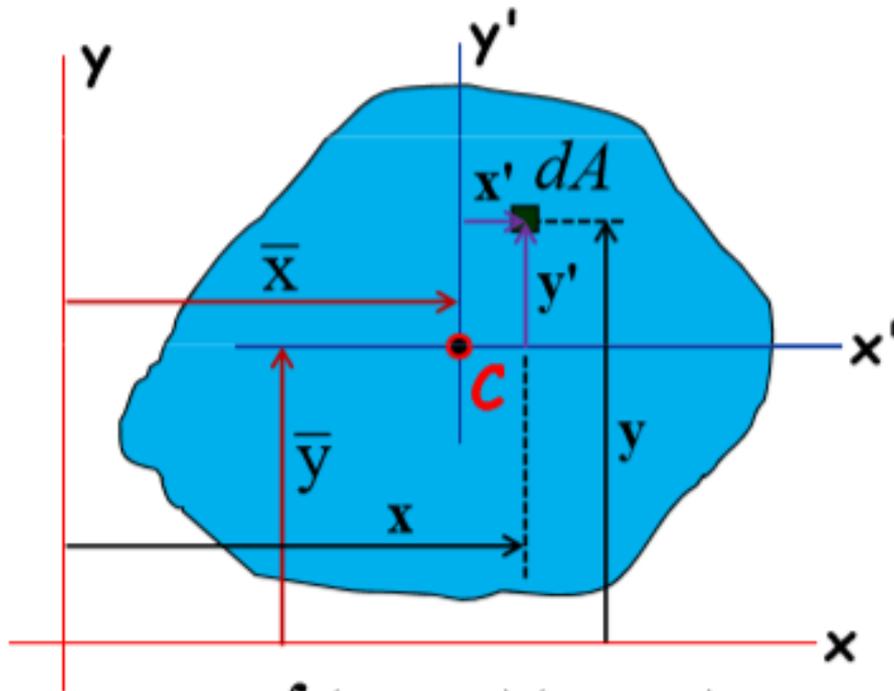


$$D = \left\{ (x, y) \mid 0 \leq x \leq a \text{ e } \frac{h}{a^3}x^3 \leq y \leq h \right\}$$

$$\begin{aligned} I_{xy} &= \int dI_{xy} \\ &= \int_0^a \left[ h^2 - y(x)^2 \right] \frac{x}{2} dx \\ &= \int_0^a \left[ \frac{h^2 x}{2} - \frac{h^2 x^7}{2a^6} \right] dx \\ &= \left[ \frac{h^2 x^2}{4} - \frac{h^2 x^8}{16a^6} \right]_0^a \\ &= \frac{3a^2 h^2}{16} \end{aligned}$$

