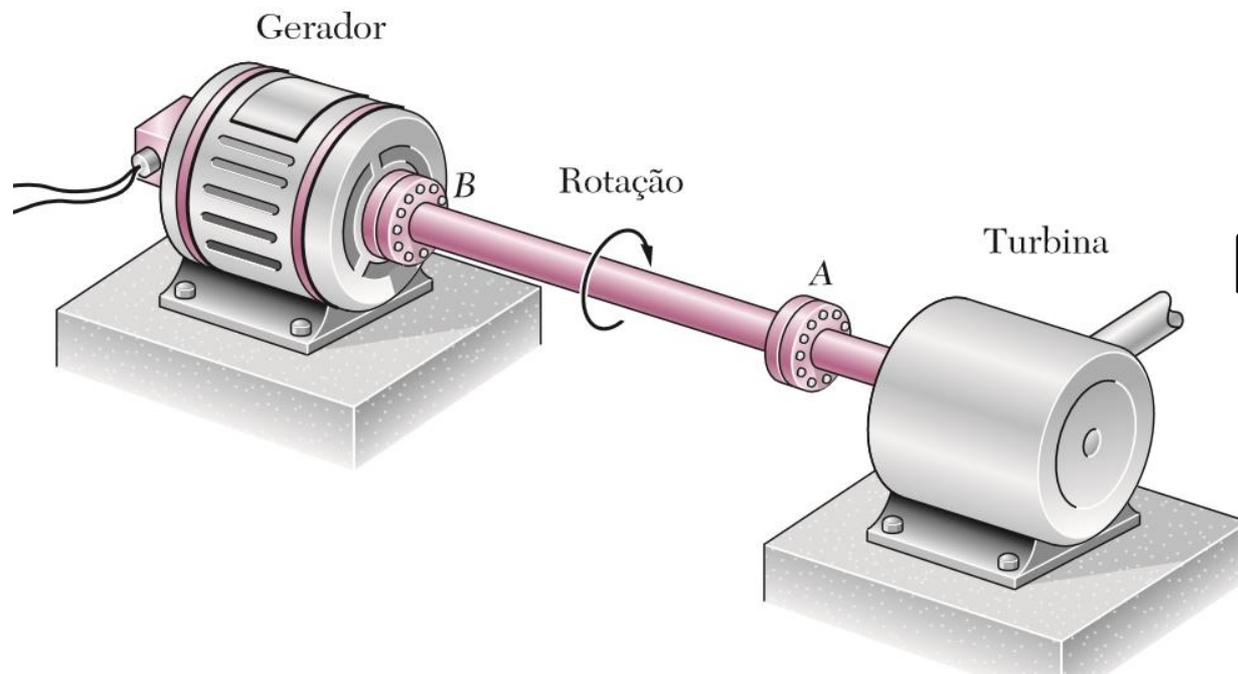




UNIVERSIDADE FEDERAL
DE ALAGOAS

UNIVERSIDADE FEDERAL DE ALAGOAS CAMPUS SERTÃO EIXO TECNOLOGIA



Mecânica dos Sólidos II

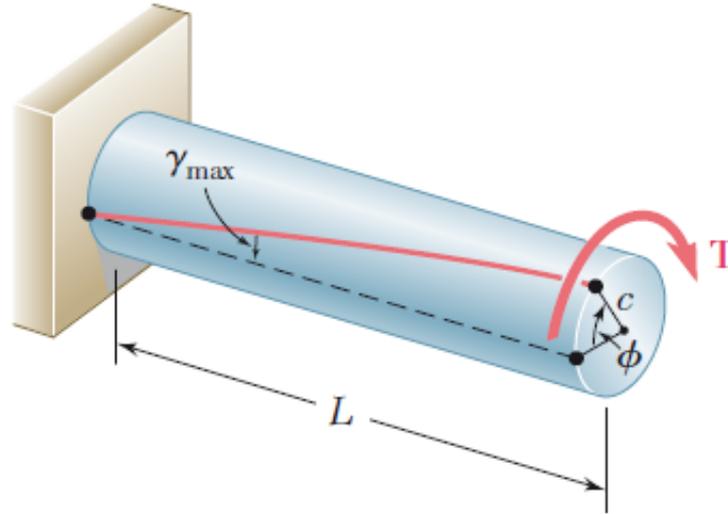
Prof. Dr. Alverlando Ricardo

Aula 11: PARTE III: **TORÇÃO**

Ângulo de torção no regime elástico

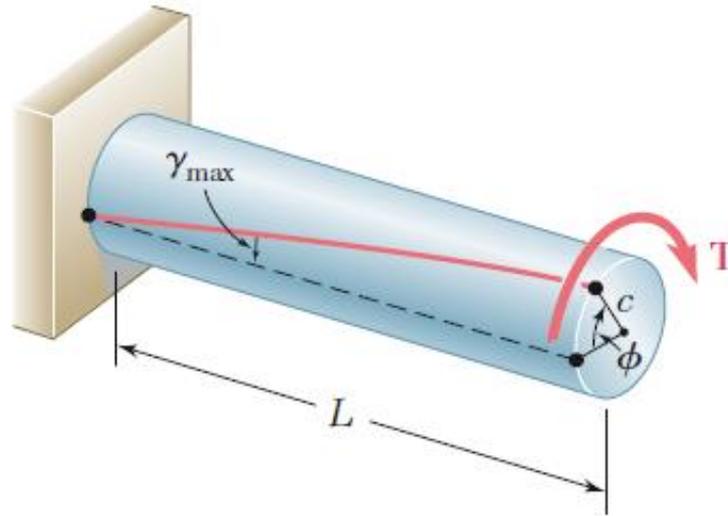
Ângulo de torção no regime elástico

- Consideremos inicialmente o caso de um eixo circular de comprimento L , com seção uniforme de raio c :



Ângulo de torção no regime elástico

- Consideremos inicialmente o caso de um eixo circular de comprimento L , com seção uniforme de raio c :



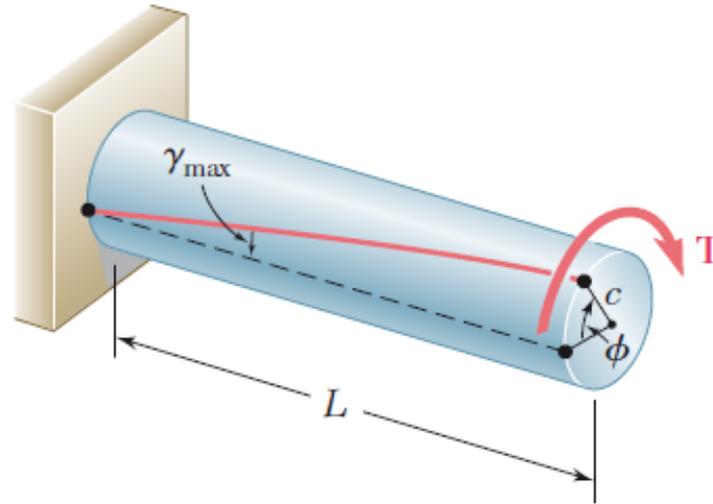
- Dentro do regime elástico, podemos aplicar a Lei de Hooke: $\gamma_{max} = \tau_{max}/G$, mas por outro lado temos que:

$$\gamma_{max} = \frac{c\phi}{L}$$

$$\tau_{max} = \frac{Tc}{J}$$

Ângulo de torção no regime elástico

- Consideremos inicialmente o caso de um eixo circular de comprimento L , com seção uniforme de raio c :



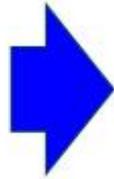
- Dentro do regime elástico, podemos aplicar a Lei de Hooke: $\gamma_{\max} = \tau_{\max}/G$, mas por outro lado temos que:

$$\begin{aligned} \gamma_{\max} &= \frac{c\phi}{L} \\ \tau_{\max} &= \frac{Tc}{J} \end{aligned} \quad \Rightarrow \quad \gamma_{\max} = \frac{\tau_{\max}}{G} = \frac{Tc}{JG} = \frac{c\phi}{L} \quad \therefore \quad \phi = \frac{TL}{JG}$$

ϕ é expresso em *radianos*.

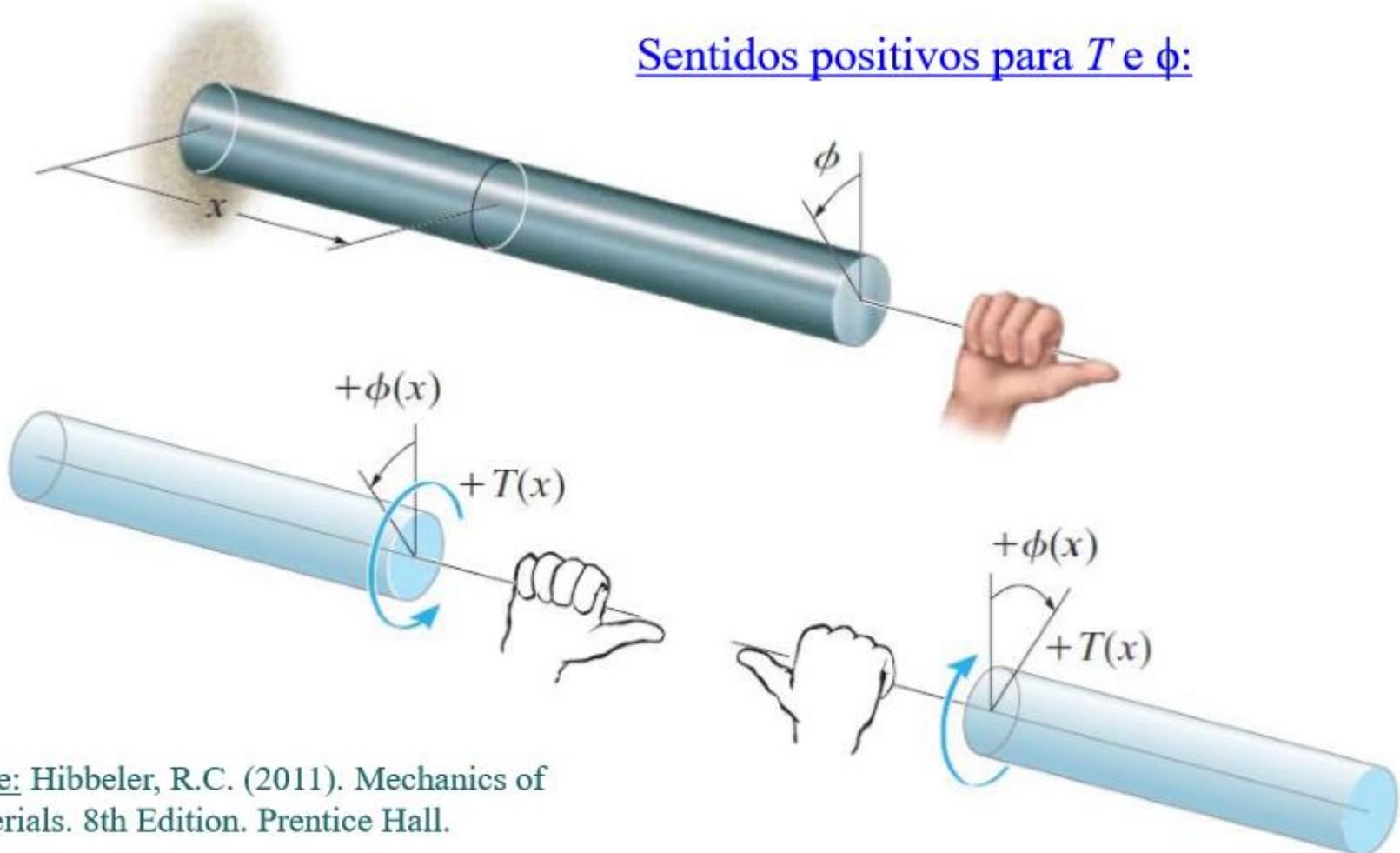
Ângulo de torção no regime elástico

$$\phi = \frac{TL}{JG}$$



O ângulo de torção ϕ é proporcional ao momento de torção T aplicado ao eixo circular.

Sentidos positivos para T e ϕ :



Ângulo de torção no regime elástico

$$\phi = \frac{TL}{JG}$$



O ângulo de torção ϕ é proporcional ao momento de torção T aplicado ao eixo circular.

- Esta equação permite determinar de maneira conveniente o módulo de elasticidade transversal G de um certo material, utilizando uma **máquina de testes de torção**:

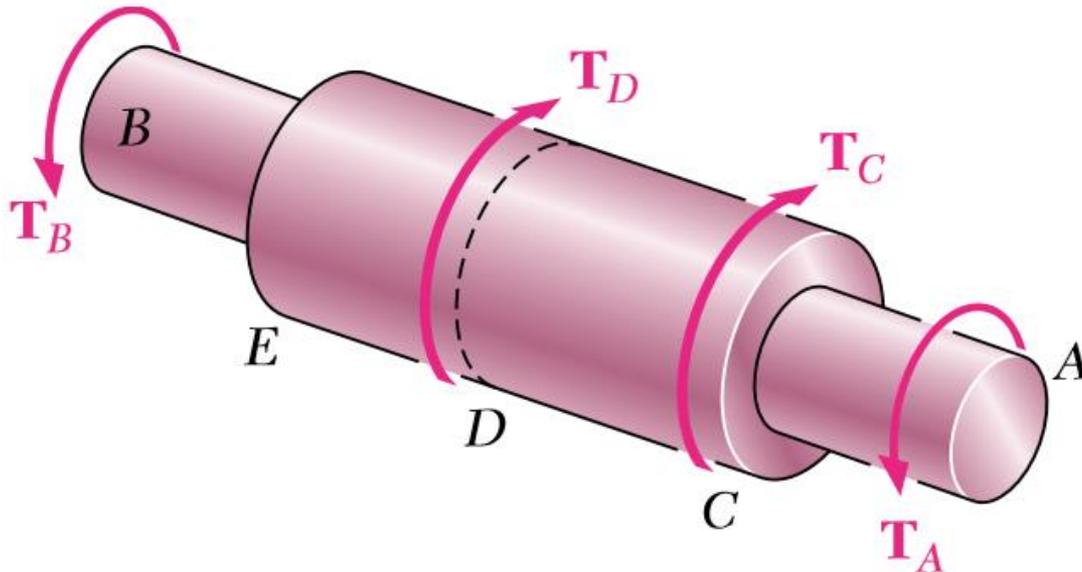


Ângulo de torção no regime elástico

- No caso de problemas envolvendo vários momentos de torção aplicados em vários pontos, e várias seções transversais, e/ou materiais diferentes, é necessário substituir a equação anterior por um somatório:

$$\phi = \sum_i \frac{T_i L_i}{J_i G_i}$$

Ângulo de torção total do eixo.



Ângulo de torção no regime elástico

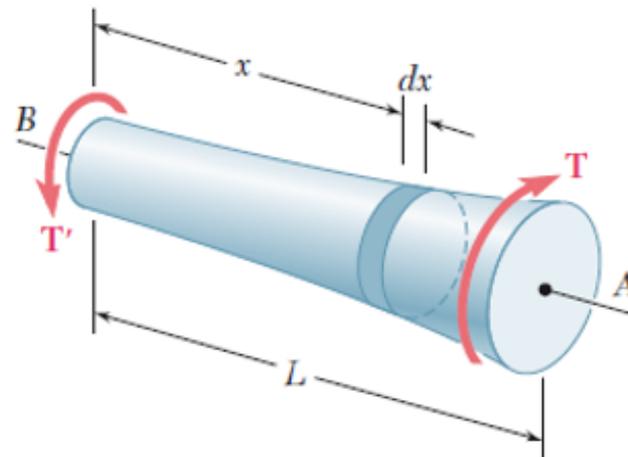
- No caso de problemas envolvendo vários momentos de torção aplicados em vários pontos, e várias seções transversais, e/ou materiais diferentes, é necessário substituir a equação anterior por um somatório:

$$\phi = \sum_i \frac{T_i L_i}{J_i G_i}$$

Ângulo de torção total do eixo.