# Teorema dos Eixos Paralelos para o Produto de Inércia

# Eixos Paralelos para o Produto de Inércia



$$I_{x'y'} = \int_A x'y' dA$$

$$I_{xy} = \int_A xy dA$$

$$x = x' + \bar{x}$$

$$y = y' + \bar{y}$$

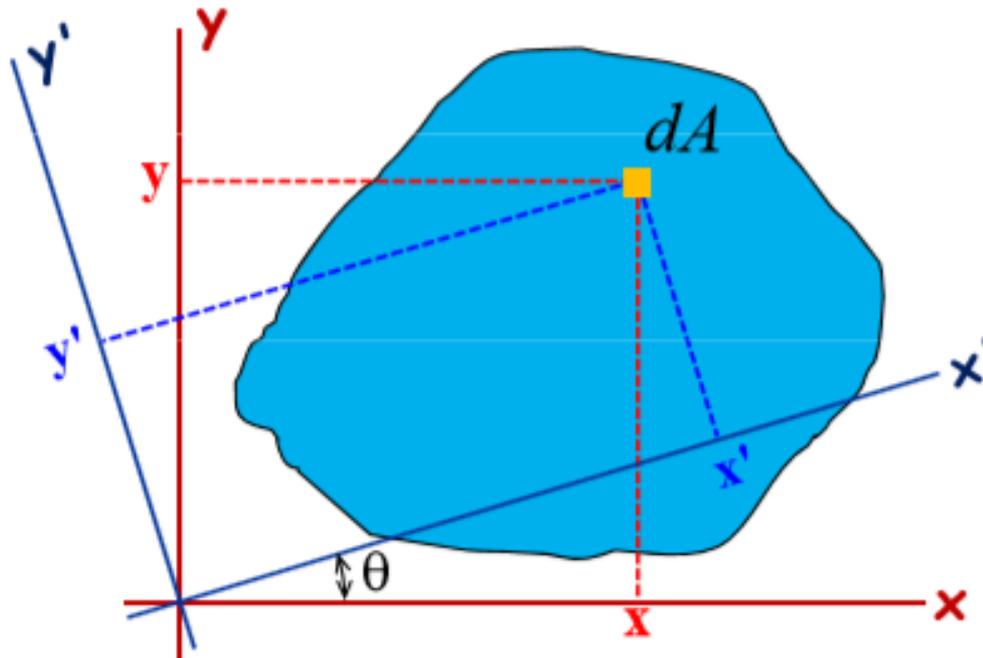
$$I_{xy} = \int_A (x' + \bar{x})(y' + \bar{y}) dA = \int_A (x'y' + x'\bar{y} + \bar{x}y' + \bar{x}\bar{y}) dA$$

$$= \int_A x'y' dA + \bar{y} \int_A x' dA + \bar{x} \int_A y' dA + \bar{x}\bar{y} \int_A dA$$

$$= I_{x'y'} + \bar{y} \overset{0}{\int_A x' dA} + \bar{x} \overset{0}{\int_A y' dA} + \bar{x}\bar{y} A \rightarrow I_{xy} = I_{x'y'} + \bar{x}\bar{y} A$$

# Eixos Paralelos para o Produto de Inércia

$$I_x = \int_A y^2 dA$$
$$I_y = \int_A x^2 dA$$
$$I_{xy} = \int_A xy dA$$



$$I_{x'} = \int_A y'^2 dA$$
$$I_{y'} = \int_A x'^2 dA$$
$$I_{x'y'} = \int_A x'y' dA$$

$$x' = x \cos \theta + y \sin \theta \quad \text{e} \quad y' = -x \sin \theta + y \cos \theta$$

$$I_{x'} = I_x \cos^2 \theta + I_y \sin^2 \theta - I_{xy} \sin 2\theta$$

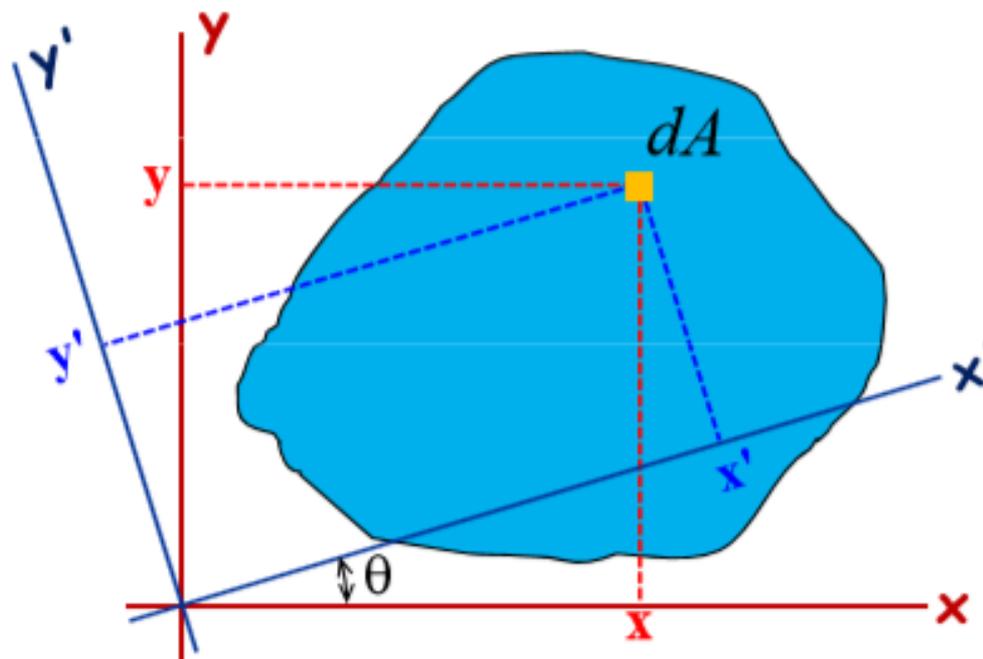
$$I_{y'} = I_x \sin^2 \theta + I_y \cos^2 \theta + I_{xy} \sin 2\theta$$