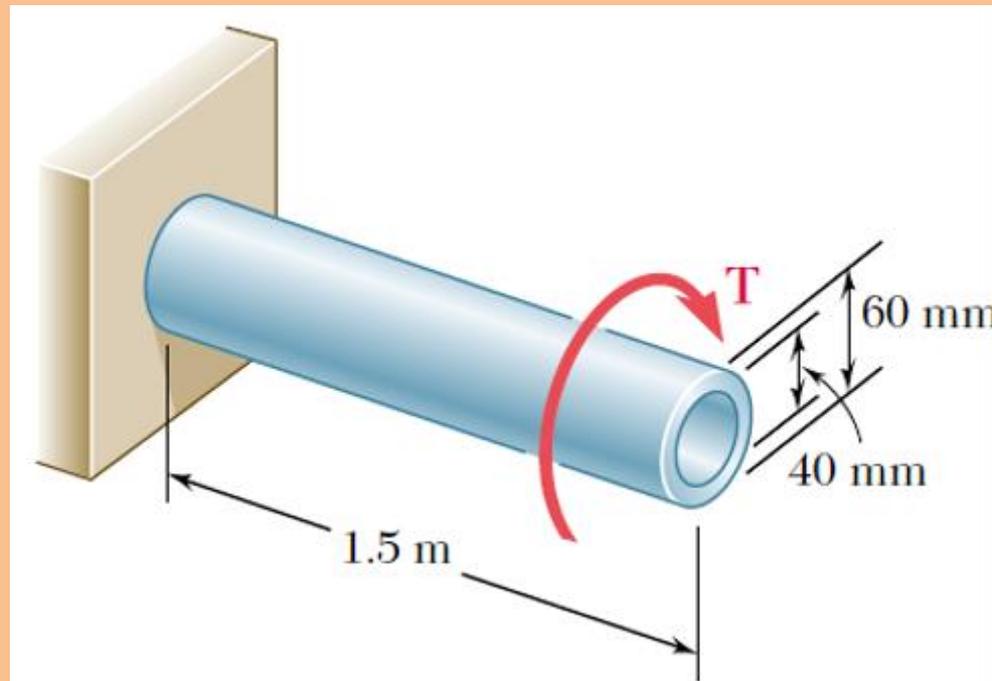
- Ao analisar o ângulo total de torção considerando comprimentos infinitesimais, o somatório acima se torna uma integral:

$$\phi = \int_0^L \frac{T dx}{JG}$$



Exemplo 1

- Que valor de **momento de torção** deve ser aplicado à extremidade do eixo circular abaixo de maneira que o ângulo de torção produzido seja de 2° ? Considerar eixo constituído de aço, com módulo de elasticidade transversal **$G = 77 \text{ GPa}$** .



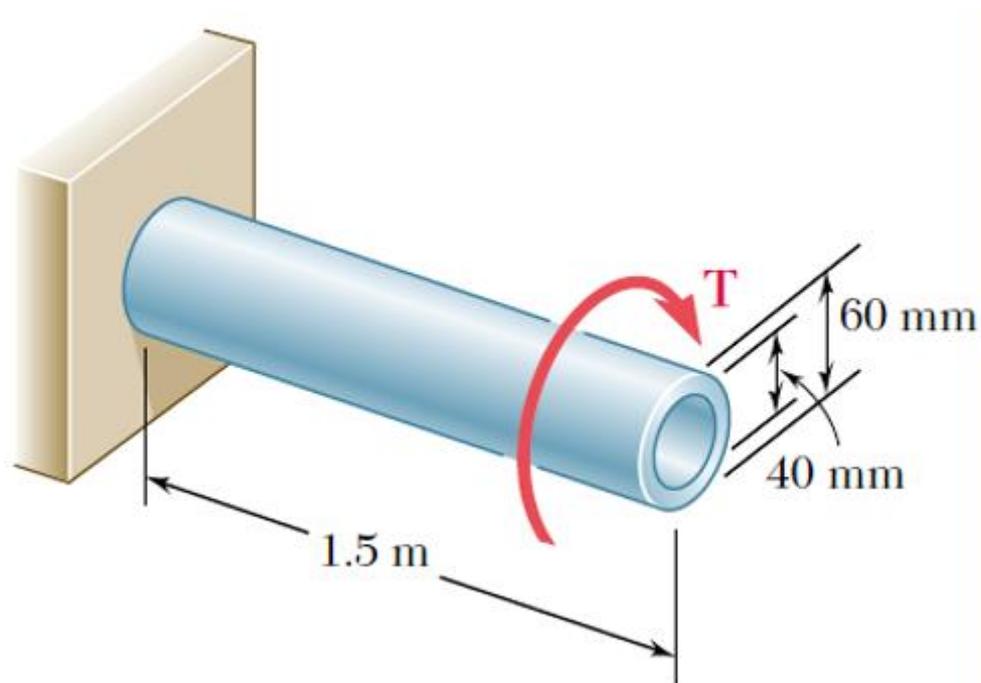
Exemplo 1

$$\phi = \frac{TL}{JG}$$


$$J = \frac{\pi (c_2^4 - c_1^4)}{2}$$

Seção circular vazada.



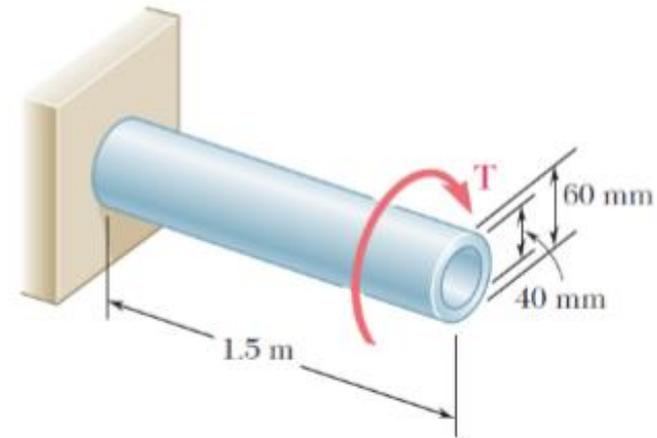


Exemplo 1

Os dados do problema são os seguintes:

$$G = 77 \times 10^9 \text{ Pa} \quad L = 1.5 \text{ m}$$

$$\phi = 2^\circ \left(\frac{2\pi \text{ rad}}{360^\circ} \right) = 34.9 \times 10^{-3} \text{ rad}$$

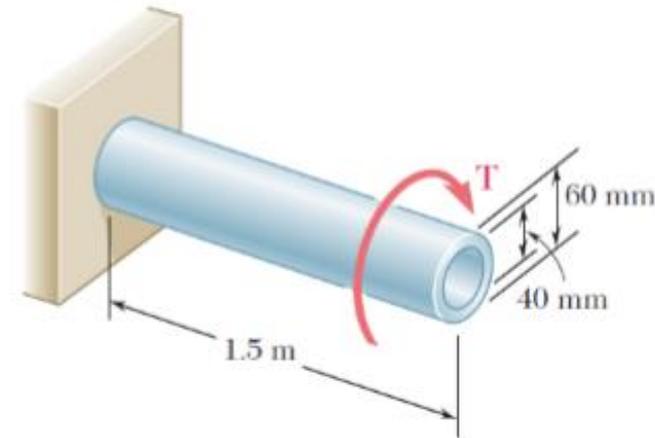


Exemplo 1

Os dados do problema são os seguintes:

$$G = 77 \times 10^9 \text{ Pa} \quad L = 1.5 \text{ m}$$

$$\phi = 2^\circ \left(\frac{2\pi \text{ rad}}{360^\circ} \right) = 34.9 \times 10^{-3} \text{ rad}$$



E o momento de inércia polar é dado por:

$$J = \frac{1}{2} \pi (c_2^4 - c_1^4) = \frac{1}{2} \pi (0.03^4 - 0.02^4) = 1.021 \times 10^{-6} \text{ m}^4$$

Portanto,

$$T = \frac{JG}{L} \phi = \frac{(1.021 \times 10^{-6} \text{ m}^4)(77 \times 10^9 \text{ Pa})}{1.5 \text{ m}} (34.9 \times 10^{-3} \text{ rad})$$

$$T = 1.829 \times 10^3 \text{ N} \cdot \text{m} = 1.829 \text{ kN} \cdot \text{m}$$