$$I_{x'y'} = \frac{I_x - I_y}{2} \sin 2\theta + I_{xy} \cos 2\theta$$

# Eixos e Momentos de Inércia Principais

# Eixos e Momentos de Inércia Principais

$$I_x = \int_A y^2 dA$$
$$I_y = \int_A x^2 dA$$
$$I_{xy} = \int_A xy dA$$

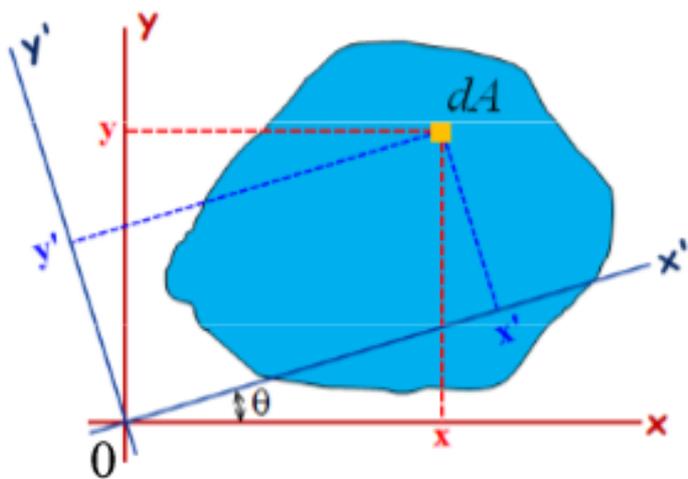


$$I_{x'} = \int_A y'^2 dA$$
$$I_{y'} = \int_A x'^2 dA$$
$$I_{x'y'} = \int_A x'y' dA$$

$$x' = x \cos \theta + y \sin \theta \quad \text{e} \quad y' = -x \sin \theta + y \cos \theta$$

$$I_{x'} = I_x \cos^2 \theta + I_y \sin^2 \theta - I_{xy} \sin 2\theta$$
$$I_{y'} = I_x \sin^2 \theta + I_y \cos^2 \theta + I_{xy} \sin 2\theta$$
$$I_{x'y'} = \frac{I_x - I_y}{2} \sin 2\theta + I_{xy} \cos 2\theta$$

# Eixos e Momentos de Inércia Principais



$$I_{x'} = I_x \cos^2 \theta + I_y \sin^2 \theta - I_{xy} \sin 2\theta$$

$$I_{y'} = I_x \sin^2 \theta + I_y \cos^2 \theta + I_{xy} \sin 2\theta$$

$$I_{x'y'} = \frac{I_x - I_y}{2} \sin 2\theta + I_{xy} \cos 2\theta$$

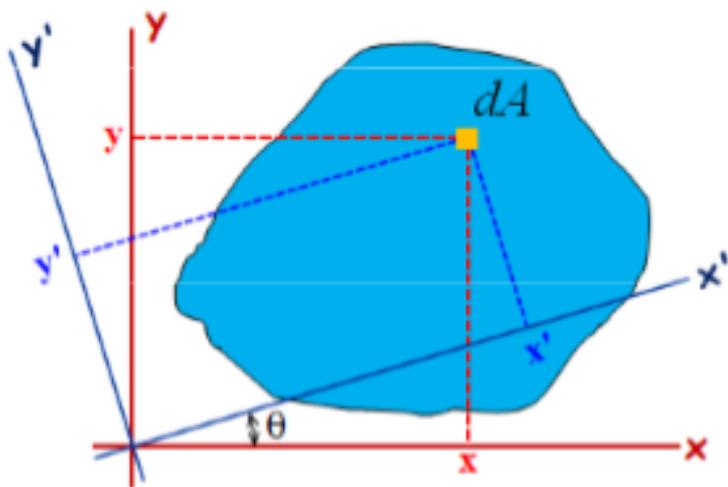
A soma dos momentos de inércia independe do ângulo de giro do sistema de referência, ou seja,