Estudo de eixos estaticamente indeterminados

Eixos estaticamente indeterminados

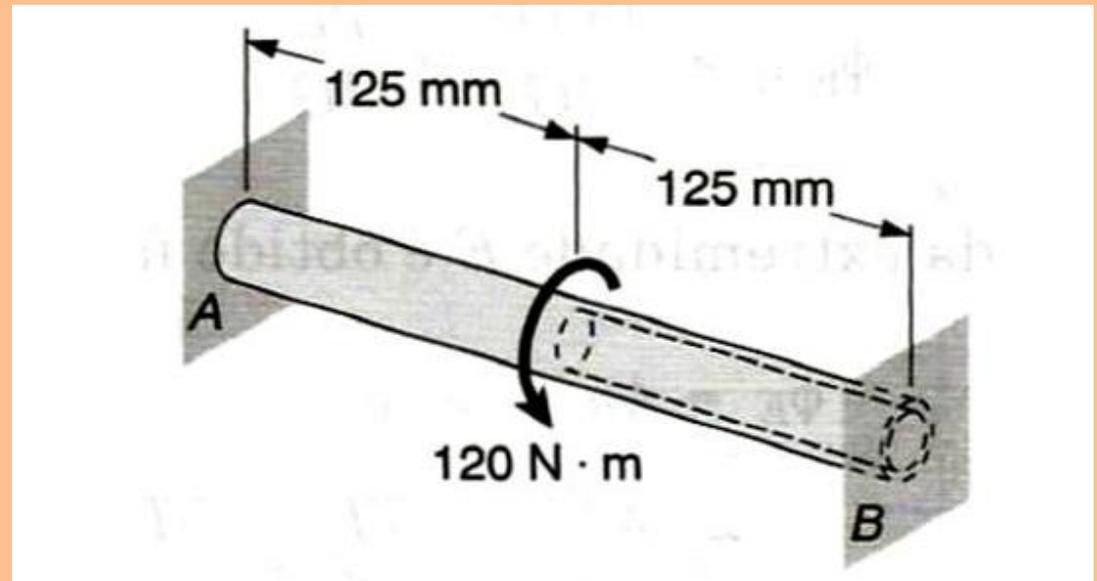
Eixos estaticamente indeterminados: casos nos quais não é possível determinar esforços internos e reações de apoio utilizando apenas as equações da estática.



É necessário complementar as equações de equilíbrio com relações envolvendo deformações do eixo e restrições da geometria do problema.

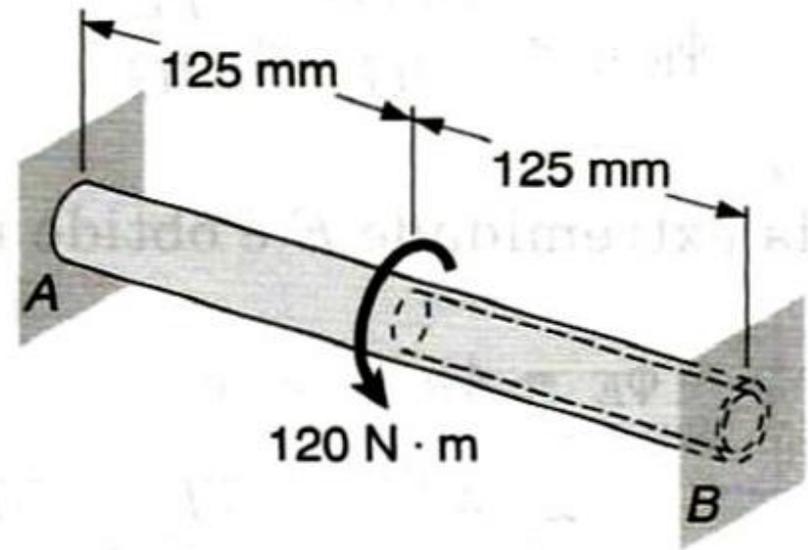
Exemplo 2

- *Um eixo AB tem 250 mm de comprimento e 20 mm de diâmetro, tendo seção transversal circular. O eixo tem seção vazada, com diâmetro interno de 16mm, no trecho de 125mm a partir da extremidade B. O eixo é de aço, sendo engastado nas extremidades. Determinar o momento torsor que se exerce no eixo devido a cada apoio, quando um torque de $120\text{ N}\cdot\text{m}$ é aplicado no ponto médio de AB.*



Exemplo 2

- *Um eixo AB tem 250 mm de comprimento e 20 mm de diâmetro, tendo seção transversal circular. O eixo tem seção vazada, com diâmetro interno de 16mm, no trecho de 125mm a partir da extremidade B. O eixo é de aço, sendo engastado nas extremidades. Determinar o momento torsor que se exerce no eixo devido a cada apoio, quando um torque de $120\text{ N}\cdot\text{m}$ é aplicado no ponto médio de AB.*

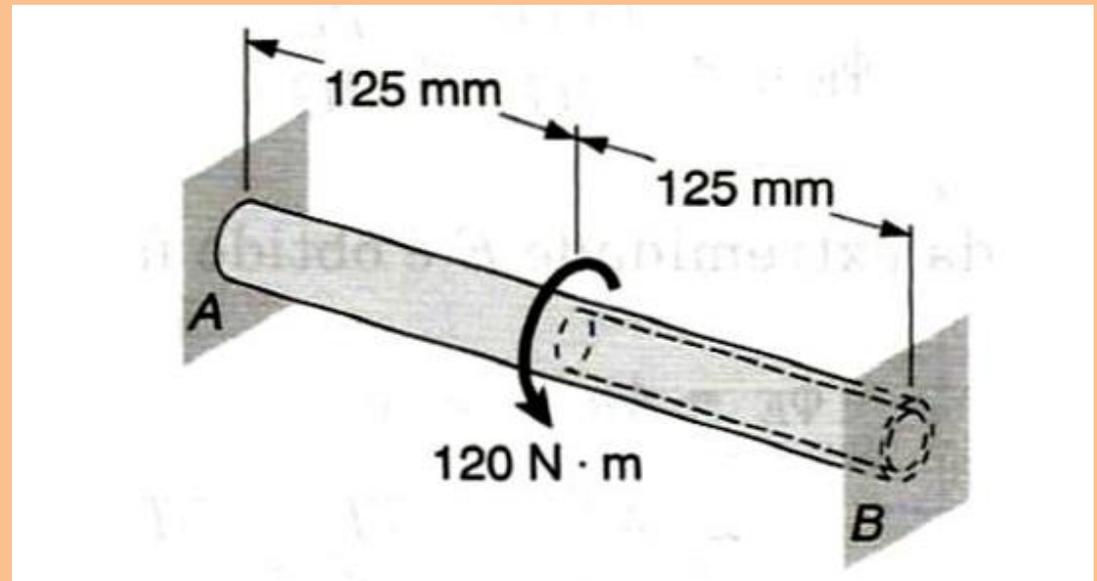


Basicamente o que se pede é para determinar as reações de apoio.

Exemplo 2

- *Um eixo AB tem 250 mm de comprimento e 20 mm de diâmetro, tendo seção transversal circular. O eixo tem seção vazada, com diâmetro interno de 16mm, no trecho de 125mm a partir da extremidade B. O eixo é de aço, sendo engastado nas extremidades. Determinar o momento torsor que se exerce no eixo devido a cada apoio, quando um torque de 120N·m é aplicado no ponto médio de AB.*

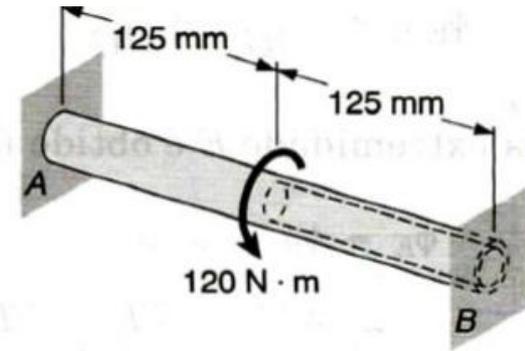
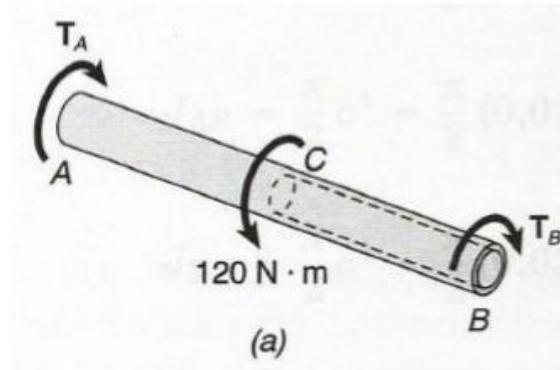
$$\phi = \frac{TL}{JG}$$

Qual reação será maior? T_A ou T_B ?

Exemplo 2

A partir do **diagrama de corpo livre**



e considerando a condição de equilíbrio da estrutura, temos:

$$T_A + T_B = 120 \text{ N} \cdot \text{m}$$



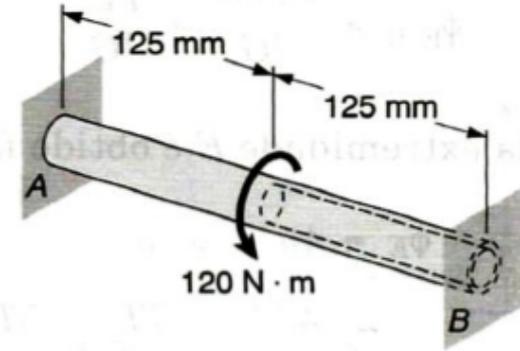
Problema estaticamente indeterminado!

Exemplo 2

Condição extra para resolver o problema:

Podemos considerar inicialmente que a estrutura sofre deformação por conta do momento torçor aplicado, desprezando a vinculação em *B*:

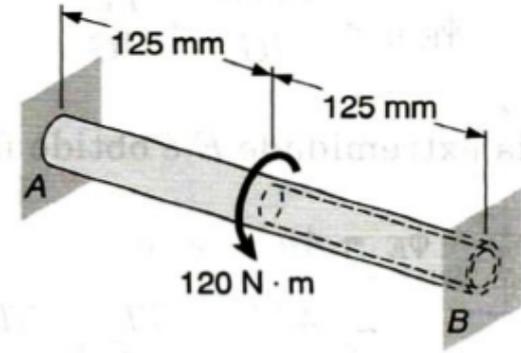
$$\phi_{torçor} = \frac{T_C L_1}{J_1 G}$$



Exemplo 2

Condição extra para resolver o problema:

Podemos considerar inicialmente que a estrutura sofre deformação por conta do momento torçor aplicado, desprezando a vinculação em B :



$$\phi_{torçor} = \frac{T_C L_1}{J_1 G}$$

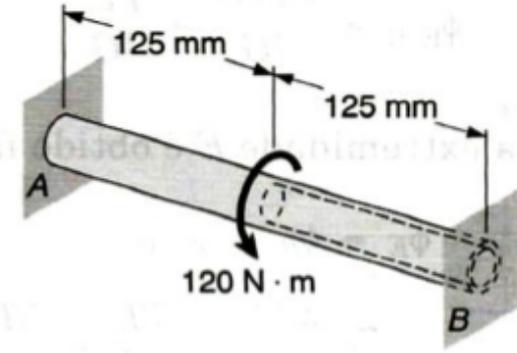
Logo após, para anular a deformação no ponto B , o momento torçor do apoio B deve levar a um **ângulo de torção igual (em módulo) ao provocado pelo carregamento**:

$$\phi_{T_B} = \frac{T_B L_1}{J_1 G} + \frac{T_B L_2}{J_2 G} = \frac{T_C L_1}{J_1 G}$$

Exemplo 2

Condição extra para resolver o problema:

Podemos considerar inicialmente que a estrutura sofre deformação por conta do momento torçor aplicado, desprezando a vinculação em B :



$$\phi_{torçor} = \frac{T_C L_1}{J_1 G}$$

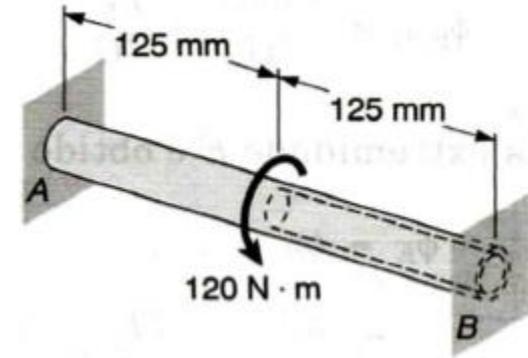
Logo após, para anular a deformação no ponto B , o momento torçor do apoio B deve levar a um **ângulo de torção igual (em módulo) ao provocado pelo carregamento**:

$$\phi_{T_B} = \frac{T_B L_1}{J_1 G} + \frac{T_B L_2}{J_2 G} = \frac{T_C L_1}{J_1 G} \quad T_A + T_B$$

Como: $T_A + T_B = T_C \dots$

Exemplo 2

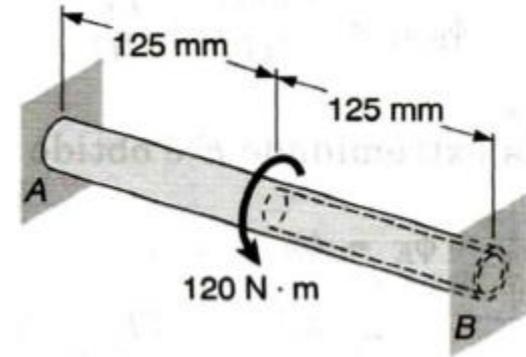
$$\frac{T_B L_1}{J_1 G} + \frac{T_B L_2}{J_2 G} = \frac{(T_A + T_B) L_1}{J_1 G}$$



Exemplo 2

$$\frac{T_B L_1}{J_1 G} + \frac{T_B L_2}{J_2 G} = \frac{(T_A + T_B) L_1}{J_1 G}$$

$$\frac{\cancel{T_B L_1}}{J_1} + \frac{T_B L_2}{J_2} - \frac{T_A L_1}{J_1} - \frac{\cancel{T_B L_1}}{J_1} = 0$$

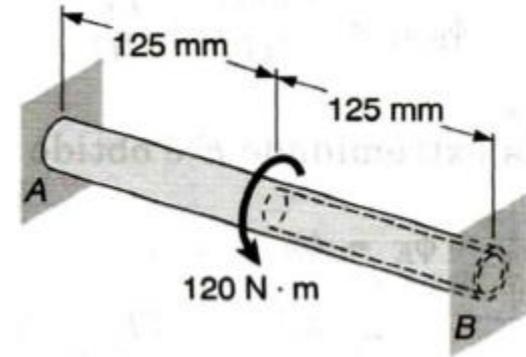


Exemplo 2

$$\frac{T_B L_1}{J_1 G} + \frac{T_B L_2}{J_2 G} = \frac{(T_A + T_B) L_1}{J_1 G}$$

$$\frac{\cancel{T_B L_1}}{J_1} + \frac{T_B L_2}{J_2} - \frac{T_A L_1}{J_1} - \frac{\cancel{T_B L_1}}{J_1} = 0$$

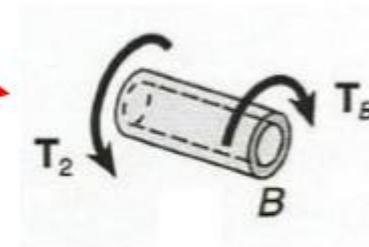
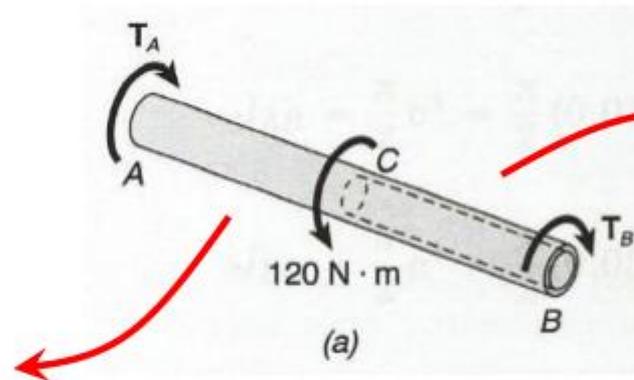
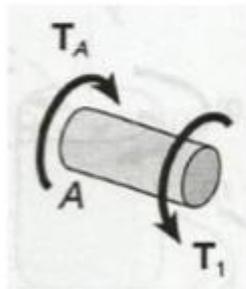
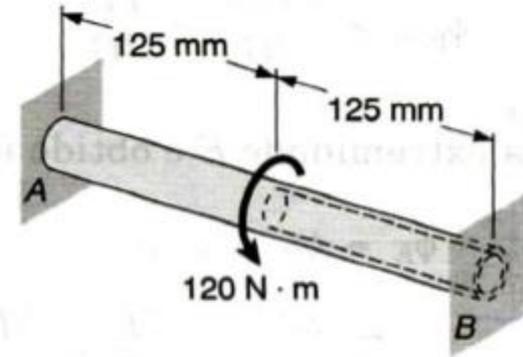
$$\frac{T_B L_2}{J_2} = \frac{T_A L_1}{J_1} \quad \therefore \quad T_B = \frac{J_2 L_1}{J_1 L_2} T_A$$