$$I_{x'} + I_{y'} = I_x + I_y = J_0$$

Isso é fato pois a soma dos momentos de inércia leva ao momento polar de inércia, que depende apenas do ponto referente à origem do sistema de referência, que não foi modificado.!

Vamos fazer uso dessa identidade para estabelecer  $I_{y'}$  sem fazer uso da expressão que depende do ângulo  $\theta$ .

# Eixos e Momentos de Inércia Principais

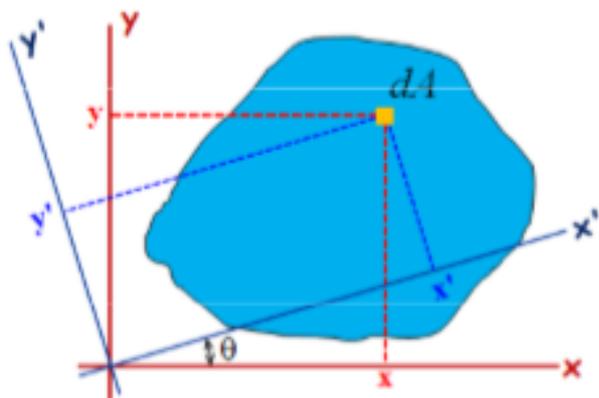


$$I_{x'} = I_x \cos^2 \theta + I_y \sin^2 \theta - I_{xy} \sin 2\theta$$

$$I_{x'y'} = \frac{I_x - I_y}{2} \sin 2\theta + I_{xy} \cos 2\theta$$

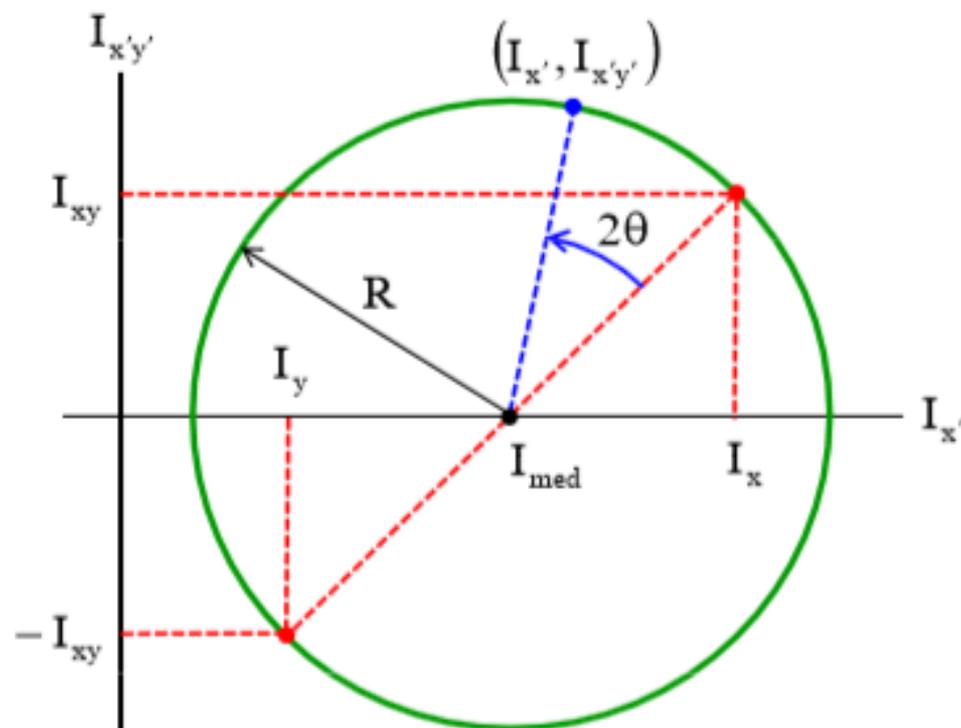
As equações de  $I_{x'}$  e  $I_{x'y'}$  definem parametricamente uma circunferência para um sistema de coordenadas retangulares com  $I_{x'}$  de abscissa e  $I_{x'y'}$  de ordenada, para um valor dado de  $\theta$ .