Exemplo 2

Outra forma de obter a condição extra:

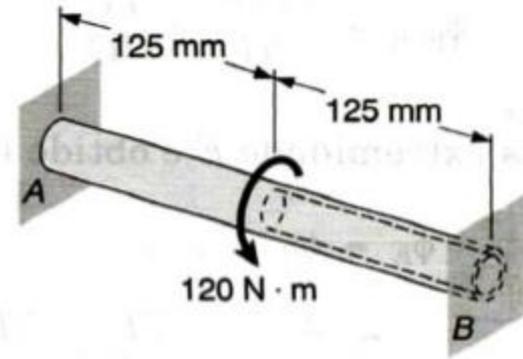
O ângulo de torção total de AB é zero, então a soma dos ângulos de AC e BC deve ser igual a zero:



$$\phi = \phi_1 + \phi_2 = 0$$

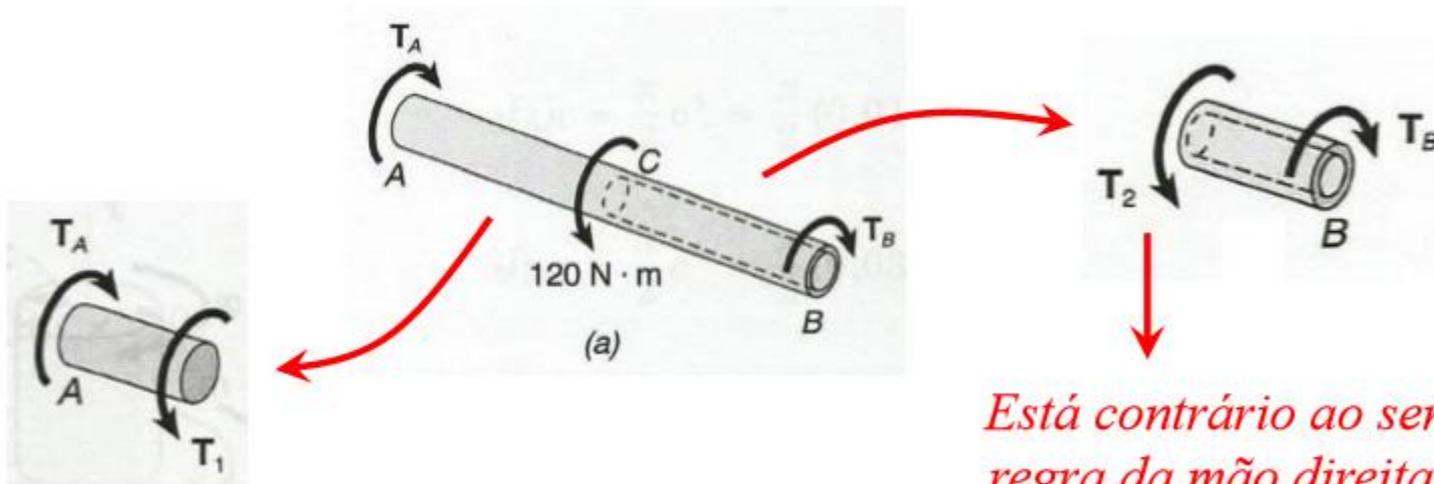
$$\therefore \frac{T_A L_1}{J_1} - \frac{T_B L_2}{J_2} = 0$$

Exemplo 2



Outra forma de obter a condição extra:

O ângulo de torção total de AB é zero, então a soma dos ângulos de AC e BC deve ser igual a zero:



Está contrário ao sentido da regra da mão direita (com o polegar saindo da seção).

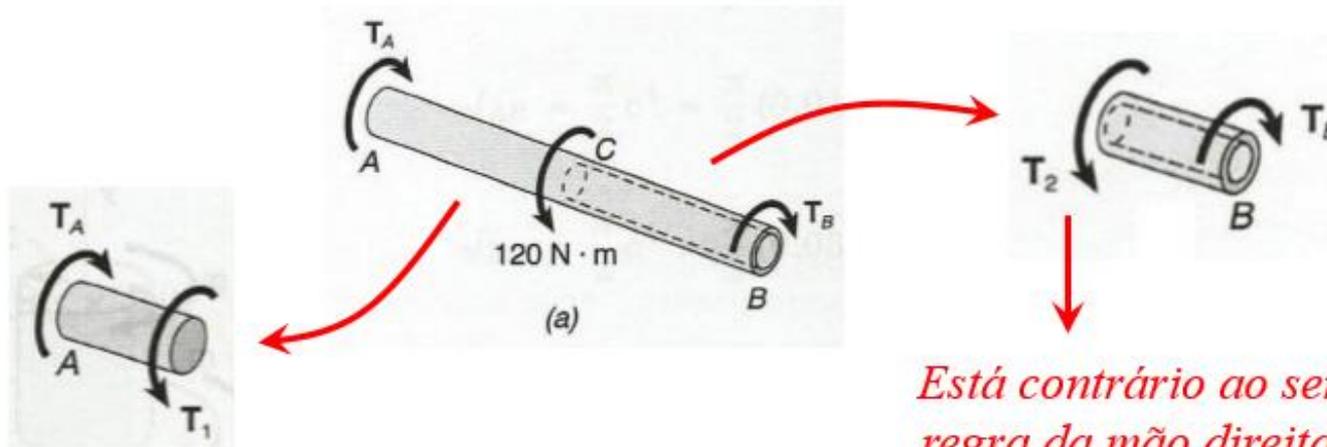
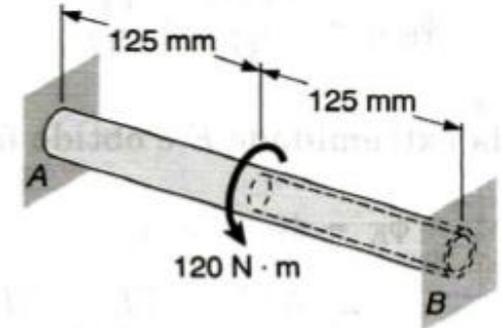
$$\phi = \phi_1 + \phi_2 = 0$$

$$\therefore \frac{T_A L_1}{J_1} - \frac{T_B L_2}{J_2} = 0$$

Exemplo 2

Outra forma de obter a condição extra:

O ângulo de torção total de AB é zero, então a soma dos ângulos de AC e BC deve ser igual a zero:



Está contrário ao sentido da regra da mão direita (com o polegar saindo da seção).

$$\phi = \phi_1 + \phi_2 = 0$$

$$\therefore \frac{T_A L_1}{J_1} - \frac{T_B L_2}{J_2} = 0$$



$$\frac{T_B L_2}{J_2} = \frac{T_A L_1}{J_1} \quad \therefore \boxed{T_B = \frac{J_2 L_1}{J_1 L_2} T_A}$$

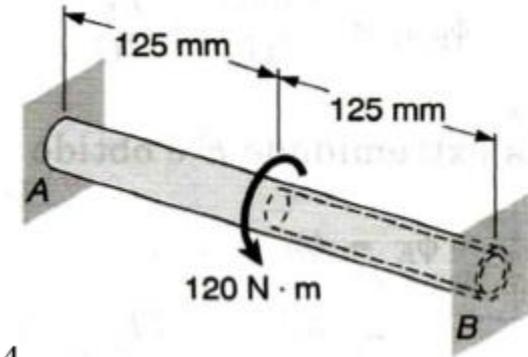
Exemplo 2

Substituindo os valores numéricos:

$$L_1 = L_2 = 125\text{mm}$$

$$J_1 = \frac{\pi}{2}(10\text{mm})^4 = 15,7080 \times 10^3 \text{mm}^4$$

$$J_2 = \frac{\pi}{2} \left[(10\text{mm})^4 - (8\text{mm})^4 \right] = 9,2740 \times 10^3 \text{mm}^4$$



Então:

$$T_B = \frac{J_2 L_1}{J_1 L_2} T_A = 0,590 T_A$$

E, voltando à expressão inicial de equilíbrio, obtemos:

$$T_A = 75,5\text{N} \cdot \text{m} \quad T_B = 44,5\text{N} \cdot \text{m}$$

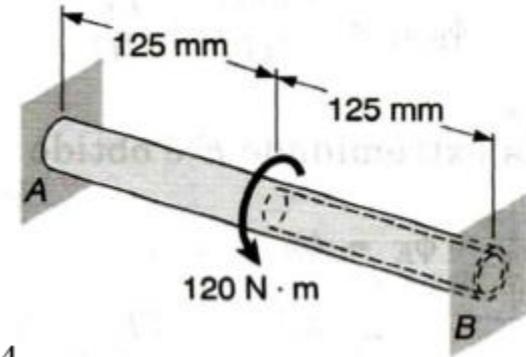
Exemplo 2

Substituindo os valores numéricos:

$$L_1 = L_2 = 125\text{mm}$$

$$J_1 = \frac{\pi}{2}(10\text{mm})^4 = 15,7080 \times 10^3 \text{mm}^4$$

$$J_2 = \frac{\pi}{2} \left[(10\text{mm})^4 - (8\text{mm})^4 \right] = 9,2740 \times 10^3 \text{mm}^4$$



Então:

$$T_B = \frac{J_2 L_1}{J_1 L_2} T_A = 0,590 T_A$$

E, voltando à expressão inicial de equilíbrio, obtemos:

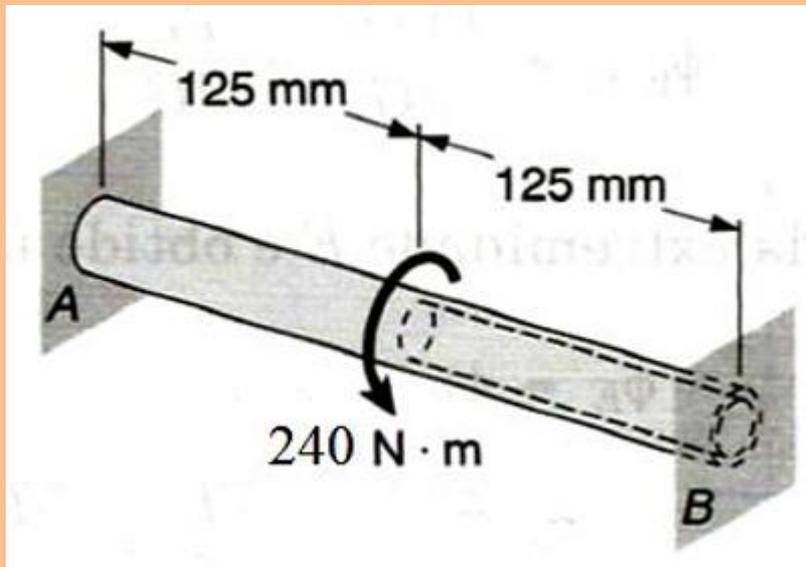
$$T_A = 75,5\text{N} \cdot \text{m} \quad T_B = 44,5\text{N} \cdot \text{m}$$

Qual deve ser o comprimento do trecho CB para que T_A e T_B sejam iguais (considerando comprimento total da peça constante)?

$$T_B = \frac{J_2 L_1}{J_1 L_2} T_A$$

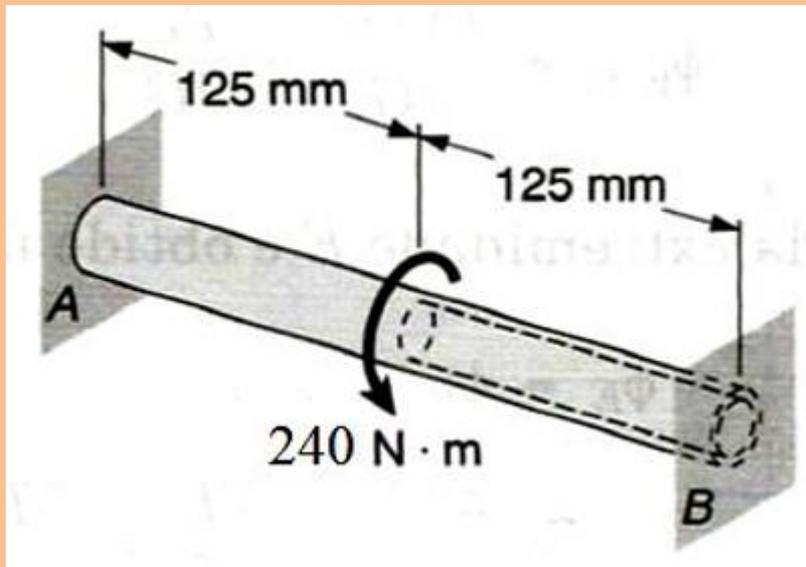
Exemplo 3

- *Um eixo AB tem 250 mm de comprimento e 20 mm de diâmetro, tendo seção transversal circular. O eixo tem seção vazada, com diâmetro interno de 16mm, no trecho de 125mm a partir da extremidade B. O eixo é de aço, sendo engastado nas extremidades. Determinar o momento torçor que se exerce no eixo devido a cada apoio, quando um torque de **240N·m** é aplicado no ponto médio de AB.*



Exemplo 3

- *Um eixo AB tem 250 mm de comprimento e 20 mm de diâmetro, tendo seção transversal circular. O eixo tem seção vazada, com diâmetro interno de 16mm, no trecho de 125mm a partir da extremidade B. O eixo é de aço, sendo engastado nas extremidades. Determinar o momento torçor que se exerce no eixo devido a cada apoio, quando um torque de $240\text{N}\cdot\text{m}$ é aplicado no ponto médio de AB.*

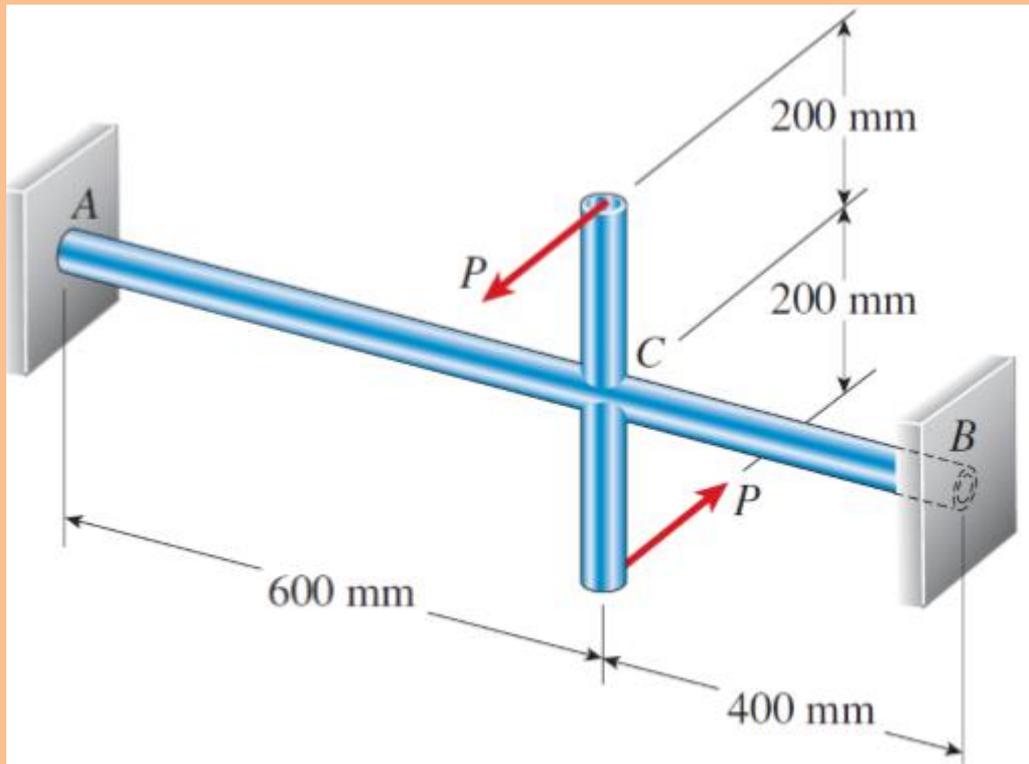


$$\begin{cases} T_B = 0,590T_A \\ T_A + T_B = T_C \end{cases}$$

Basta resolver o sistema considerando $T_C=240\text{N}\cdot\text{m}$.