# Eixos e Momentos de Inércia Principais



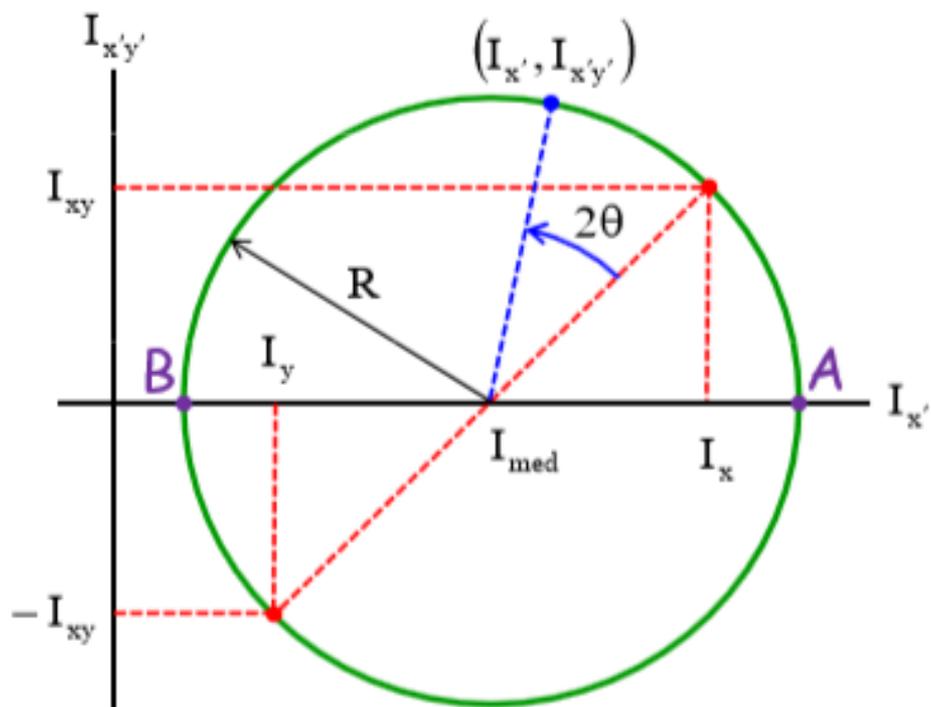
$$I_{x'} = I_x \cos^2 \theta + I_y \sin^2 \theta - I_{xy} \sin 2\theta$$

$$I_{x'y'} = \frac{I_x - I_y}{2} \sin 2\theta + I_{xy} \cos 2\theta$$



$$I_{\text{med}} = \frac{I_x + I_y}{2} = \frac{J_0}{2} \quad e \quad R = \sqrt{\left(\frac{I_x - I_y}{2}\right)^2 + I_{xy}^2}$$

# Eixos e Momentos de Inércia Principais



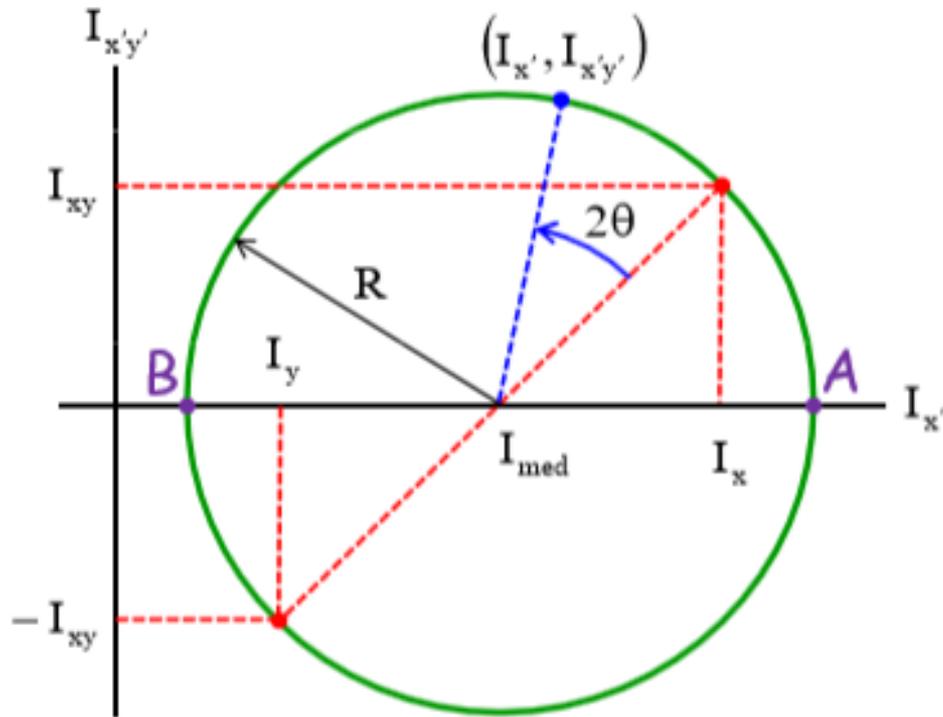
$$I_{\text{med}} = \frac{I_x + I_y}{2} = \frac{J_0}{2}$$

$$R = \sqrt{\left(\frac{I_x - I_y}{2}\right)^2 + I_{xy}^2}$$

Os pontos A e B são os que apresentam, respectivamente, o maior e o menor valor do momento de inércia, também denominados momentos principais de inércia, dados por

$$I_{\text{max}} = I_{\text{med}} + R \quad \text{e} \quad I_{\text{min}} = I_{\text{med}} - R$$

# Eixos e Momentos de Inércia Principais



$$I_{med} = \frac{I_x + I_y}{2} = \frac{J_0}{2}$$

$$R = \sqrt{\left(\frac{I_x - I_y}{2}\right)^2 + I_{xy}^2}$$

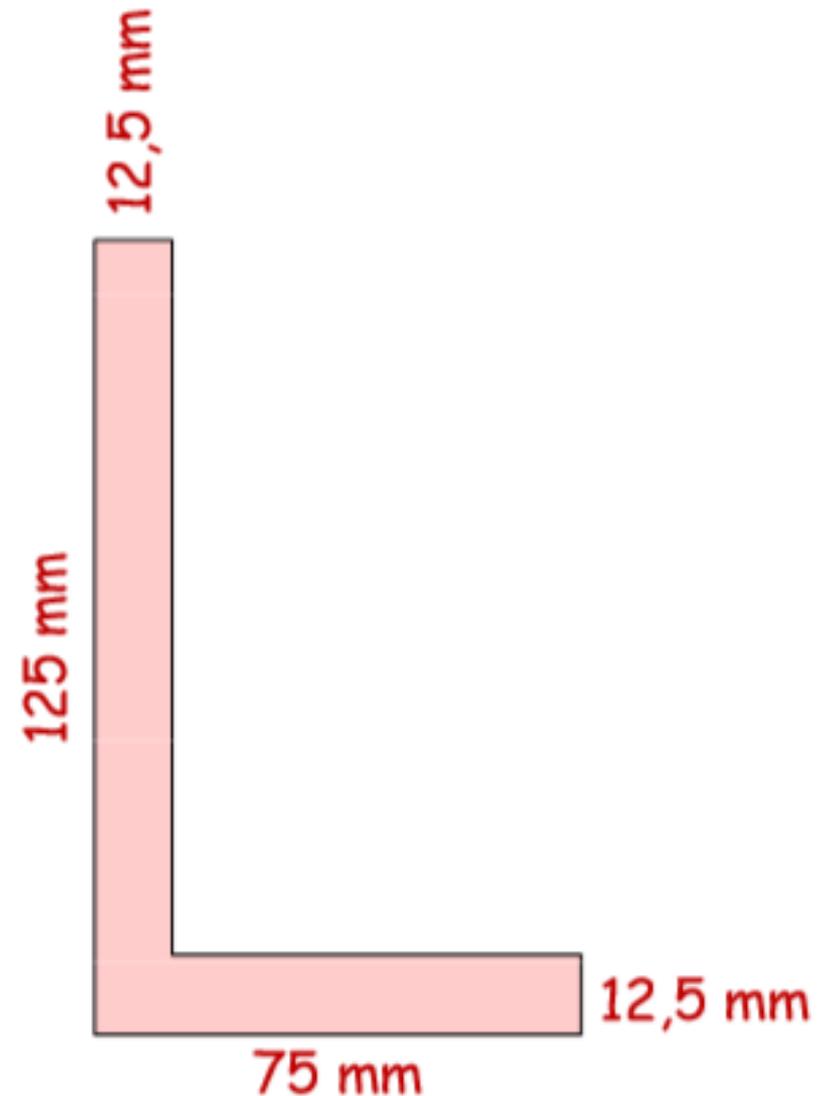
Ainda em relação aos pontos A e B, o produto de inércia é nulo, o que permite determinar as orientações dos eixos principais de inércia