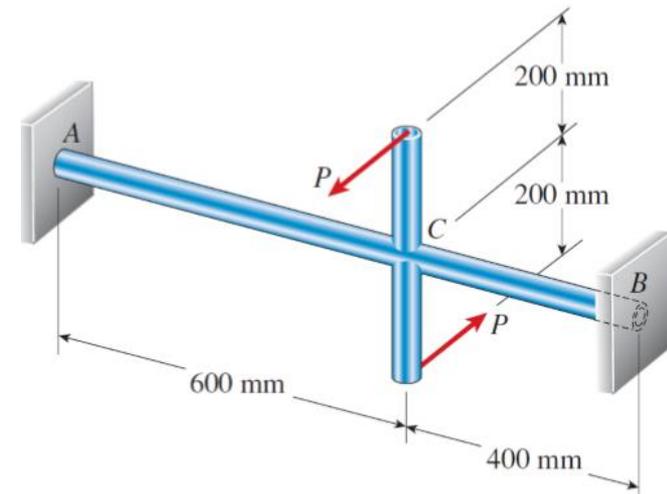
Exemplo 4 – Gere e Goodno, 2009, problema 3-8-4

- *O eixo vazado ACB tem diâmetro externo de 50mm e diâmetro interno de 40mm e é engastado nas extremidades A e B. Forças horizontais P são aplicadas nas extremidades de um braço vertical que é soldado ao eixo no ponto C. Determine o valor admissível das forças P se a máxima tensão cisalhante admissível no eixo é de 45MPa.*



Exemplo 4 – Gere e Goodno, 2009, problema 3-8-4

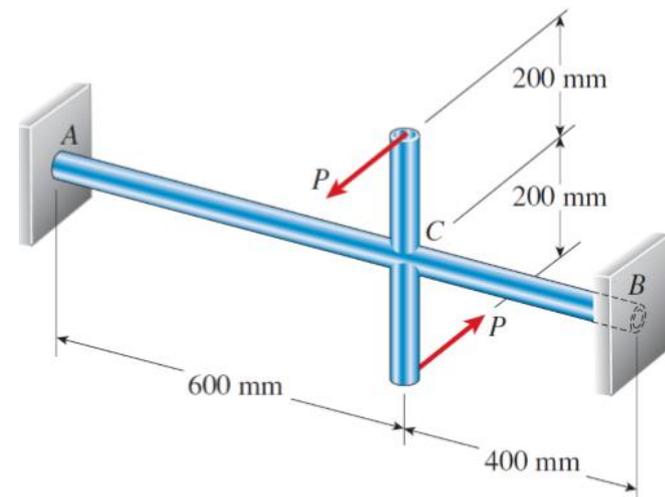
- *O problema é resolvido de forma semelhante a resolução do problema anterior. Porém, primeiramente duas perguntas devem ser respondidas;*
 - *Qual o valor de T_C em função de P ?*
 - *Qual é a maior reação: T_A ou T_B ?*



Exemplo 4 – Gere e Goodno, 2009, problema 3-8-4

➤ *Qual o valor de T_C em função de P ?*

$$T_C = 0.2P + 0.2P = 0.4P$$



Exemplo 4 – Gere e Goodno, 2009, problema 3-8-4

➤ *Qual o valor de T_C em função de P ?*

$$T_C = 0.2P + 0.2P = 0.4P$$

➤ *Qual é a maior reação: T_A ou T_B ?*

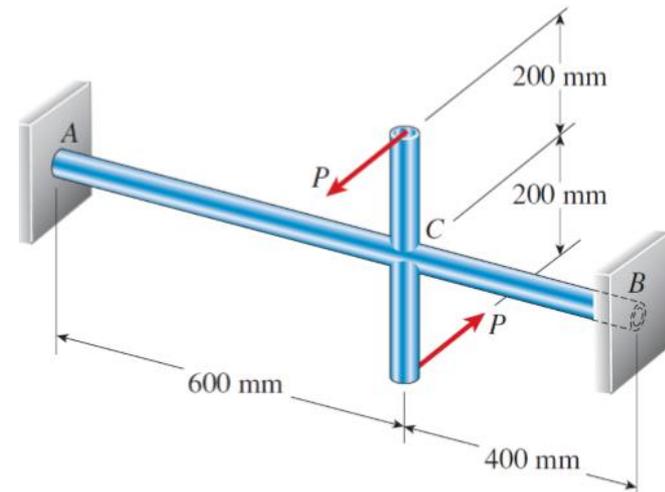
$$T_B = \frac{J_2 L_1}{J_1 L_2} T_A$$

$$J_1 = J_2 = J$$

$$L_1 > L_2, \text{ logo:}$$

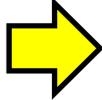
$$T_B > T_A, \text{ logo:}$$

$$T_B = T_{\text{máx}}$$



Exemplo 4 – Gere e Goodno, 2009, problema 3-8-4

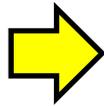
➤ *Assim, para uma $\zeta_{\max} = 45 \text{ MPa}$?*

$$\tau_{\max} = \frac{Tc}{J}$$


Exemplo 4 – Gere e Goodno, 2009, problema 3-8-4

➤ *Assim, para uma $\zeta_{\max} = 45 \text{ MPa}$?*

$$\tau_{\max} = \frac{Tc}{J}$$



$$\tau_{\max} = \frac{T_{\max}(d/2)}{J} \quad T_{\max} = \frac{2\tau_{\max}J}{d}$$

Exemplo 4 – Gere e Goodno, 2009, problema 3-8-4

➤ Assim, para uma $\zeta_{\max} = 45 \text{ MPa}$?

$$\tau_{\max} = \frac{Tc}{J}$$

$$\Rightarrow \tau_{\max} = \frac{T_{\max}(d/2)}{J} \quad T_{\max} = \frac{2\tau_{\max}J}{d}$$

$$\tau_{\max} = 45 \times 10^6 \text{ N/m}^2$$

$$J = \frac{\pi}{32} (d_2^4 - d_1^4) = 362.26 \times 10^{-9} \text{ m}^4$$

$$d = d_2 = 0.05 \text{ m}$$

Exemplo 4 – Gere e Goodno, 2009, problema 3-8-4

➤ Assim, para uma $\zeta_{\max} = 45 \text{ MPa}$?

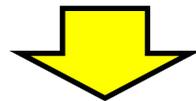
$$\tau_{\max} = \frac{Tc}{J}$$

$$\Rightarrow \tau_{\max} = \frac{T_{\max}(d/2)}{J} \quad T_{\max} = \frac{2\tau_{\max}J}{d}$$

$$\tau_{\max} = 45 \times 10^6 \text{ N/m}^2$$

$$J = \frac{\pi}{32} (d_2^4 - d_1^4) = 362.26 \times 10^{-9} \text{ m}^4$$

$$d = d_2 = 0.05 \text{ m}$$

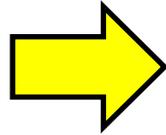


$$T_{\max} = T_B = 652.07 \text{ N} \cdot \text{m}$$

Exemplo 4 – Gere e Goodno, 2009, problema 3-8-4

➤ *Da questão anterior:*

$$T_B = \frac{J_2 L_1}{J_1 L_2} T_A$$

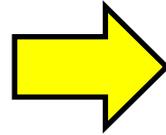


$$T_A = 434.71 \text{ N.m}$$

Exemplo 4 – Gere e Goodno, 2009, problema 3-8-4

➤ *Da questão anterior:*

$$T_B = \frac{J_2 L_1}{J_1 L_2} T_A$$



$$T_A = 434.71 \text{ N.m}$$

➤ *Sendo:*

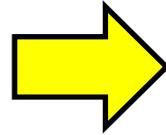
$$T_A + T_B = T_C$$

$$T_C = 0.4P$$

Exemplo 4 – Gere e Goodno, 2009, problema 3-8-4

➤ *Da questão anterior:*

$$T_B = \frac{J_2 L_1}{J_1 L_2} T_A$$



$$T_A = 434.71 \text{ N.m}$$

➤ *Sendo:*

$$T_A + T_B = T_C$$

$$T_C = 0.4P$$

➤ *Encontra-se P:*

$$P = 2717 \text{ N}$$

...

CONTINUA