$$I_{x'y'} = 0 \quad \therefore \frac{I_x - I_y}{2} \sin 2\theta_m + I_{xy} \cos 2\theta_m = 0 \quad \Rightarrow \quad \tan 2\theta_m = -\frac{2I_{xy}}{I_x - I_y}$$

# Eixos e Momentos de Inércia Principais

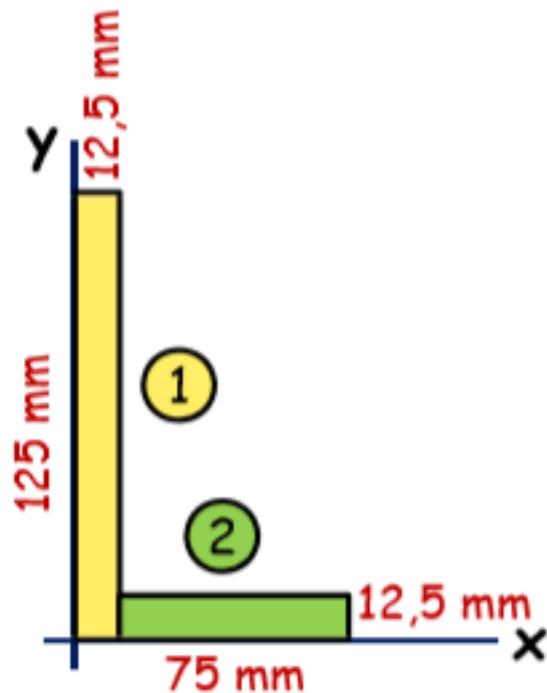
## Exemplo:

Para a cantoneira em L mostrada, determine a orientação dos eixos centroidais e principais de inércia, bem como os respectivos valores do momento de inércia.



# Eixos e Momentos de Inércia Principais

## Exemplo (continuação):



$$\bullet (1562,5 + 781,25)\bar{x} = 9765,63 + 34179,69$$
$$\bar{x} = 18,75 \text{ mm}$$

$$\bullet (1562,5 + 781,25)\bar{y} = 97656,25 + 4882,81$$
$$\bar{y} = 43,75 \text{ mm}$$

$$\bullet I_{\bar{x}} = 2583821,61 + 1108805,34$$

$$I_{\bar{x}} = 3692626,95 \text{ mm}^4$$

$$\bullet I_{\bar{y}} = 264485,68 + 742594,40$$

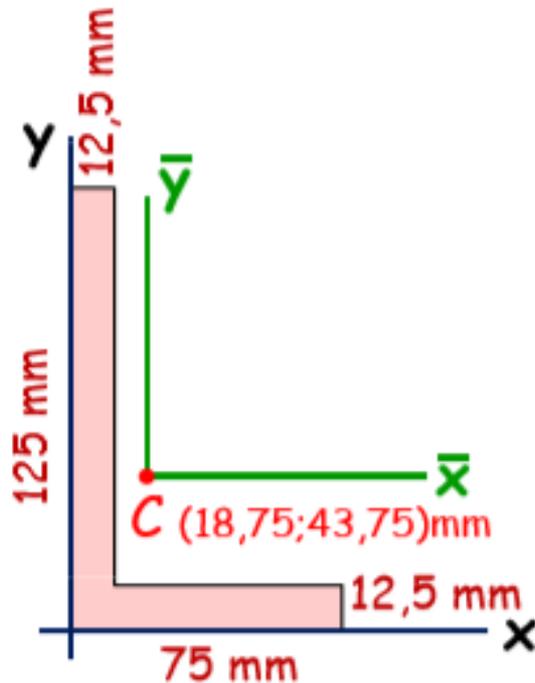
$$I_{\bar{y}} = 1007080,08 \text{ mm}^4$$

$$\bullet I_{\bar{xy}} = -366210,94 - 732421,88$$

$$I_{\bar{xy}} = -1098632,81 \text{ mm}^4$$

# Eixos e Momentos de Inércia Principais

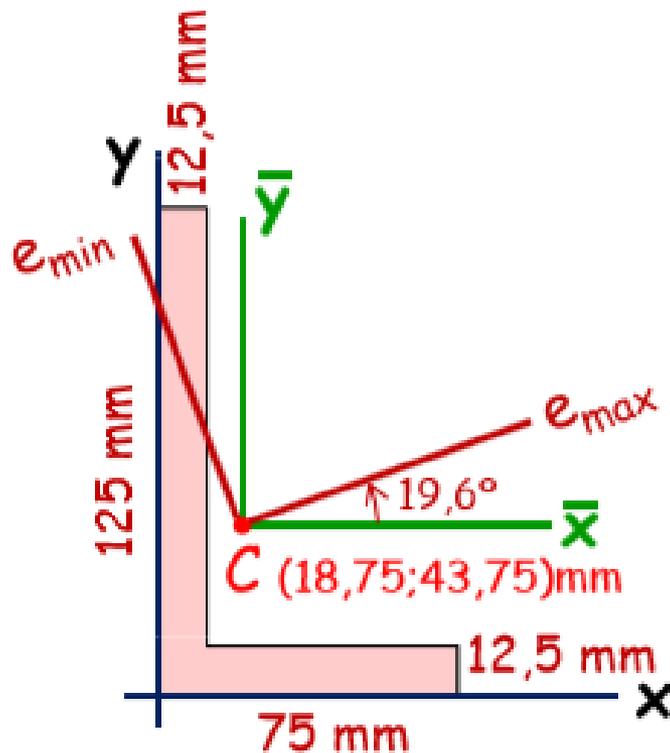
## Exemplo (continuação):



- $I_{\bar{x}} = 3692626,95 \text{ mm}^4$
- $I_{\bar{y}} = 1007080,08 \text{ mm}^4$
- $I_{\bar{x}\bar{y}} = -1098632,81 \text{ mm}^4$
- $I_{\text{med}} = 2349853,52 \text{ mm}^4$
- $R = 1734945,12 \text{ mm}^4$
- $I_{\text{max}} = 4084798,63 \text{ mm}^4$
- $I_{\text{min}} = 614908,40 \text{ mm}^4$
- $\theta_{\text{max}} = 19,6^\circ$
- $\theta_{\text{min}} = 109,6^\circ$

# Eixos e Momentos de Inércia Principais

## Exemplo (continuação):



- $I_{\bar{x}} = 3692626,95 \text{ mm}^4$
- $I_{\bar{y}} = 1007080,08 \text{ mm}^4$
- $I_{\bar{x}\bar{y}} = -1098632,81 \text{ mm}^4$
- $I_{\max} = 4084798,63 \text{ mm}^4$
- $I_{\min} = 614908,40 \text{ mm}^4$
- $\theta_{\max} = 19,6^\circ$
- $\theta_{\min} = 109,6^\circ$

...

**CONTINUA em Teoria das Estruturas 1**